

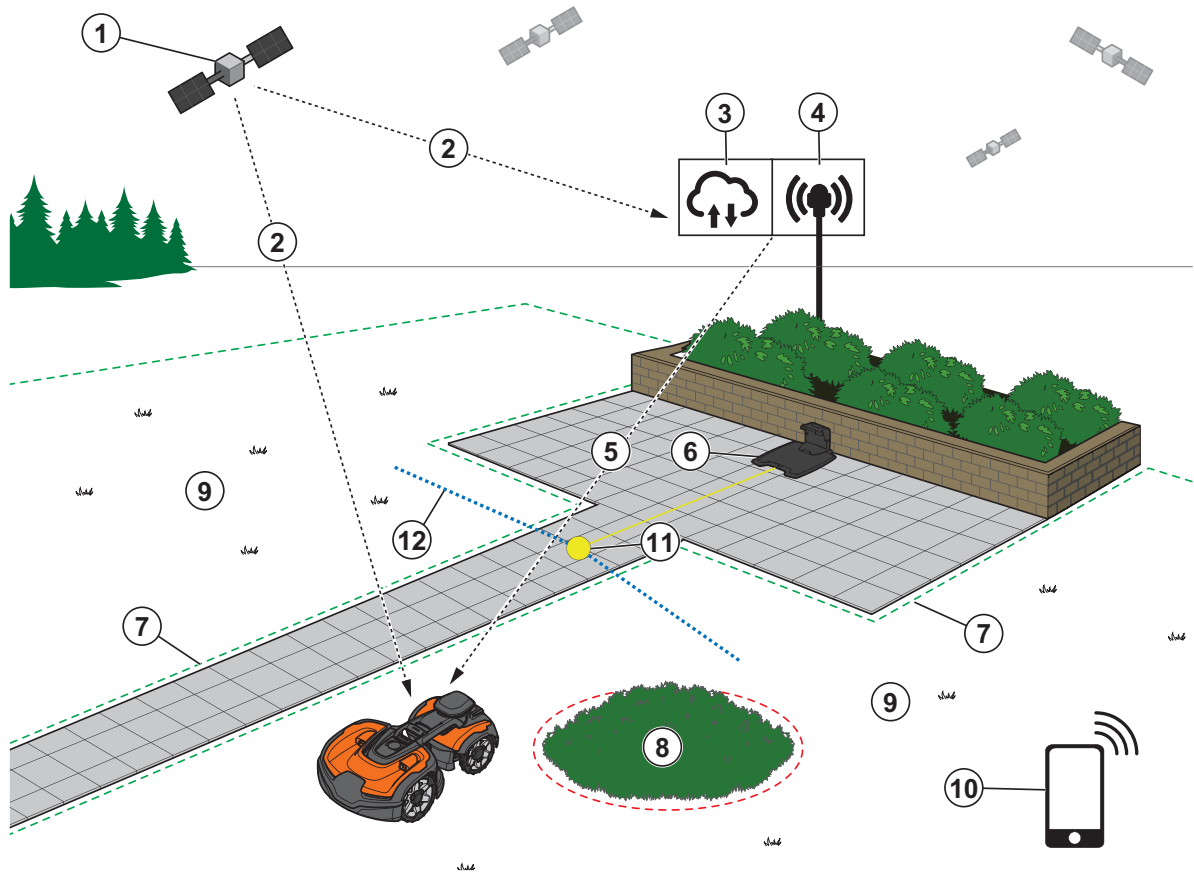


# GUÍA RÁPIDA GUIA RÁPIDO GUIDA RAPIDA QUICK GUIDE



**HUSQVARNA AUTOMOWER® 535 AWD EPOS**

# A



# B



# GUÍA RÁPIDA

es

El producto se puede instalar con cable delimitador o con tecnología EPOS™. Esta guía rápida cubre la instalación con EPOS™. Para obtener instrucciones sobre la instalación con cable delimitador, lea el manual de usuario.

## A Descripción del sistema

En una instalación con perímetro virtual creado con EPOS™, el producto utiliza satélites y datos de corrección para navegar. Los datos de corrección se pueden recibir a través de Husqvarna® Cloud o de una estación de referencia. La estación de referencia es un accesorio opcional que puede utilizar si no puede conectarse a Husqvarna® Cloud.

1. Satélites de navegación
2. Señales por satélite
3. Husqvarna® Cloud
4. Estación de referencia
5. Datos de corrección
6. Estación de carga
7. Perímetro virtual
8. Zona a evitar
9. Área de trabajo
10. Dispositivo móvil
11. Punto de acoplamiento
12. Ruta de transporte

Una instalación en un mapa requiere como mínimo un área de trabajo y una estación de carga. Un área de trabajo es una zona en la que el producto funciona y corta la hierba automáticamente. Un área de trabajo se delimita mediante límites virtuales. La estación de carga se puede colocar en el área de trabajo o cerca de ella y utilizar una ruta de paso para conectar la estación y el área de trabajo. Una ruta de transporte es una vía establecida entre el punto de acoplamiento y un área de trabajo. El producto transita automáticamente por este camino, pero no corta la hierba. Si hay áreas en las que el producto no debe trabajar, se pueden establecer zonas de exclusión. Una zona de exclusión se especifica mediante perímetros virtuales. Un punto de mantenimiento es un lugar concreto en el que se puede aparcar el producto.

## B Conectividad

Husqvarna Fleet Services™ es la herramienta digital para instalar, manejar y supervisar robots cortacésped profesionales. Está disponible tanto en versión web como en aplicación móvil, y es compatible con la tecnología Bluetooth® y de control remoto.

## C Instalación

El robot cortacésped necesita una vista despejada del cielo para poder funcionar de forma fiable y sin interrupciones.

1. Instale la aplicación Husqvarna Fleet Services™ en su dispositivo móvil. Descárguela desde App Store o Google Play.
2. Si utiliza la estación de referencia opcional, instálela. Consulte el manual de usuario de la estación de referencia.
3. Instale la estación de carga.
4. Empareje el robot cortacésped con la aplicación.
5. Empareje el robot cortacésped con la estación de referencia en la aplicación.
6. Empareje el robot cortacésped con la estación de carga para que se establezca el punto de acoplamiento de la parte delantera de la estación de carga.
7. Delimite el área de trabajo. Para ello, haga que el producto se desplace alrededor del área de trabajo en el sentido de las agujas del reloj mediante appDrive y añada puntos de referencia en el mapa desde la aplicación.
8. Especifique las zonas de exclusión. Para ello, haga que el producto se desplace alrededor de la zona de exclusión en sentido contrario a las agujas del reloj mediante appDrive y añada puntos de referencia en el mapa desde la aplicación.
9. Indique la ruta de transporte comenzando en el área de trabajo, manejando el producto con appDrive y añadiendo puntos de referencia en el mapa desde la aplicación. Al guardar la ruta de transporte, esta se conecta al punto de acoplamiento.
10. Especifique el punto de mantenimiento y delimite una ruta hasta la estación de carga. Comience en el punto de mantenimiento, maneje el producto con appDrive para añadir puntos de referencia en el mapa de la aplicación. La ruta a la estación de carga se conecta con el punto de mantenimiento cuando se guarda el punto de mantenimiento.
11. Utilice la aplicación para ajustar el programa y la configuración del robot cortacésped.

**Para obtener más información, consulte el manual de usuario del robot cortacésped.**

# GUIA RÁPIDO

pt

O produto pode ser instalado com cabo delimitador e tecnologia EPOS™. Este guia rápido abrange a instalação EPOS™. Para obter instruções sobre a instalação com cabo delimitador, leia o manual do utilizador.

## A Descrição geral do sistema

Para a instalação de limites virtuais com EPOS™, o produto utiliza satélites e dados de correção para efetuar a navegação. Os dados de correção podem ser recebidos através da nuvem Husqvarna® ou de uma estação de referência. A estação de referência é um acessório opcional que pode ser utilizado caso não seja possível estabelecer a ligação à nuvem Husqvarna®.

1. Satélites de navegação
2. Sinais de satélite
3. Estação de referência
4. Dados de correção
5. Estação de carregamento
6. Limite virtual
7. Zona "interdita"
8. Área de trabalho
9. Dispositivo móvel
10. Ponto de acoplamento
11. Percurso de transporte

Para uma instalação completa do mapa, é necessária uma área de trabalho e uma estação de carregamento. Uma área de trabalho é uma área onde o produto pode ser utilizado e cortar relva automaticamente. Uma área de trabalho é definida por limites virtuais. A estação de carregamento pode ser colocada na área de trabalho ou perto da área de trabalho, ligada através de um percurso de transporte. Um percurso de transporte é um percurso especificado entre o ponto de acoplamento e uma área de trabalho. O produto pode funcionar automaticamente neste percurso, mas não corta relva. É possível criar zonas interditas, caso existam espaços onde o produto não pode ser utilizado. Uma zona interdita é definida por limites virtuais. Um ponto de manutenção é uma posição específica na qual o produto pode ser estacionado.

## B Conetividade

O Husqvarna Fleet Services™ é a ferramenta digital para instalar, operar e monitorizar robôs corta-relva profissionais. Disponível na página web e na aplicação móvel, compatível com tecnologia Bluetooth® e telecomando.

## C Instalação

O robô corta-relva necessita de uma vista desimpedida para o céu para poder funcionar de forma fiável e sem paragens.

1. Instale a aplicação Husqvarna Fleet Services™ no seu dispositivo móvel. Transfira as aplicações a partir da App Store ou Google Play.
2. Se estiver a utilizar a estação de referência opcional, instale a estação de referência. Consulte o manual do utilizador da estação de referência.
3. Instale a estação de carregamento.
4. Emparelhe o robô corta-relva com a aplicação.
5. Emparelhe o robô corta-relva com a estação de referência na aplicação.
6. Emparelhe o robô corta-relva com a estação de carregamento e este irá especificar o ponto de acoplamento em frente à estação de carregamento.
7. Especifique a área de trabalho operando o produto para a direita com a appDrive em torno da área de trabalho e adicionando pontos de passagem no mapa da aplicação.
8. Especifique as zonas interditas operando o produto para a esquerda com a appDrive em torno da zona interdita e adicionando pontos de passagem no mapa da aplicação.
9. Especifique o percurso de transporte começando na área de trabalho, operando o produto com a appDrive e adicionando pontos de passagem no mapa da aplicação. Ao guardar o percurso de transporte, este está ligado ao ponto de acoplamento.
10. Especifique o ponto de manutenção e crie um percurso até à estação de carregamento. Comece no ponto de manutenção e opere o produto com a appDrive para adicionar pontos de passagem no mapa da aplicação. O percurso até à estação de carregamento é associado ao ponto de acoplamento ao guardar o ponto de manutenção.
11. Utilize a aplicação para ajustar a programação e as definições do robô corta-relva.

**Para obter mais informações, consulte o manual do utilizador do robô corta-relva.**

# GUIDA RAPIDA

Il prodotto può essere installato con cavo perimetrale e tecnologia EPOS™. Questa guida rapida spiega l'installazione di EPOS™. Per istruzioni sull'installazione del cavo perimetrale, leggere il manuale dell'operatore.

## A Panoramica del sistema

Per l'installazione del perimetro virtuale con EPOS™, il prodotto utilizza i satelliti e i dati di correzione per navigare. I dati di correzione possono essere ricevuti tramite Husqvarna® Cloud o una stazione di riferimento. La stazione di riferimento è un accessorio opzionale che è possibile utilizzare se non è possibile connettersi a Husqvarna® Cloud.

1. Satelliti per la navigazione
2. Segnali satellitari
3. Husqvarna® Cloud
4. Stazione di riferimento
5. Dati di correzione
6. Stazione di ricarica
7. Confine virtuale
8. Zona da evitare
9. Area di lavoro
10. Dispositivo mobile
11. Punto di aggancio
12. Percorso di trasferimento

Per un'installazione completa della mappa sono necessarie un'area di lavoro e una stazione di ricarica. Un'area di lavoro è un'area in cui il prodotto può essere in funzione e tagliare l'erba automaticamente. Un'area di lavoro è specificata da confini virtuali. La stazione di ricarica può essere inserita nell'area di lavoro o in uno spazio vicino ad essa, collegato tramite un percorso di trasferimento. Un percorso di trasferimento è specificato tra il punto di aggancio e un'area di lavoro. Il prodotto può funzionare automaticamente in questo percorso, ma non taglia l'erba. È possibile creare zone da evitare se ci sono zone in cui non è consentito il funzionamento del prodotto. Una zona da evitare è specificata da confini virtuali. Un punto di manutenzione è una posizione specifica in cui è possibile parcheggiare il prodotto.

## B Connettività

Husqvarna Fleet Services™ è lo strumento digitale per installare, azionare e monitorare robot tagliaerba professionali. Disponibile su Web e su app mobile, con supporto per la tecnologia Bluetooth® e il controllo da remoto.

## C Installazione

Il robot tagliaerba necessita di una visuale del cielo senza ostacoli per poter funzionare in modo affidabile senza interruzioni.

1. Installare l'app Husqvarna Fleet Services™ sul dispositivo mobile. Scaricare l'app dall'App Store o da Google Play.
2. Se si utilizza la stazione di riferimento opzionale, installarla. Fare riferimento al manuale per l'operatore della stazione di riferimento.
3. Installare la stazione di ricarica.
4. Abbinare il robot rasaerba all'app.
5. Abbinare il robot rasaerba alla stazione di riferimento nell'app.
6. Abbinare il robot rasaerba alla stazione di ricarica e specificare il punto di aggancio davanti alla stazione di ricarica.
7. Specificare l'area di lavoro utilizzando il prodotto in senso orario con appDrive intorno all'area di lavoro e aggiungendo punti di passaggio sulla mappa dell'app.
8. Specificare le zone da evitare facendo funzionare il prodotto in senso antiorario con appDrive intorno alla zona da evitare e aggiungendo punti di passaggio sulla mappa dell'app.
9. Specificare il percorso di trasferimento iniziando dall'area di lavoro e utilizzare il prodotto con appDrive e aggiungendo punti di passaggio sulla mappa dell'app. Durante il salvataggio, il percorso di trasferimento è collegato al punto di aggancio.
10. Specificare il punto di manutenzione e creare un percorso verso la stazione di ricarica. Iniziare dal punto di manutenzione e utilizzare il prodotto con appDrive per aggiungere punti di passaggio sulla mappa dell'app. Il percorso verso la stazione di ricarica è collegato al punto di aggancio quando si salva il punto di manutenzione.
11. Utilizzare l'app per regolare il programma e le impostazioni del robot rasaerba.

**Per ulteriori informazioni, leggere il manuale dell'operatore del robot tagliaerba.**

# QUICK GUIDE

The product can be installed with boundary wire and EPOS™ technology. This quick guide covers EPOS™ installation. For instructions for boundary wire installation, read the Operator's manual.

## A System overview

For installation of virtual boundaries with EPOS™, the product uses satellites and correction data to navigate. The correction data can be received through the Husqvarna® Cloud or a reference station. The reference station is an optional accessory that you can use if you cannot connect to the Husqvarna® Cloud.

1. Navigation satellites
2. Satellite signals
3. Husqvarna® Cloud
4. Reference station
5. Correction data
6. Charging station
7. Virtual boundary
8. Stay-out zone
9. Work area
10. Mobile device
11. Docking point
12. Transport Path

For a complete map installation a work area and a charging station are necessary. A work area is an area where the product can operate and cut grass automatically. A work area is specified by virtual boundaries. The charging station can be put in the work area or near the work area that is connected to it with a transport path. A transport path is a specified path between the docking point and a work area. The product can operate automatically in this path, but does not cut grass. Stay-out zones can be made if there are areas where the product is not allowed to operate. A stay-out zone is specified by virtual boundaries. A maintenance point is a specified position where the product can be parked at.

## B Connectivity

Husqvarna Fleet Services™ is the digital tool to install, operate and monitor professional robotic lawn mowers. Available on both web and mobile app, with support for Bluetooth® technology and remote control.

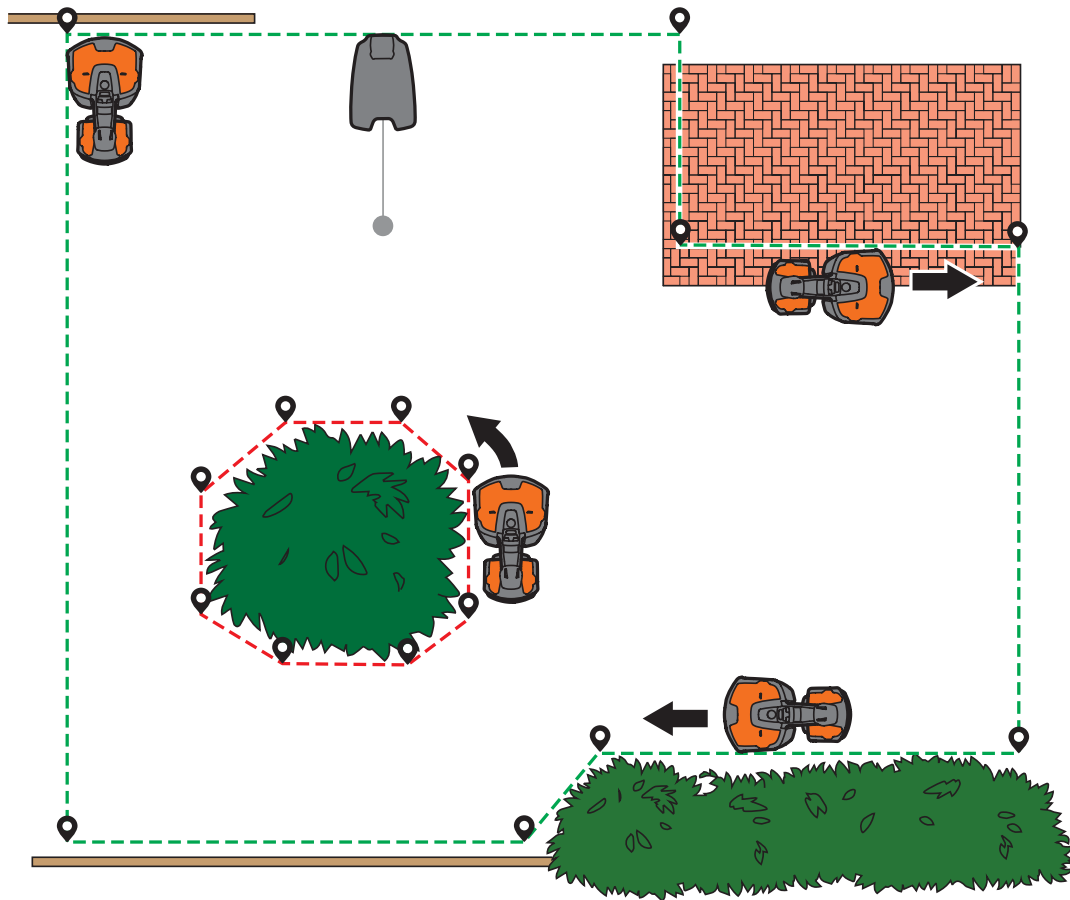
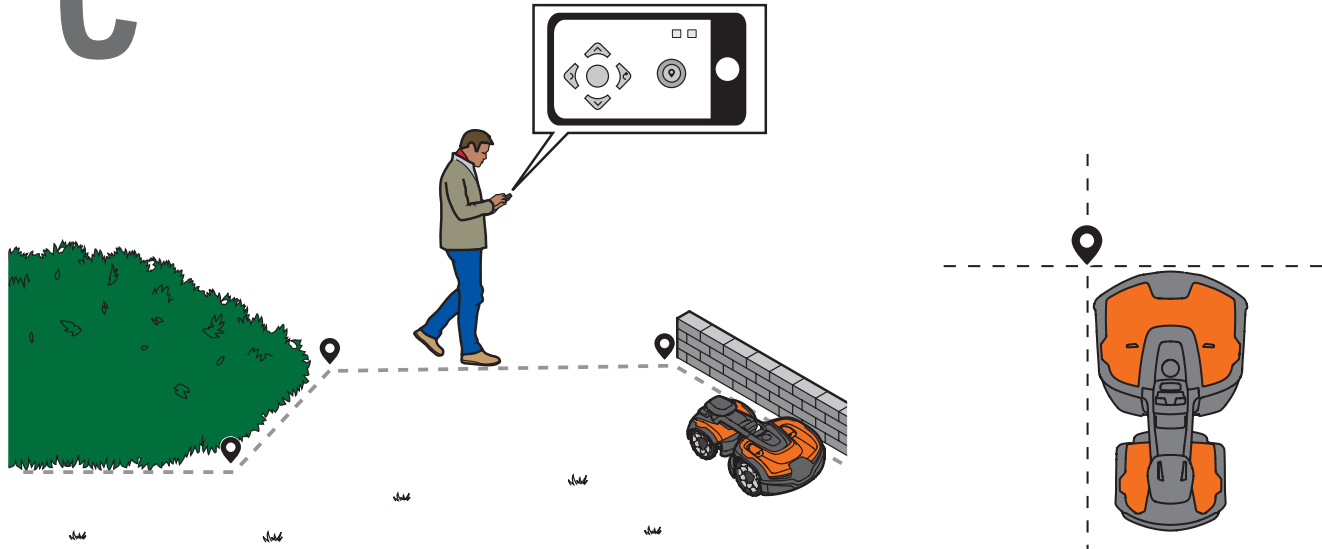
## C Installation

The robotic lawn mower need unimpeded sky view to be able to operate reliable without stops.

1. Install the Husqvarna Fleet Services™ app to your mobile device. Download the app from App Store or Google play.
2. If using the optional reference station, install the reference station. Refer to the Operator's manual for the reference station.
3. Install the charging station.
4. Pair the robotic lawn mower with the app.
5. Pair the robotic lawn mower to the charging station and it will specify the docking point in front of the charging station.
6. Specify the work area by operating the product clockwise with appDrive around the work area and adding waypoints on the map in the app.
7. Specify the stay-out zones by operating the product counterclockwise with appDrive around the stay out zone and adding waypoints on the map in the app.
8. Specify the transport path by starting in the work area and operate the product with appDrive and adding waypoints on the map in an app. When saving the transport path it is connected to the docking point.
9. Specify the maintenance point and make a path to the charging station. Start at the maintenance point and operate the product with appDrive to add waypoints on the map in the app. The path to the charging station is connected to the docking point when you save the maintenance point.
10. Use the app to adjust the schedule and the settings for the robotic lawn mower.

***For more information, read the Operator's manual for the robotic lawn mower.***

# C







## Indicadores LED de estado/ Indicadores LED de estado / Indicatori di stato a LED / LED status indicators

### Robot cortacésped

### Corta-relva robótico

### Robot rasaerba

### Robotic lawn mower




 <b>Luz verde fija</b> En funcionamiento	<b>Luz verde constante</b> Em funcionamento	<b>Luce verde fissa</b> In funzione	<b>Green constant light</b> In operation
 <b>Luz verde intermitente</b> En pausa	<b>Luz verde intermitente</b> Em pausa	<b>Luce verde lampeggiante</b> In Pausa	<b>Green flashing light</b> Paused
 <b>Luz verde intermitente</b> Cargando	<b>Luz verde intermitente</b> Carregar	<b>Luce verde lampeggiante</b> In carica	<b>Green pulsating light</b> Charging
 <b>Luz roja fija</b> Error	<b>Luz vermelha constante</b> Erro	<b>Luce rossa fissa</b> Errore	<b>Red constant light</b> Error
 <b>Luz naranja fija</b> Parado	<b>Luz laranja constante</b> Parado	<b>Spia arancione fissa</b> Arrestato	<b>Orange constant light</b> Stopped
 <b>Luz naranja intermitente</b> Esperando el código PIN	<b>Luz laranja intermitente</b> A aguardar código PIN	<b>Spia arancione lampeggiante</b> In attesa del codice PIN	<b>Orange flashing light</b> Waiting for PIN code
 <b>Luz azul fija</b> Estacionando/Conexión Bluetooth®	<b>Luz azul constante</b> Estacionamento/ligado com Bluetooth®	<b>Luce blu fissa</b> Parcheggio/connesso con Bluetooth®	<b>Blue constant light</b> Parking/Connected with Bluetooth®
 <b>Luz azul intermitente</b> Aparcado y cargando	<b>Luz azul intermitente</b> Estacionado e a carregar	<b>Luce blu pulsante</b> Parcheggiato e in carica	<b>Blue pulsating light</b> Parked and charging
 <b>Luz azul intermitente</b> Estacionado/Emparejamiento Bluetooth® activo	<b>Luz azul intermitente</b> Estacionado/emparelhamento Bluetooth® ativo	<b>Luce blu lampeggiante</b> Abbinamento Parcheggio/Bluetooth® attivo	<b>Blue flashing light</b> Parked/Bluetooth® pairing active
 <b>Luz blanca fija</b> Proceso de apagado en curso o descarga de firmware finalizada	<b>Luz branca constante</b> Desligar/transferência de firmware concluída	<b>Luce bianca fissa</b> Spegnimento/Download del firmware completato	<b>White constant light</b> Switching off/Firmware download finished
 <b>Blanco intermitente</b> Instalación del firmware en curso	<b>Branco intermitente</b> Instalação de firmware em curso	<b>Bianco lampeggiante</b> Installazione del firmware in corso	<b>White pulsating light</b> Firmware installation ongoing
 <b>Luz blanca intermitente</b> Es necesario actualizar el firmware	<b>Luz branca intermitente</b> Necessária atualização de firmware	<b>Luce bianca lampeggiante</b> Aggiornamento del firmware richiesto	<b>White flashing light</b> Firmware update required

### Estación de referencia

### Estação de referência

### Stazione di riferimento

### Reference station





 <b>Luz verde fija</b> En funcionamiento	<b>Luz verde constante</b> Em funcionamento	<b>Luce verde fissa</b> In funzione	<b>Green constant light</b> In operation
 <b>Luz verde intermitente</b> Inicio	<b>Luz verde intermitente</b> Arranque	<b>Luce verde lampeggiante</b> Avvio	<b>Green pulsating light</b> Startup
 <b>Luz roja intermitente</b> Error	<b>Luz vermelha intermitente</b> Erro	<b>Luce rossa lampeggiante</b> Errore	<b>Red flashing light</b> Error

### Estación de carga

### Estação de carregamento

### Stazione di ricarica

### Charging station

 <b>Luz verde fija</b> Buena señal de la estación de carga	<b>Luz verde constante</b> Sinal de boa qualidade da estação de carregamento	<b>Luce verde fissa</b> Buon segnale della stazione di ricarica	<b>Green constant light</b> Good charging station signal
 <b>Luz verde intermitente</b> Modo ECO	<b>Luz verde intermitente</b> Modo ECO	<b>Luce verde lampeggiante</b> Modalità ECO	<b>Green flashing light</b> ECO mode
 <b>Luz roja intermitente</b> Error en la antena de la estación de carga	<b>Luz vermelha intermitente</b> Erro na antena da estação de carregamento	<b>Luce rossa lampeggiante</b> Errore nell'antenna della stazione di ricarica	<b>Red flashing light</b> Error in the charging station's antenna
 <b>Luz roja fija</b> Error	<b>Luz vermelha constante</b> Erro	<b>Luce rossa fissa</b> Errore	<b>Red constant light</b> Error

AUTOMOWER® ES UNA MARCA REGISTRADA DE HUSQVARNA AB. COPYRIGHT © 2025 HUSQVARNA. TODOS LOS DERECHOS RESERVADOS.  
AUTOMOWER® É UMA MARCA REGISTRADA DA HUSQVARNA AB. COPYRIGHT © 2025 HUSQVARNA. TODOS OS DIREITOS RESERVADOS.  
AUTOMOWER® È UN MARCHIO DI PROPRIETÀ DI HUSQVARNA AB. COPYRIGHT © 2025 HUSQVARNA. TUTTI I DIRITTI RISERVATI.  
AUTOMOWER® IS A TRADEMARK OWNED BY HUSQVARNA AB. COPYRIGHT © 2025 HUSQVARNA. ALL RIGHTS RESERVED.

App Store and Apple logo are trademarks of Apple Inc.

Google Play and the Google Play logo are trademarks of Google LLC.

Bluetooth® is a registered trademark owned by Bluetooth SIG, Inc. and any use of such mark by Husqvarna is under license.



2025-09-19



**Husqvarna**  
www.husqvarna.com