

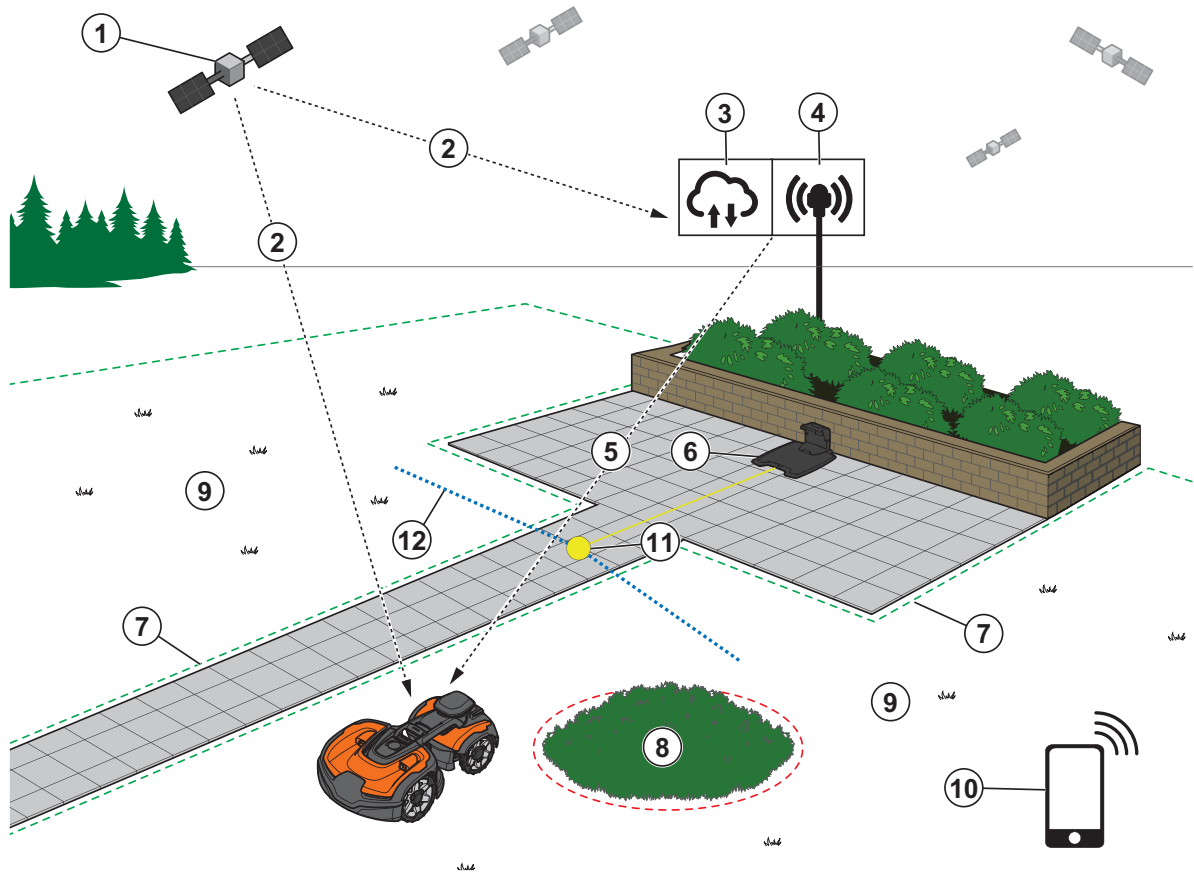


# QUICK GUIDE GUÍA RÁPIDA GUIDE RAPIDE GUIA RÁPIDO

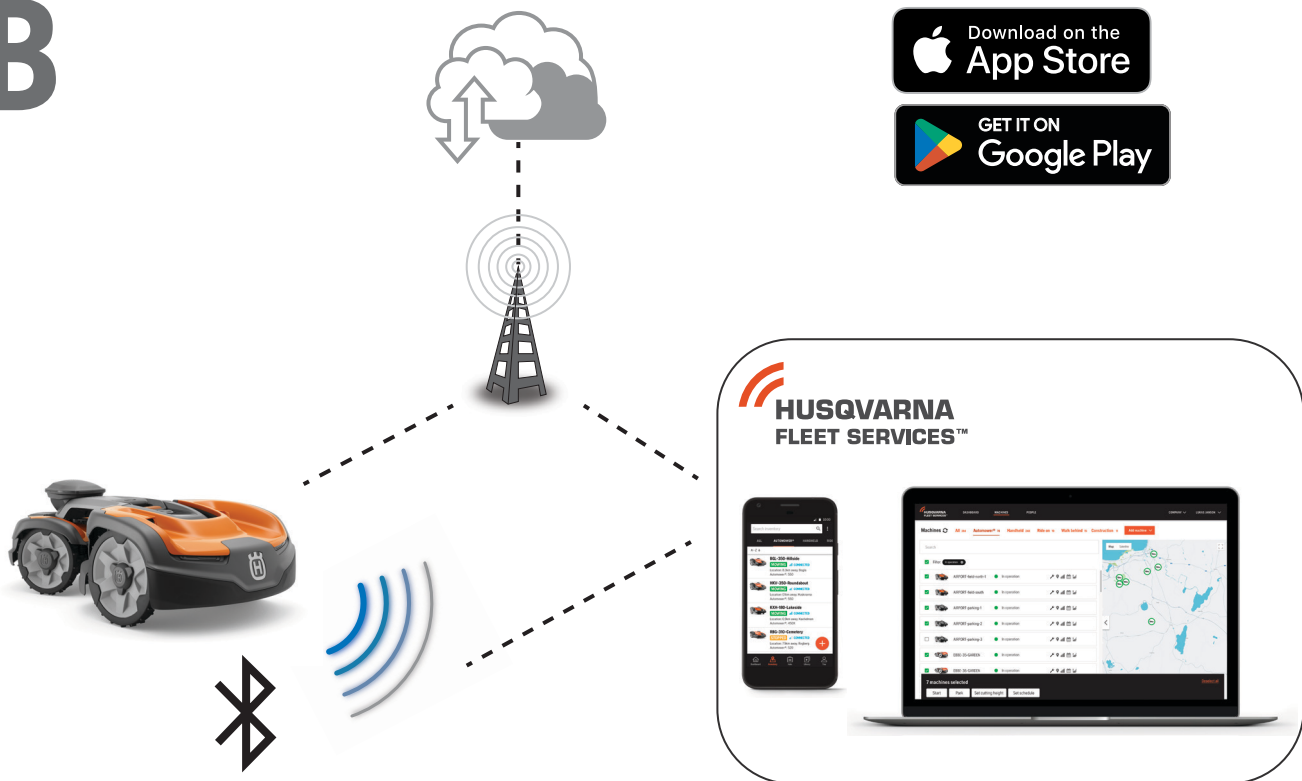


**HUSQVARNA AUTOMOWER® 535 AWD EPOS**

# A



# B



# QUICK GUIDE

The product can be installed with boundary wire and EPOS™ technology. This quick guide covers EPOS™ installation. For instructions for boundary wire installation, read the Operator's manual.

## A System overview

For installation of virtual boundaries with EPOS™, the product uses satellites and correction data to navigate. The correction data can be received through the Husqvarna® Cloud or a reference station. The reference station is an optional accessory that you can use if you cannot connect to the Husqvarna® Cloud.

1. Navigation satellites
2. Satellite signals
3. Husqvarna® Cloud
4. Reference station
5. Correction data
6. Charging station
7. Virtual boundary
8. Stay-out zone
9. Work area
10. Mobile device
11. Docking point
12. Transport Path

For a complete map installation a work area and a charging station are necessary. A work area is an area where the product can operate and cut grass automatically. A work area is specified by virtual boundaries. The charging station can be put in the work area or near the work area that is connected to it with a transport path. A transport path is a specified path between the docking point and a work area. The product can operate automatically in this path, but does not cut grass. Stay-out zones can be made if there are areas where the product is not allowed to operate. A stay-out zone is specified by virtual boundaries. A maintenance point is a specified position where the product can be parked at.

## B Connectivity

Husqvarna Fleet Services™ is the digital tool to install, operate and monitor professional robotic lawn mowers. Available on both web and mobile app, with support for Bluetooth® technology and remote control.

## C Installation

The robotic lawn mower need unimpeded sky view to be able to operate reliable without stops.

1. Install the Husqvarna Fleet Services™ app to your mobile device. Download the app from App Store or Google play.
2. If using the optional reference station, install the reference station. Refer to Operator's manual for the reference station.
3. Install the charging station.
4. Pair the robotic lawn mower with the app.
5. Pair the robotic lawn mower to the charging station and it will specify the docking point in front of the charging station.
6. Specify the work area by operating the product clockwise with appDrive around the work area and adding waypoints on the map in the app.
7. Specify the stay-out zones by operating the product counterclockwise with appDrive around the stay out zone and adding waypoints on the map in the app.
8. Specify the transport path by starting in the work area and operate the product with appDrive and adding waypoints on the map in an app. When saving the transport path it is connected to the docking point.
9. Specify the maintenance point and make a path to the charging station. Start at the maintenance point and operate the product with appDrive to add waypoints on the map in the app. The path to the charging station is connected to the docking point when you save the maintenance point.
10. Use the app to adjust the schedule and the settings for the robotic lawn mower.

**For more information, read the Operator's manual for the robotic lawn mower.**

# GUÍA RÁPIDA

es

El producto se puede instalar con cable delimitador o con tecnología EPOS™. Esta guía rápida cubre la instalación con EPOS™. Para obtener instrucciones sobre la instalación con cable delimitador, lea el manual de usuario.

## A Descripción del sistema

En una instalación con perímetro virtual creado con EPOS™, el producto utiliza satélites y datos de corrección para navegar. Los datos de corrección se pueden recibir a través de Husqvarna® Cloud o de una estación de referencia. La estación de referencia es un accesorio opcional que puede utilizar si no puede conectarse a Husqvarna® Cloud.

1. Satélites de navegación
2. Señales por satélite
3. Husqvarna® Cloud
4. Estación de referencia
5. Datos de corrección
6. Estación de carga
7. Perímetro virtual
8. Zona a evitar
9. Área de trabajo
10. Dispositivo móvil
11. Punto de acoplamiento
12. Ruta de transporte

Una instalación en un mapa requiere como mínimo un área de trabajo y una estación de carga. Un área de trabajo es una zona en la que el producto funciona y corta la hierba automáticamente. Un área de trabajo se delimita mediante límites virtuales. La estación de carga se puede colocar en el área de trabajo o cerca de ella y utilizar una ruta de paso para conectar la estación y el área de trabajo. Una ruta de transporte es una vía establecida entre el punto de acoplamiento y un área de trabajo. El producto transita automáticamente por este camino, pero no corta la hierba. Si hay áreas en las que el producto no debe trabajar, se pueden establecer zonas de exclusión. Una zona de exclusión se especifica mediante perímetros virtuales. Un punto de mantenimiento es un lugar concreto en el que se puede aparcar el producto.

## B Conectividad

Husqvarna Fleet Services™ es la herramienta digital para instalar, manejar y supervisar robots cortacésped profesionales. Está disponible tanto en versión web como en aplicación móvil, y es compatible con la tecnología Bluetooth® y de control remoto.

## C Instalación

El robot cortacésped necesita una vista despejada del cielo para poder funcionar de forma fiable y sin interrupciones.

1. Instale la aplicación Husqvarna Fleet Services™ en su dispositivo móvil. Descárguela desde App Store o Google Play.
2. Si utiliza la estación de referencia opcional, instálela. Consulte el manual de usuario de la estación de referencia.
3. Instale la estación de carga.
4. Empareje el robot cortacésped con la aplicación.
5. Empareje el robot cortacésped con la estación de referencia en la aplicación.
6. Empareje el robot cortacésped con la estación de carga para que se establezca el punto de acoplamiento de la parte delantera de la estación de carga.
7. Delimite el área de trabajo. Para ello, haga que el producto se desplace alrededor del área de trabajo en el sentido de las agujas del reloj mediante appDrive y añada puntos de referencia en el mapa desde la aplicación.
8. Especifique las zonas de exclusión. Para ello, haga que el producto se desplace alrededor de la zona de exclusión en sentido contrario a las agujas del reloj mediante appDrive y añada puntos de referencia en el mapa desde la aplicación.
9. Indique la ruta de transporte comenzando en el área de trabajo, manejando el producto con appDrive y añadiendo puntos de referencia en el mapa desde la aplicación. Al guardar la ruta de transporte, esta se conecta al punto de acoplamiento.
10. Especifique el punto de mantenimiento y delimite una ruta hasta la estación de carga. Comience en el punto de mantenimiento, maneje el producto con appDrive para añadir puntos de referencia en el mapa de la aplicación. La ruta a la estación de carga se conecta con el punto de mantenimiento cuando se guarda el punto de mantenimiento.
11. Utilice la aplicación para ajustar el programa y la configuración del robot cortacésped.

**Para obtener más información, consulte el manual de usuario del robot cortacésped.**

# GUIDE RAPIDE

Le produit peut être installé avec un câble périphérique ou la technologie EPOS™. Ce guide rapide couvre l'installation EPOS™. Pour obtenir des instructions sur l'installation à l'aide du câble périphérique, lisez le manuel d'utilisation.

## A Présentation du système

Pour effectuer l'installation de périphéries virtuelles avec EPOS™, le produit utilise des satellites et des données de correction pour se déplacer. Les données de correction peuvent être reçues via le Cloud Husqvarna® ou une station de référence. La station de référence est un accessoire en option que vous pouvez utiliser si vous ne pouvez pas vous connecter au Cloud Husqvarna®.

1. Satellites de navigation
2. Signaux satellites
3. Husqvarna® Cloud
4. Station de référence
5. Données de correction
6. Station de charge
7. Périphérie virtuelle
8. Zone d'exclusion
9. Zone de travail
10. Appareil mobile
11. Point d'amarrage
12. Chemin de transport

Une zone de travail et une station de charge sont nécessaires pour une installation complète de la carte. Une zone de travail est une zone où le produit peut fonctionner et tondre automatiquement l'herbe. Une zone de travail est délimitée par des frontières virtuelles. La station de charge peut être placée dans la zone de travail ou à proximité de la zone de travail qui est reliée à elle par un chemin de transport. Un chemin de transport est un chemin délimité entre le point d'amarrage et une zone de travail. Le produit peut fonctionner automatiquement dans ce chemin, mais ne coupe pas l'herbe. Des zones à éviter peuvent être définies si le produit n'est pas autorisé à fonctionner dans certaines zones. Une zone d'exclusion est délimitée par des frontières virtuelles. Un point d'entretien est une position spécifiée où le produit peut être stationné.

## B Connectivité

Husqvarna Fleet Services™ est l'outil numérique permettant d'installer, d'utiliser et de surveiller les robots tondeuses professionnels. Disponible à la fois sur le web et via une application mobile, avec prise en charge de la technologie Bluetooth® et du contrôle à distance.

## C Installation

Le robot tondeuse a besoin d'une vue dégagée sur le ciel pour fonctionner de manière fiable et sans interruption.

1. Installez l'application Husqvarna Fleet Services™ sur votre appareil mobile. Téléchargez l'application depuis l'App Store ou Google Play.
2. Si vous utilisez la station de référence en option, installez la station de référence. Reportez-vous au manuel d'utilisation de la station de référence.
3. Installez la station de charge.
4. Appairez le robot tondeuse avec l'application.
5. Appairez le robot tondeuse avec la station de référence dans l'application.
6. Appairez le robot tondeuse avec la station de charge pour spécifier le point d'amarrage devant la station de charge.
7. Spécifiez la zone de travail en utilisant le produit dans le sens des aiguilles d'une montre avec appDrive autour de la zone de travail et en ajoutant des points de réglage sur la carte dans l'application.
8. Spécifiez les zones d'exclusion en utilisant le produit dans le sens inverse des aiguilles d'une montre avec appDrive autour de la zone d'exclusion et en ajoutant des points de réglage sur la carte dans l'application.
9. Spécifiez le chemin de transport en démarrant dans la zone de travail, en utilisant le produit avec appDrive et en ajoutant des points de passage sur la carte d'une application. Lors de l'enregistrement du chemin de transport, celui-ci est connecté à la station.
10. Spécifiez le point d'entretien et créez un chemin vers la station de charge. Commencez au point d'entretien et utilisez le produit avec appDrive en ajoutant des points de repère sur la carte de l'application. Le chemin vers la station de charge est connecté au point d'amarrage lorsque vous enregistrez le point d'entretien.
11. Utilisez l'application pour configurer le programme et les réglages du robot tondeuse.

**Pour plus d'informations, reportez-vous au manuel d'utilisation du robot tondeuse.**

# GUIA RÁPIDO

pt

O produto pode ser instalado com fio de limite e tecnologia EPOS™. Este guia rápido inclui a instalação do EPOS™. Para obter instruções sobre a instalação do fio de limite, leia o manual do operador.

## A Uma visão geral do sistema

Na instalação de limites virtuais com o EPOS™, o produto usa satélites e dados de correção para navegação. Os dados de correção podem ser recebidos por meio da Husqvarna® Cloud ou de uma estação de referência. A estação de referência é um acessório de uso opcional, se você não conseguir se conectar à Husqvarna® Cloud.

1. Satélites de navegação
2. Sinais de satélite
3. Husqvarna® Cloud
4. Estação de referência
5. Dados de correção
6. Estação de carregamento
7. Limite virtual
8. Zona de permanência
9. Área de trabalho
10. Dispositivo móvel
11. Ponto de acoplamento
12. Caminho de transporte

Para uma instalação completa do mapa, são necessários uma área de trabalho e uma estação de carregamento. Uma área de trabalho é uma área onde o produto pode operar e cortar grama automaticamente. Uma área de trabalho é especificada por limites virtuais. A estação de carregamento pode ser colocada na área de trabalho ou perto da área de trabalho que está ligada a ela com um caminho de transporte. Um caminho de transporte é um caminho especificado entre o ponto de acoplamento e uma área de trabalho. O produto pode operar automaticamente nesse caminho, mas não corta a grama. Zonas proibidas podem ser criadas se existirem áreas onde o produto não tem permissão para funcionar. Uma zona de permanência é especificada por limites virtuais. Um ponto de manutenção é uma posição especificada em que o produto pode ser estacionado.

## B Conectividade

O Husqvarna Fleet Services™ é a ferramenta digital para instalar, operar e monitorar cortadores de grama robôs profissionais. Disponível tanto na web quanto no aplicativo móvel, com suporte para tecnologia Bluetooth® e controle remoto.

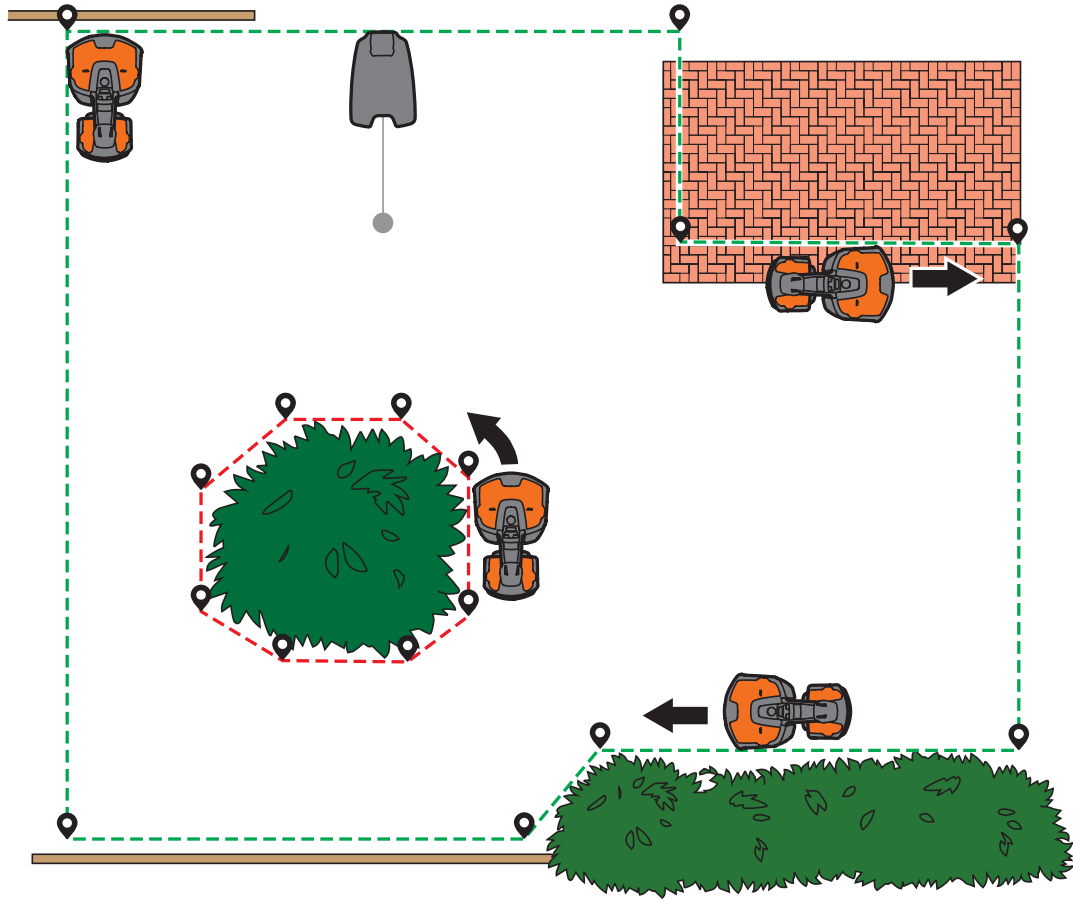
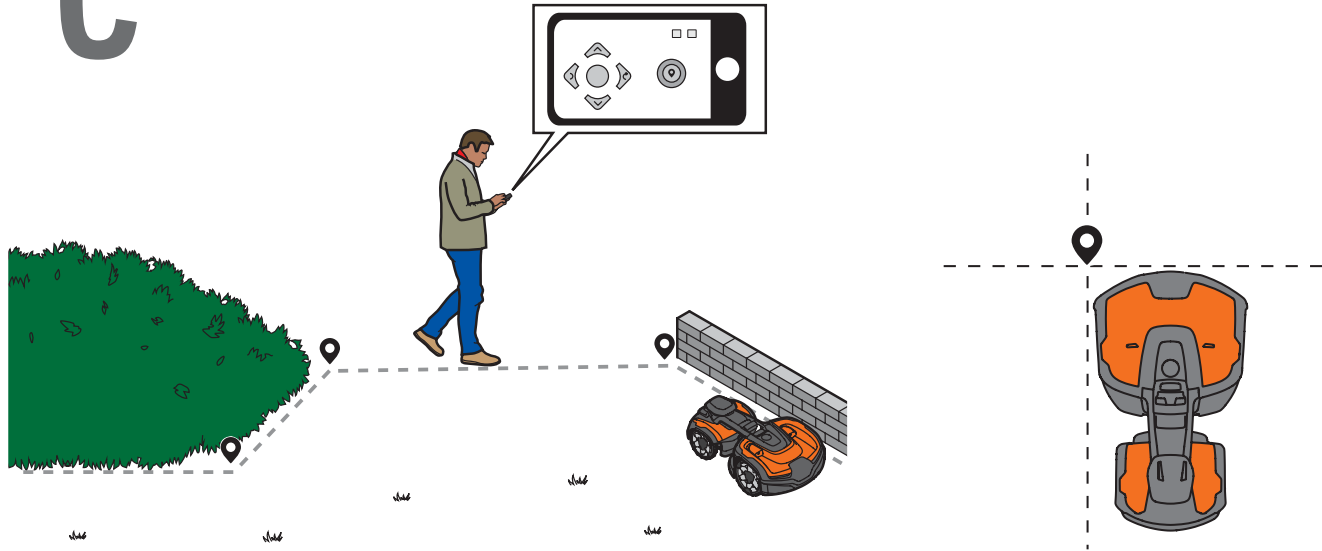
## C Instalação

O cortador de grama robô necessita de uma visão desobstruída do céu para operar de forma confiável, sem interrupções.












1. Instale o aplicativo Husqvarna Fleet Services™ em seu dispositivo móvel. Baixe o aplicativo da App Store ou do Google Play.
2. Se estiver usando a estação de referência opcional, instale a estação de referência. Consulte Estação de referência no Manual do operador.
3. Instale a estação de carregamento.
4. Emparelhe o cortador de relva robótico com o aplicativo.
5. Emparelhe o cortador de relva robótico com a estação de referência no aplicativo.
6. Emparelhe o cortador de relva robótico com a estação de carregamento. Ele especificará o ponto de acoplamento na frente da estação de carregamento.
7. Especifique a área de trabalho operando o produto no sentido horário, com o appDrive ao redor da área de trabalho e adicionando pontos de passagem no mapa do aplicativo.
8. Especifique as zonas de permanência operando o produto no sentido anti-horário, com o appDrive ao redor da zona de permanência e adicionando pontos de passagem do mapa no aplicativo.
9. Especifique o caminho de transporte começando pela área de trabalho. Opere o produto com o appDrive e adicione pontos de passagem no mapa do aplicativo. Ao salvar o caminho de transporte, ele é conectado ao ponto de acoplamento.
10. Especifique o ponto de manutenção e crie um caminho para a estação de carga. Comece no ponto de manutenção e opere o produto com o appDrive para adicionar pontos de passagem no mapa do aplicativo. O caminho para a estação de carga é conectado ao ponto de acoplamento quando você salva o ponto de manutenção.
11. Use o aplicativo para ajustar o cronograma e as configurações do cortador de relva robótico.




**Para obter mais informações, leia o manual do operador do cortador de grama robô.**





# C



## LED status indicators/Indicadores LED de estado/Indicateurs d'état LED/Indicadores de status do LED

Robotic lawn mower	Robot cortacésped	Robot tondeuse	Cortador de relva robótico
 <b>Green constant light</b> In operation	<b>Luz verde fija</b> En funcionamiento	<b>Lumière verte allumée en continu</b> En fonctionnement	<b>Luz verde contínua</b> Em funcionamento
 <b>Green flashing light</b> Paused	<b>Luz verde intermitente</b> En pausa	<b>Lumière verte clignotante</b> En pause	<b>Luz verde intermitente</b> Pausado
 <b>Green pulsating light</b> Charging	<b>Luz verde intermitente</b> En charge	<b>Lumière verte clignotante</b> En charge	<b>Luz verde pulsante</b> carregando
 <b>Red constant light</b> Error	<b>Luz roja fija</b> Error	<b>Voyant orange fixe</b> Arrêté	<b>Luz vermelha constante</b> Erro
 <b>Orange constant light</b> Stopped	<b>Luz naranja fija</b> Parado	<b>Voyant orange clignotant</b> En attente du code PIN	<b>Luz laranja constante</b> Parado
 <b>Orange flashing light</b> Waiting for PIN code	<b>Luz naranja intermitente</b> Esperando el código PIN	<b>Lumière jaune clignotante</b> En attente du code PIN	<b>Luz laranja intermitente</b> Aguardando código PIN
 <b>Blue constant light</b> Parking/Connected with Bluetooth®	<b>Luz azul fija</b> Estacionando/Conexión Bluetooth®	<b>Lumière bleue allumée en continu</b> Stationnement/connexion Bluetooth®	<b>Luz azul contínua</b> Estacionando/Conectado com Bluetooth®
 <b>Blue pulsating light</b> Parked and charging	<b>Luz azul intermitente</b> Aparcado y cargando	<b>Lumière bleue pulsante</b> En stationnement et en charge	<b>Luz azul pulsante</b> Estacionado e carregando
 <b>Blue flashing light</b> Parked/Bluetooth® pairing active	<b>Luz azul intermitente</b> Estacionado/Emparejamiento Bluetooth® activo	<b>Lumière bleue clignotante</b> Stationné/appairage Bluetooth® actif	<b>Luz azul intermitente</b> Estacionado/Emparelhamento/Bluetooth® ativo
 <b>White constant light</b> Switching off/Firmware download finished	<b>Luz blanca fija</b> Proceso de apagado en curso o descarga de firmware finalizada	<b>Lumière blanche allumée en continu</b> Arrêt/téléchargement du firmware terminé	<b>Luz branca contínua</b> Desligando/download de firmware concluído
 <b>White pulsating</b> Firmware installation ongoing	<b>Blanco intermitente</b> Instalación del firmware en curso	<b>Lumière blanche pulsante</b> Installation du firmware en cours	<b>Branco pulsante</b> Instalação do firmware em andamento
 <b>White flashing light</b> Firmware update required	<b>Luz blanca intermitente</b> Es necesario actualizar el firmware	<b>Lumière blanche clignotante</b> Mise à jour du firmware requise	<b>Luz branca intermitente</b> Atualização do firmware necessária

Reference station	Estación de referencia	Station de référence	Estação de referência
 <b>Green constant light</b> In operation	<b>Luz verde fija</b> En funcionamiento	<b>Lumière verte allumée en continu</b> En fonctionnement	<b>Luz verde contínua</b> Em funcionamento
 <b>Green pulsating light</b> Startup	<b>Luz verde intermitente</b> Inicio	<b>Lumière verte pulsante</b> Démarrage	<b>Luz verde pulsante</b> Inicialização
 <b>Red flashing light</b> Error	<b>Luz roja intermitente</b> Error	<b>Lumière rouge clignotante</b> Erreur	<b>Luz vermelha intermitente</b> Erro

Charging station	Estación de carga	Station de charge	Estação de carregamento
 <b>Green constant light</b> Good charging station signal	<b>Luz verde fija</b> Buena señal de la estación de carga	<b>Lumière verte allumée en continu</b> Signal de la station de charge de bonne qualité	<b>Luz verde contínua</b> Sinal forte da estação de carregamento
 <b>Green flashing light</b> ECO mode	<b>Luz verde intermitente</b> Modo ECO	<b>Lumière verte clignotante</b> Mode ECO	<b>Luz verde intermitente</b> Modo Eco
 <b>Red flashing light</b> Error in the charging station's antenna	<b>Luz roja intermitente</b> Error en la antena de la estación de carga	<b>Lumière rouge clignotante</b> Erreur de l'antenne de la station de charge	<b>Luz vermelha intermitente</b> Erro na antena da estação de carregamento.
 <b>Red constant light</b> Error	<b>Luz roja fija</b> Error	<b>Lumière rouge allumée en continu</b> Erreur	<b>Luz vermelha contínua</b> Erro

AUTOMOWER® IS A TRADEMARK OWNED BY HUSQVARNA AB. COPYRIGHT © 2025 HUSQVARNA. ALL RIGHTS RESERVED.  
 AUTOMOWER® ES UNA MARCA REGISTRADA DE HUSQVARNA AB. COPYRIGHT © 2025 HUSQVARNA. TODOS LOS DERECHOS RESERVADOS.  
 AUTOMOWER® EST UNE MARQUE DÉPOSÉE APPARTENANT À HUSQVARNA AB. COPYRIGHT © 2025 HUSQVARNA. TOUS DROITS RÉSERVÉS.  
 AUTOMOWER® IS A TRADEMARK OWNED BY HUSQVARNA AB. COPYRIGHT © 2025 HUSQVARNA. ALL RIGHTS RESERVED.

App Store and Apple logo are trademarks of Apple Inc.

Google Play and the Google Play logo are trademarks of Google LLC.

Bluetooth® is a registered trademark owned by Bluetooth SIG, Inc. and any use of such mark by Husqvarna is under license.



2025-09-30

  
**Husqvarna**  
 www.husqvarna.com