



HUSQVARNA AUTOMOWER®
320/330X
MANUAL DO OPERADOR

1 Introdução e segurança	3	9 Resolução de problemas	76
1.1 Introdução	3	9.1 Mensagens de erro	76
1.2 Símbolos no produto	4	9.2 Mensagens de informação	79
1.3 Símbolos do Manual do Utilizador	5	9.3 Luz indicadora na estação de carga	80
1.4 Instruções de segurança	6	9.4 Sintomas	81
2 Apresentação	9	9.5 Encontrar rupturas no fio de laço	83
2.1 O que é o quê?	10	10 Especificações técnicas	87
2.2 Conteúdos da embalagem	11	11 Termos da garantia	88
2.3 Funcionamento	11	12 Informação ambiental	89
3 Instalação	15	12.1 Remoção da bateria para reciclagem	89
3.1 Preparativos	15	13 Certificado CE de conformidade	91
3.2 Instalação da estação de carga	16		
3.3 Carregamento da bateria	20		
3.4 Instalação do fio de limite	21		
3.5 Ligar o fio de limite	27		
3.6 Instalação do fio de guia	28		
3.7 Verificar a instalação	31		
3.8 Primeiro arranque e calibragem	32		
3.9 Testar o acoplamento à estação de carga	32		
4 Utilização	33		
4.1 Carregar uma bateria descarregada	33		
4.2 Utilizar o temporizador	34		
4.3 Arranque	34		
4.4 Paragem	35		
4.5 Desligar	35		
4.6 Ajustar a altura de corte	35		
5 Painel de controlo	36		
5.1 Selecção de funcionamento no Arranque	37		
5.2 Selecção de funcionamento no Estacionamento	38		
5.3 Interruptor principal	39		
5.4 O botão PARK da estação de carga	39		
6 Funções do menu	40		
6.1 Menu principal	40		
6.2 Estrutura do menu	41		
6.3 Temporizador	42		
6.4 Altura de corte	45		
6.5 Segurança	46		
6.6 Mensagens	48		
6.7 Temporizador clima	49		
6.8 Instalação	50		
6.9 Ajustes	60		
6.10 Acessórios	65		
7 Exemplos de jardins	66		
8 Manutenção	71		
8.1 Armazenamento durante o Inverno	72		
8.2 Revisão durante o Inverno	72		
8.3 Após o armazenamento durante o Inverno	73		
8.4 Limpeza	73		
8.5 Transporte e deslocamento	74		
8.6 Em caso de trovoadas	74		
8.7 Lâminas	75		
8.8 Bateria	75		

MEMORANDO

Número de série: _____

Código PIN: _____

Revendedor: _____

Revendedores
número de telefone: _____

Se o cortador de relva robótico for roubado, é importante que notifique a Husqvarna Group AB. Contacte o seu revendedor local e forneça o número de série do produto, para que este possa ser registado como roubado numa base de dados internacional. Este é um passo importante na protecção contra o roubo de cortadores de relva robóticos que reduz o interesse na compra e venda de cortadores de relva robóticos roubados.

O número de série do produto tem nove dígitos e está indicado na placa de tipo (que se encontra no interior da cobertura do visor) e na embalagem do produto.

www.automower.com

1 Introdução e segurança

1.1 Introdução

Parabéns pela sua escolha de um produto de qualidade excepcionalmente elevada. Para obter os melhores resultados do cortador de relva robótico Husqvarna, é necessário conhecer o seu funcionamento. Este Manual do Utilizador contém informações importantes sobre o cortador de relva robótico, a forma como deve ser instalado e como utilizá-lo.

Para completar as informações contidas neste Manual do Utilizador, consulte o Web site do Automower®, www.automower.com. Aqui pode encontrar mais ajuda e orientação acerca da sua utilização.

www.automower.com

A Husqvarna AB tem uma política de desenvolvimento contínuo dos seus produtos, reservando-se o direito de introduzir modificações no seu design, aspecto e funcionamento, sem aviso prévio.

Para facilitar a utilização do Manual do Utilizador, é utilizado o seguinte sistema:

- O texto em *itálico* indica que o texto é apresentado no visor do cortador de relva robótico ou é uma referência a outra secção do Manual do Utilizador.
- As palavras escritas em **negrito** são botões do teclado do cortador de relva robótico.
- As palavras escritas em **MAIÚSCULAS** e *itálico* referem-se à posição do interruptor principal e aos diferentes modos de funcionamento no cortador de relva robótico.



1001-003

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Leia o Manual do Utilizador com toda a atenção e certifique-se de que compreende as instruções antes de usar o cortador de relva robótico.



AVISO

O cortador de relva robótico pode ser perigoso se for utilizado de forma incorrecta.



AVISO

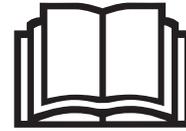
Nunca utilize o cortador de relva robótico se estiverem pessoas, em especial crianças, ou animais de estimação na área de corte.

INTRODUÇÃO E SEGURANÇA

1.2 Símbolos no produto

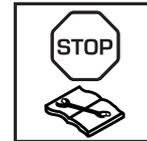
Estes símbolos podem ser encontrados no cortador de relva robótico. Estude-os com atenção.

- Leia o Manual do Utilizador com toda a atenção e certifique-se de que compreende as instruções antes de usar o cortador de relva robótico. Os avisos e as instruções de segurança deste Manual do Utilizador têm de ser seguidos com atenção, caso pretenda utilizar o cortador de relva robótico com segurança e eficácia.



1001-002, 1001-003

- Só é possível ligar o cortador de relva robótico se o interruptor principal estiver na posição 1 e tiver sido introduzido o código PIN correcto. Rode o interruptor principal para a posição 0 antes de efectuar qualquer inspecção e/ou manutenção.



3012-663, 3012-1085

- Mantenha-se a uma distância segura do cortador de relva robótico enquanto este está a funcionar. Mantenha as mãos e os pés afastados das lâminas rotativas. Nunca coloque as mãos ou os pés perto ou debaixo do corpo quando o cortador de relva robótico se encontra em funcionamento.



3018-066

- Não se ponha em cima do cortador de relva robótico.



3012-665

- Este produto está em conformidade com as Directivas da CE aplicáveis.



6001-024

- Emissões de ruído para o ambiente. As emissões do produto estão indicadas no capítulo 10, Especificações técnicas, e na placa de tipo.



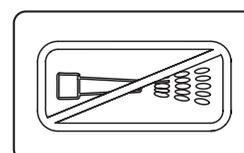
3012-1059

- Não é permitido eliminar este produto juntamente com o lixo doméstico normal depois de ele chegar ao fim da sua vida útil. Certifique-se de que o produto é reciclado de acordo com os requisitos legais locais.



3012-689

- Nunca utilize uma máquina de lavar de alta pressão, nem sequer água corrente, para limpar o cortador de relva robótico.



3018-062

INTRODUÇÃO E SEGURANÇA

- O chassi contém componentes sensíveis a descarga electrostática (ESD). O chassi também é uma parte importante do design do cortador de relva robótico e deve ser selado novamente de forma profissional, caso o produto se destine a ser utilizado no exterior. Por este motivo, o chassi só pode ser aberto por técnicos de manutenção autorizados. Um selo quebrado poderá invalidar partes ou a totalidade da garantia.
- O cabo de baixa tensão não pode ser encurtado, aumentado nem unido.
- Não utilize um aparador perto do cabo de baixa tensão. Tenha cuidado ao aparar rebordos onde possam existir cabos.

1.3 Símbolos do Manual do Utilizador

Estes símbolos podem ser encontrados no Manual do Utilizador. Estude-os com atenção.

- Rode o interruptor principal para a posição 0 antes de efectuar qualquer inspecção e/ou manutenção.

- Use sempre luvas de protecção quando trabalhar com o chassi do cortador de relva robótico.

- Nunca utilize uma máquina de lavar de alta pressão, nem sequer água corrente, para limpar o cortador de relva robótico.

- Uma caixa de aviso indica que existe o risco de ferimentos pessoais, em especial quando as instruções não são seguidas.

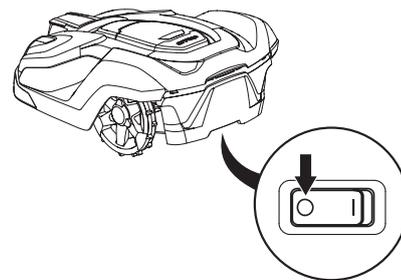
- Uma caixa de informação indica que existe o risco de danos materiais, em especial quando as instruções não são seguidas. A caixa também é utilizada quando existe um risco de erro do utilizador.



3012-1097



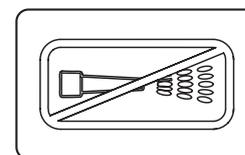
3012-1351



3012-1060



3012-272



3018-062



AVISO

Texto

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Texto

INTRODUÇÃO E SEGURANÇA

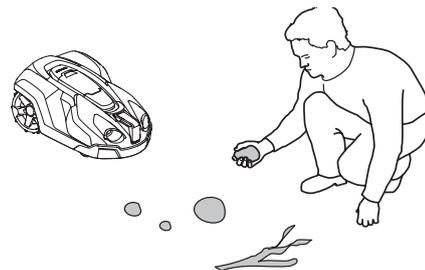
1.4 Instruções de segurança

Utilização

- Este cortador de relva robótico foi concebido para cortar a relva em áreas abertas e planas. Só pode ser utilizado com o equipamento recomendado pelo fabricante. Todos os outros tipos de utilização são incorrectos. As instruções do fabricante, no que diz respeito ao funcionamento/manutenção e à reparação, devem ser rigorosamente respeitadas.
- Nunca utilize o cortador de relva robótico se estiverem pessoas, em especial crianças, ou animais de estimação na área de corte. Se estiverem pessoas, ou animais de estimação, na área de corte, recomendamos que o cortador de relva seja programado para utilização durante as horas em que a área se encontre vazia, como, por exemplo, à noite. *Consulte o capítulo 6.3 Temporizador na página 42*
- A utilização, manutenção e reparação do cortador de relva robótico devem apenas ser realizadas por pessoas que estejam familiarizadas com as suas características especiais e regulamentos de segurança. Leia o Manual do Utilizador com toda a atenção e certifique-se de que compreende as instruções antes de usar o cortador de relva robótico.
- Não é permitido modificar o design original do cortador de relva robótico. Todas as modificações são efectuadas por sua própria conta e risco.
- Certifique-se de que não existem pedras, ramos, ferramentas, brinquedos ou outros objectos no relvado, que possam danificar as lâminas. Os objectos no relvado também podem fazer com que o cortador de relva robótico fique preso nos mesmos e, nesse caso, poderá ser necessária ajuda para remover o objecto, para que o cortador possa continuar a cortar a relva.
- Ligue o cortador de relva robótico de acordo com as instruções. Quando o interruptor principal está na posição 1; certifique-se de que mantém as mãos e os pés afastados das lâminas rotativas. Nunca coloque as mãos e os pés debaixo do cortador de relva robótico.
- Nunca levante o cortador de relva robótico nem o transporte quando o interruptor principal estiver na posição 1.
- Não deixe que pessoas que não conhecem o funcionamento nem o comportamento do cortador de relva robótico o utilizem.
- O cortador de relva robótico nunca pode colidir com pessoas ou outros seres vivos. Se uma pessoa ou outro ser vivo estiver no caminho do cortador de relva, este tem de ser imediatamente parado. *Consulte o capítulo 4.4 Paragem na página 35*
- Não coloque nada em cima do cortador de relva robótico nem da estação de carga.
- Não permita que o cortador de relva robótico seja utilizado com um disco da lâmina ou um corpo defeituoso. Também não deve ser utilizado com lâminas, parafusos, porcas ou cabos defeituosos.
- Não utilize o cortador de relva robótico se o interruptor principal não funcionar.



1001-003



3012-1057



3012-663

INTRODUÇÃO E SEGURANÇA

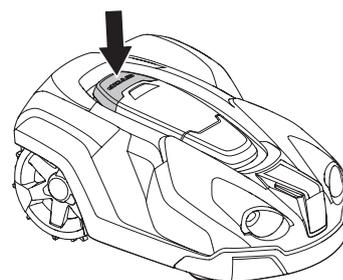
- Desligue sempre o cortador de relva robótico utilizando o interruptor principal quando este não estiver a ser utilizado. Só é possível ligar o cortador de relva robótico se o interruptor principal estiver na posição 1 e tiver sido introduzido o código PIN correcto.
- O cortador de relva robótico nunca deve ser utilizado ao mesmo tempo que um aspersor. Neste caso, utilize a função de temporizador (*Consulte o capítulo 6.3 Temporizador na página 42*), para que o corta-relvas e o aspersor nunca funcionem em simultâneo.
- A Husqvarna AB não garante a total compatibilidade entre o cortador de relva robótico e outros tipos de sistemas sem fios, tais como controlos remotos, transmissores de rádio, anéis de indução magnética, cercas eléctricas enterradas para animais ou semelhantes.
- O volume do alarme incorporado é muito alto. Tenha cuidado, especialmente se o cortador de relva robótico estiver a ser utilizado em interiores.

Deslocação

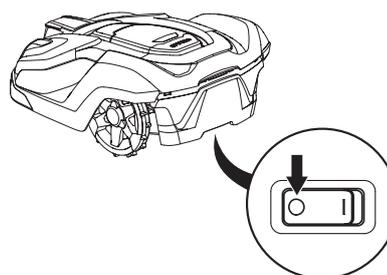
Deve ser utilizada a embalagem original para transportar o cortador de relva robótico em longas distâncias.

Para transportar com segurança a partir ou dentro da área de trabalho:

1. Prima o botão **STOP** para parar o cortador de relva robótico. Se a segurança estiver definida para o nível médio ou alto (*Consulte o capítulo 6.5 Segurança na página 46*), é necessário introduzir o código PIN. O código PIN tem quatro dígitos e é escolhido quando o cortador de relva robótico é ligado pela primeira vez, *consulte o capítulo 3.8 Primeiro arranque e calibragem na página 32*.
2. Coloque o interruptor principal na posição 0.
3. Transporte o cortador de relva robótico pela pega que se encontra na parte traseira do produto. Transporte o cortador de relva robótico com o disco da lâmina afastado do corpo.



3012-1044



3012-1060

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Não levante o cortador de relva robótico quando este se encontra na estação de carga. Isto pode danificar a estação de carga e/ou o cortador de relva robótico. Prima o botão STOP e retire primeiro o cortador de relva robótico da estação de carga antes de o levantar.



3012-1203

INTRODUÇÃO E SEGURANÇA

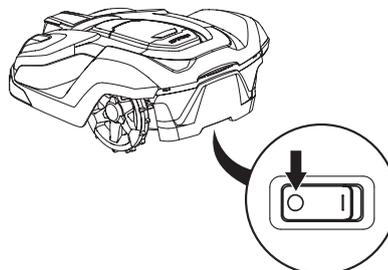
Manutenção



AVISO

Quando o cortador de relva robótico é virado ao contrário, o interruptor principal deve estar sempre na posição 0.

O interruptor principal deve estar na posição 0 durante qualquer trabalho realizado no chassi do corta-relvas, como, por exemplo, na limpeza ou na substituição das lâminas.



3012-1060

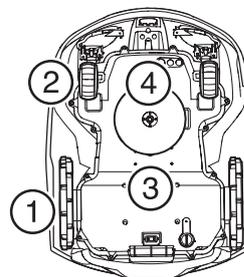
INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Nunca utilize uma máquina de lavar de alta pressão, nem sequer água corrente, para limpar o cortador de relva robótico. Nunca utilize solventes para a limpeza.

Inspeccione o cortador de relva robótico todas as semanas e substitua quaisquer peças danificadas ou gastas.

É necessário efectuar o seguinte nas inspecções semanais:

- Limpe a estação de carga, removendo relva, folhas, galhos e outros objectos que possam impedir o acoplamento do cortador de relva robótico na estação de carga.
- Coloque o interruptor principal na posição 0 e utilize luvas de protecção. Vire o cortador de relva robótico ao contrário. Verifique o seguinte:
 1. Limpe as rodas motrizes. A relva nas rodas motrizes pode afectar o funcionamento do cortador de relva em declives.
 2. Limpe as rodas dianteiras. A relva nas rodas dianteiras e nos eixos das rodas dianteiras pode afectar o desempenho.
 3. Limpe o corpo, o chassi e o sistema de corte. A relva, as folhas e outros objectos que exercem peso sobre o aparelho afectam o desempenho.
 4. Certifique-se de que todas as lâminas do corta-relvas estão intactas. Verifique também se as lâminas rodam livremente. Mesmo que as lâminas do corta-relvas estejam intactas, deverão ser substituídas regularmente para obter um melhor resultado de corte e um baixo consumo de energia. Se necessário, substitua todas as lâminas e parafusos ao mesmo tempo, para que as peças rotativas fiquem equilibradas. Consulte o capítulo 8.7 Lâminas na página 75.



3012-1257

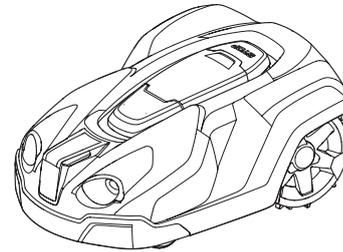
APRESENTAÇÃO

2 Apresentação

Este capítulo contém informações importantes das quais deve estar ciente ao planear a instalação.

A instalação de um cortador de relva robótico Husqvarna envolve quatro componentes principais:

- Um cortador de relva robótico que corta a relva, funcionando essencialmente num padrão aleatório. O cortador de relva robótico é alimentado por uma bateria isenta de manutenção.

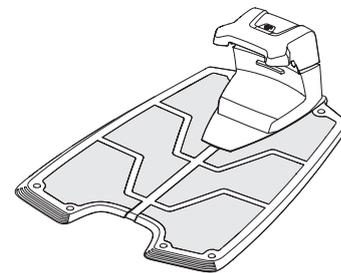


3012-1040

- A estação de carga, para onde o cortador de relva robótico regressa automaticamente quando o nível de carga da bateria fica demasiado baixo.

A estação de carga tem três funções:

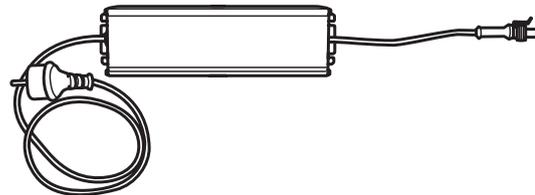
- Enviar sinais de controlo ao longo do fio de limite.
- Enviar sinais de controlo ao longo dos fios de guia.
- Carregar a bateria do cortador de relva robótico.



3012-1041

- Um transformador, que é ligado entre a estação de carga e uma tomada de parede de 100 V-240 V. O transformador é ligado à tomada de parede e à estação de carga utilizando um cabo de baixa tensão de 10 m. O cabo de baixa tensão não deve ser encurtado nem aumentado.

Como acessório opcional, existe disponível um cabo de baixa tensão mais comprido. Para mais informações, contacte o revendedor.

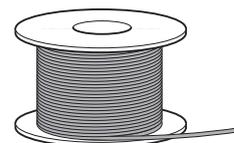


3012-1214

- Um fio de laço, que é colocado em laço em redor da área de trabalho do cortador de relva robótico. O fio de laço é colocado em redor dos limites do relvado e em redor de objectos e plantas contra os quais o cortador de relva robótico não deve esbarrar. O fio de laço também é usado como fio de guia.

O fio fornecido para a instalação tem 400 m de comprimento (250 m para o Automower® 320). Caso não seja suficiente, é possível adquirir mais fio e uni-lo ao fio existente com um acoplador.

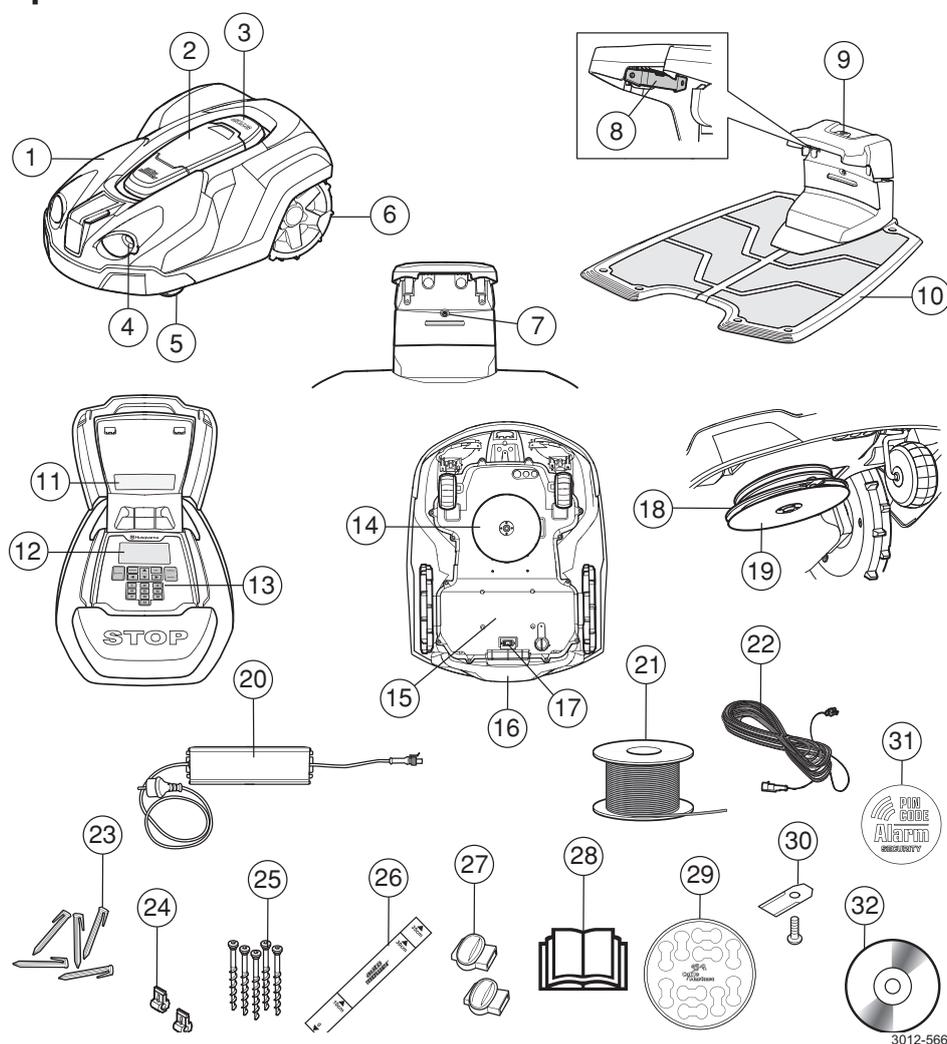
O comprimento máximo permitido para o laço de limite é de 800 m.



3012-221

APRESENTAÇÃO

2.1 O que é o quê?



Os números na ilustração representam:

- | | |
|--|---|
| 1. Corpo | 17. Caixa do chassis com o sistema eléctrico, a bateria e os motores |
| 2. Cobertura do visor e do teclado. | 18. Pega |
| 3. Botão de paragem/fecho para abrir a cobertura | 19. Interruptor principal |
| 4. Suporte para acessórios, por exemplo, faróis (não disponível no Automower® 320) | 20. Disco da lâmina |
| 5. Roda dianteira | 21. Placa de deslize |
| 6. Rodas traseiras | 22. Transformador |
| 7. LED para verificação do funcionamento da estação de carga, do fio de limite e do fio de guia. | 23. Fio de laço para o laço de limite e o fio de guia |
| 8. Faixas de contacto | 24. Cabo de baixa tensão |
| 9. Botão de estacionamento (não disponível no Automower® 320) | 25. Grampos |
| 10. Estação de carga | 26. Conector para o fio de laço |
| 11. Placa de tipo | 27. Parafusos para fixar a estação de carga |
| 12. Visor | 28. Instrumento de medição para ajudar a instalar o fio de limite (o instrumento de medição é desprendido da caixa) |
| 13. Teclado | 29. Acopladores para o fio de laço |
| 14. Sistema de corte | 30. Manual do utilizador e Guia de referência rápida |
| 15. Caixa do chassis com o sistema eléctrico, a bateria e os motores | 31. Etiquetas para os fios |
| 16. Pega | 32. Lâminas extra |
| | 33. Autocolante de alarme |
| | 34. DVD-ROM com Manual do utilizador completo |

APRESENTAÇÃO

2.2 Conteúdos da embalagem

A embalagem do seu Automower® contém os seguintes detalhes.

	Automower® 320	Automower® 330X
Cortador de relva robótico	√	√
Estação de carga	√	√
Transformador	√	√
Fio de laço	250 m	400 m
Cabo de baixa tensão	√	√
Pegas	300 st	400 st
Conectores	5 st	5 st
Parafusos da estação de carga	6 st	6 st
Chave sextavada	√	√
Instrumento de medição	√	√
Acopladores	3 st	3 st
CD	√	√
Manual do utilizador e Guia de referência rápida	√	√
Etiquetas para os fios	√	√
Lâminas extra	9 st	9 st
Autocolante de alarme	2 st	2 st

2.3 Funcionamento

Capacidade

O cortador de relva robótico é recomendado para relvados até 3.200 m² (2.200 m² no caso do Automower® 320).

O tamanho da área que o cortador de relva robótico consegue manter cortada depende principalmente da condição das lâminas e do tipo, do crescimento e da humidade da relva.

A forma do jardim também é importante. Se o jardim for constituído principalmente por áreas de relvado abertas, o cortador de relva robótico consegue cortar mais por hora do que se o jardim for composto por vários relvados pequenos, separados por árvores, canteiros de flores e passagens.

Um cortador de relva robótico totalmente carregado corta durante 130 a 170 minutos (50 a 70 minutos no caso do Automower® 320), dependendo da idade da bateria e da espessura da relva. Em seguida, o cortador de relva robótico fica a carregar durante 50 a 70 minutos. O tempo de carregamento pode variar, dependendo, entre outros factores, da temperatura ambiente.

APRESENTAÇÃO

Técnica de corte

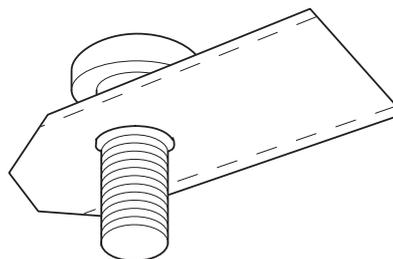
O sistema de corte do cortador de relva robótico Husqvarna é baseado num princípio eficiente e economizador de energia. Ao contrário de muitos cortador de relva normais, o cortador de relva robótico corta a relva, em vez de a arrancar.

Recomendamos que deixe o cortador de relva robótico cortar a relva sobretudo em tempo seco, para obter o melhor resultado possível. Os cortadores de relva robóticos da Husqvarna também podem cortar à chuva, no entanto, a relva molhada cola-se facilmente ao cortador de relva e o risco de escorregar em declives íngremes é maior.

As lâminas devem estar em boas condições para obter o melhor resultado de corte. Para manter as lâminas afiadas durante o máximo tempo possível, é importante manter o relvado livre de ramos, pedras pequenas e outros objectos que possam danificar as lâminas.

Substitua as lâminas regularmente para obter o melhor resultado de corte. É muito fácil substituir as lâminas.

Consulte o capítulo 8.7 Lâminas na página 75.



3020-002

Método de trabalho

O cortador de relva robótico corta a relva automaticamente. O aparelho alterna continuamente entre corte e carregamento.

O cortador de relva robótico começa a procurar a estação de carga quando a carga da bateria fica demasiado fraca. O cortador de relva robótico não corta a relva quando está à procura da estação de carga.

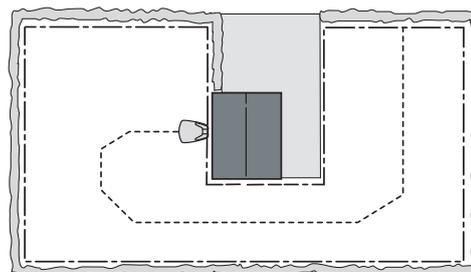
Quando o cortador de relva robótico está à procura da estação de carga, pode encontrá-la de várias formas diferentes. Consulte o capítulo *Encontrar a estação de carga* na página 13.

Quando a bateria está totalmente carregada, o cortador de relva robótico sai da estação de carga e começa a cortar a relva num local do jardim onde esta não tenha sido cortada recentemente. O local é decidido pelo receptor de GPS incorporado. Esta função refere-se apenas ao Automower® 330X.

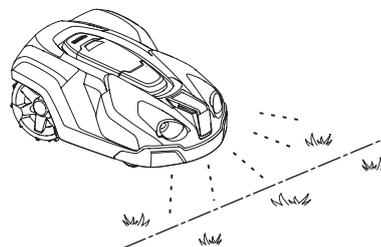
No Automower® 320, poderá ser necessário definir os ajustes de saída manual para garantir o corte homogéneo da relva. Ver *Consulte o capítulo 6.8 Instalação* na página 50

Quando o corpo do cortador de relva robótico embate contra um obstáculo, faz marcha-atrás e escolhe uma nova direcção.

Os sensores na parte da frente e na parte de trás detectam quando o cortador de relva robótico se aproxima do fio de limite. O cortador de relva robótico desloca-se até 32 centímetros para além do fio antes de voltar para trás.



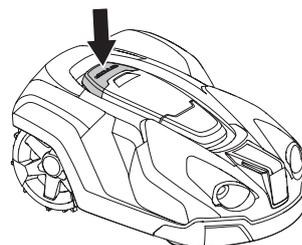
3012-1026



3012-1043

APRESENTAÇÃO

é utilizado principalmente para parar o cortador de relva robótico quando este se encontra em funcionamento. Quando o botão **STOP** é premido, abre-se uma cobertura, por trás da qual se encontra um painel de controlo. O botão **STOP** permanece premido até que a cobertura seja novamente fechada. Isto, juntamente com o botão **START**, funciona como inibidor de arranque.



3012-1044

No painel de controlo que se encontra na parte superior do cortador de relva robótico, são geridas todas as definições do cortador de relva.

Quando o interruptor principal é colocado na posição 1 pela primeira vez, é iniciada uma sequência de arranque que inclui várias definições básicas importantes. *Consulte o capítulo 3.8 Primeiro arranque e calibragem na página 32.*

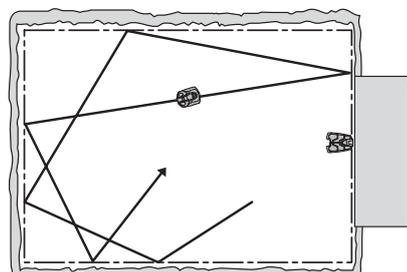


3012-1094

Padrão de movimento

O padrão de movimento do cortador de relva robótico é aleatório e determinado pelo próprio cortador de relva. Um padrão de movimento nunca é repetido. Com este sistema de corte, a relva é cortada muito uniformemente, sem linhas de corte do cortador de relva robótico.

Caso o cortador de relva robótico entre numa área onde detecte que a relva está mais comprida do que a média, poderá alterar o padrão de movimento. Nesse caso, poderá cortar num padrão em espiral, para cortar mais rapidamente a área em que a relva está mais comprida. Isto é chamado de corte em espiral.

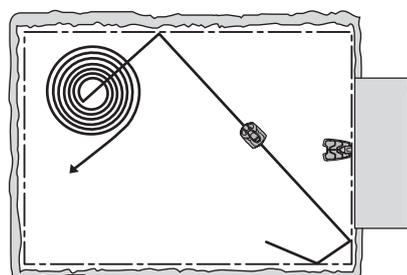


3012-562

Encontrar a estação de carga

O cortador de relva robótico pode ser definido para procurar a estação de carga de três formas diferentes. O cortador de relva robótico combina automaticamente estes três métodos de procura para localizar a estação de carga o mais rapidamente possível, mas também para evitar tanto quanto possível a formação de marcas no relvado.

Através das definições manuais, é possível combinar os três métodos de procura para otimizar a procura da estação de carga para a forma do jardim em questão, consulte o capítulo 6.8 *Instalação na página 50.*

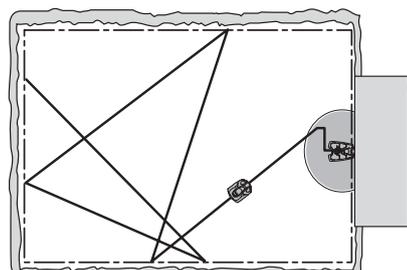


3012-1218

Método de procura 1: Irregular

O cortador de relva robótico funciona de forma irregular até chegar perto da estação de carga.

A vantagem deste método de procura é que não existe o risco de formação de marcas no relvado pelo cortador de relva robótico. A desvantagem é que os tempos de procura podem ser um pouco maiores.



3012-485

APRESENTAÇÃO

Método de procura 2: Seguir o fio de guia

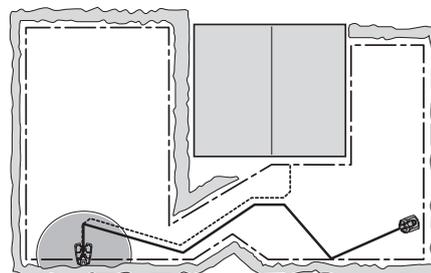
O cortador de relva robótico funciona de forma irregular até alcançar o fio de guia. Em seguida, o cortador de relva robótico segue o fio de guia até à estação de carga.

O fio de guia é um fio que é colocado desde a estação de carga até, por exemplo, a uma parte afastada da área de trabalho ou através de uma passagem estreita para, em seguida, ser ligado ao laço de limite. Consulte o capítulo 3.6 *Instalação do fio de guia* na página 28.

No Automower® 330X, podem ser utilizados até dois fios de guia (apenas um no Automower® 320).

Através deste método de procura, é mais fácil para o cortador de relva robótico encontrar a estação de carga quando estes estão separados por muitas ilhas ou ilhas grandes, passagens estreitas ou declives íngremes.

A vantagem deste método de procura é que os tempos de procura são mais curtos.



3012-558

Método de procura 3: Seguir o fio de limite

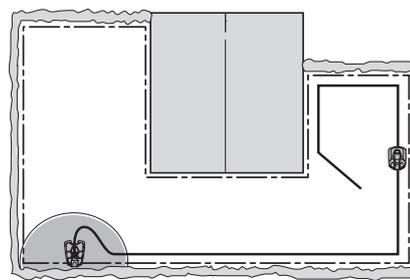
O cortador de relva robótico funciona de forma irregular até alcançar o laço de limite. Em seguida, segue o laço de limite até à estação de carga. O cortador de relva robótico escolhe aleatoriamente deslocar-se no sentido horário ou no sentido anti-horário.

Este método de procura é adequado para uma instalação que tenha uma área de relvado aberta, com passagens largas (mais largas do que cerca de 3 metros) e nenhuma ou apenas poucas ilhas pequenas.

A vantagem deste método de procura é que não é necessário instalar um fio de guia.

A desvantagem é que se podem formar algumas marcas no relvado ao longo do laço de limite. O tempo de procura também será mais longo se existirem passagens estreitas ou várias ilhas na instalação.

Em regra geral, este método de procura é utilizado apenas se o cortador de relva robótico não conseguir encontrar a estação de carga com o método de procura 1 ou 2 dentro do período de tempo previsto.



3012-486

3 Instalação

Este capítulo descreve como se instala o cortador de relva robótico. Antes de iniciar a instalação, leia o capítulo anterior 2. *Apresentação.*

Leia também este capítulo todo antes de iniciar a instalação. A forma como a instalação é efectuada também afecta o funcionamento do cortador de relva robótico. Por esse motivo, é importante planear cuidadosamente a instalação.

O planeamento torna-se mais simples se fizer um esboço da área de trabalho, incluindo todos os obstáculos. Desta forma, é mais fácil ver as posições ideais para a estação de carga, o fio de limite e o fio de guia. Desenhe no esboço o local onde devem ser colocados os fios de limite e de guia.

Consulte o capítulo 7 Exemplos de jardins na página 66 para ver exemplos de instalação.

Visite também o site www.automower.com para mais descrições e sugestões acerca da instalação.

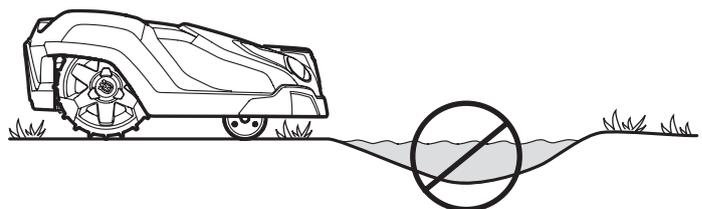
Faça a instalação tal como descrito nos seguintes passos:

- 3.1 Preparativos
- 3.2 Instalação da estação de carga
- 3.3 Carregar a bateria
- 3.4 Instalação do fio de limite
- 3.5 Ligar o fio de limite
- 3.6 Instalação do fio de guia
- 3.7 Verificar a instalação
- 3.8 Primeiro arranque e calibragem
- 3.9 Testar o acoplamento à estação de carga

A estação de carga, o laço de limite e o fio de guia têm de ser ligados para que seja possível efectuar um arranque completo.

3.1 Preparativos

1. Se a relva na área de trabalho tiver uma altura superior a 10 cm, corte-a utilizando um cortador de relva normal. Em seguida, recolha a relva.
2. Preencha os buracos e as covas para evitar que a água da chuva forme poças de água. O produto poderá ficar danificado se for utilizado em poças de água. *Consulte o capítulo 11 Termos da garantia na página 88.*
3. Leia atentamente todos os passos antes de iniciar a instalação.



3012-1101

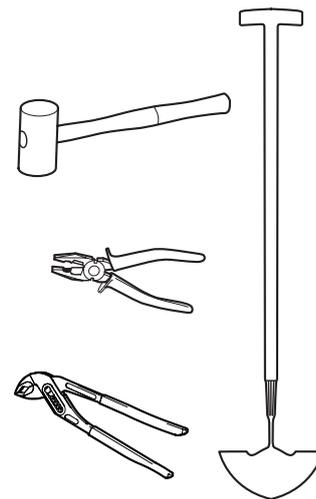
INSTALAÇÃO

4. Verifique se estão incluídas todas as peças para a instalação. Os números entre parênteses referem-se à ilustração dos componentes. *Consulte o capítulo 2.1 O que é o quê? na página 10.*

- Cortador de relva robótico
- Estação de carga (10)
- Fio de laço para o laço de limite e o fio de guia (21)
- Transformador (20)
- Cabo de baixa tensão (22)
- Grampos (23)
- Conectores para o fio de laço (24)
- Parafusos para a estação de carga (25)
- Instrumento de medição (26)
- Acopladores para o fio de laço (27)
- Acopladores para o fio de laço (29)

Durante a instalação, também será necessário:

- Martelo/marreta de plástico (para simplificar a colocação dos grampos no chão).
- Alicates universais para cortar o fio de limite e unir e apertar os conectores.
- Alicates ajustáveis (para juntar e apertar os acopladores).
- Cortador de rebordos/pá direita se o fio de limite tiver de ser enterrado.



3.2 Instalação da estação de carga

Melhor localização da estação de carga

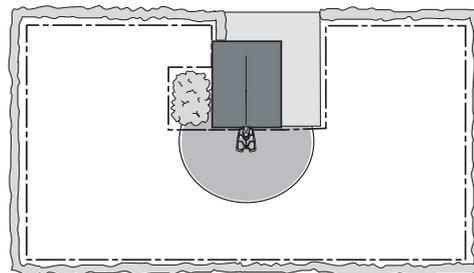
Tenha em consideração os seguintes aspectos quando procurar o melhor local para a estação de carga:

- Deixe, pelo menos, 3 metros de espaço livre à frente da estação de carga
- Deve estar próxima de uma tomada de parede. O cabo de baixa tensão fornecido tem 10 metros de comprimento
- Superfície plana para colocar a estação de carga
- Protecção da exposição a borrifos de água, por exemplo, durante a rega
- Protecção da exposição à luz solar directa
- Recomenda-se que mantenha a estação de carga longe da vista de estranhos

3012-1311

INSTALAÇÃO

A estação de carga deve ser posicionada com bastante espaço livre à frente (pelo menos, 3 metros). Também deve estar situada num local central na área de trabalho, para que o cortador de relva robótico consiga aceder mais facilmente a todas as partes da área de trabalho.



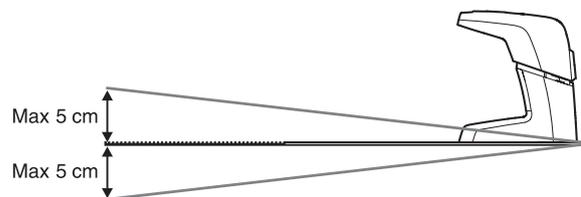
3012-559

Não coloque a estação de carga em espaços exíguos da área de trabalho. Desta forma, poderá ser difícil para o cortador de relva robótico encontrar a estação de carga.



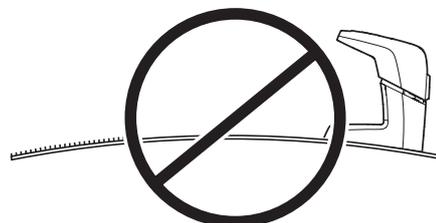
3012-555

A estação de carga tem de ser posicionada num terreno relativamente plano. A borda da frente da estação de carga deve estar, no máximo, 5 cm acima da borda traseira.



3012-1054

A estação de carga não deve ser posicionada de modo que a placa de base possa ficar dobrada.



3012-1053

INSTALAÇÃO

Ligar o transformador

Tenha em consideração os seguintes aspectos quando estiver a planear onde ligar o transformador:

- Proximidade da estação de carga
- Protecção da chuva
- Protecção da exposição à luz solar directa

Se o transformador for ligado a uma tomada eléctrica no exterior, deve usar um transformador aprovado para uso no exterior.

O cabo de baixa tensão para o transformador tem 10 metros de comprimento e não pode ser aumentado nem encurtado. Como acessório opcional, existe disponível um cabo de baixa tensão mais comprido. Para mais informações, contacte o revendedor.

Não é permitido ligar o transformador directamente à estação de carga. Deve ser utilizado sempre o cabo de baixa tensão.

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

O cabo de baixa tensão não deve, em circunstância alguma, ser encurtado nem aumentado.

É possível deixar o cabo de baixa tensão atravessado na área de trabalho. O cabo de baixa tensão deve ser enterrado ou preso com grampos ao chão e a altura de corte deve permitir que as lâminas do disco nunca entrem em contacto com o cabo de baixa tensão.

Certifique-se de que o cabo de baixa tensão é colocado ao longo do solo e fixado com grampos. O cabo tem de estar junto ao solo, para que não seja cortado antes de ser coberto pelas raízes da relva.

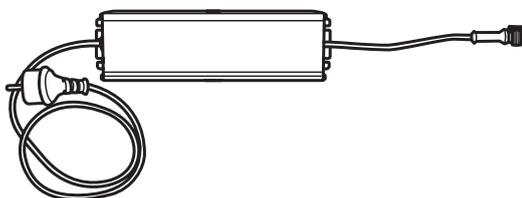
O cabo de baixa tensão nunca pode ser armazenado numa bobina ou sob a placa de base da estação de carga, pois pode interferir com os sinais da estação de carga.

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

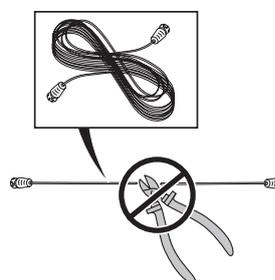
Coloque o cabo de baixa tensão de modo que as lâminas do disco nunca entrem em contacto com ele.

O transformador deve ser colocado num local bem ventilado, que não esteja exposto à luz solar directa. O transformador deve ser colocado debaixo de um telhado.

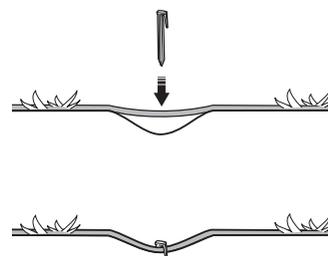
Recomenda-se a utilização de um disjuntor de fuga à terra ao ligar o transformador à tomada de parede.



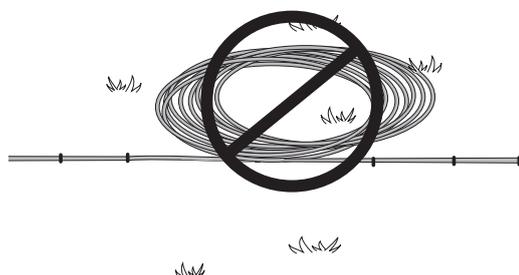
3012-1214



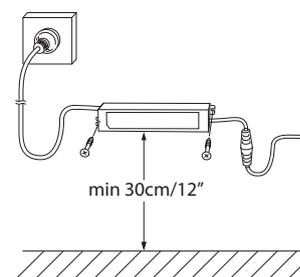
3018-069



3018-085



3012-281



3018-094

INSTALAÇÃO

O transformador deve ser montado numa superfície vertical, tal como uma parede ou uma sebe. Aparafuse o transformador utilizando os dois ilhós de montagem. Os parafusos não estão incluídos. Utilize parafusos adequados ao material em questão.

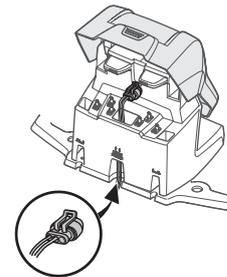
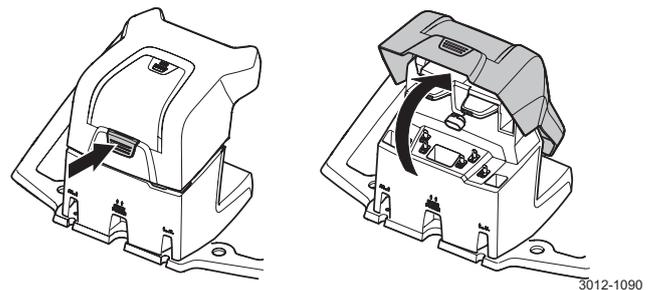
Nunca monte o transformador, em circunstância alguma, a uma altura onde exista o risco de este ficar submerso em água (pelo menos, a 30 cm do chão). Não é permitida a colocação do transformador no chão.

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

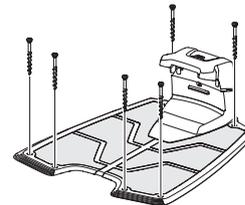
Utilize a ficha do transformador para desligar a estação de carga, por exemplo, antes de limpar ou reparar o fio de laço.

Instalação e ligação da estação de carga

1. Posicione a estação de carga num local adequado.
2. Vire a cobertura de protecção da estação de carga para a frente e ligue o cabo de baixa tensão à estação de carga.
3. Ligue o cabo de alimentação do transformador a uma tomada de parede de 100 V-240 V.



4. Prenda a estação de carga ao chão, utilizando os parafusos fornecidos. Certifique-se de que os parafusos estão completamente apertados no rebaixo. Se a estação de carga for encostada a uma parede, é melhor esperar até que todos os fios estejam ligados, antes de fixar a estação de carga ao chão.



INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Não é permitido fazer furos novos na placa da estação de carga. Só podem ser utilizados os furos existentes para prender a placa de base ao chão.

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Não pise nem ande na placa da estação de carga.

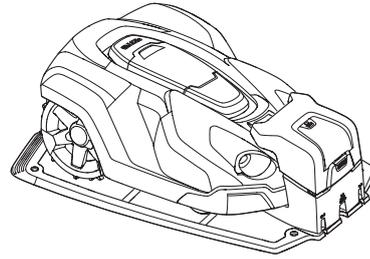


INSTALAÇÃO

3.3 Carregamento da bateria

Assim que a estação de carga for ligada, é possível carregar o cortador de relva robótico. Coloque o interruptor principal na posição 1.

Ponha o cortador de relva robótico na estação de carga, para carregar a bateria enquanto coloca o fio de limite e o fio de guia.



3012-1046

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

O cortador de relva robótico não pode ser utilizado enquanto a instalação não estiver concluída.

INSTALAÇÃO

3.4 Instalação do fio de limite

O fio de limite pode ser instalado de uma das seguintes formas:

- Prenda o fio ao solo com grampos.

É preferível prender o fio de limite com grampos, caso pretenda fazer ajustes ao laço de limite durante as primeiras semanas de funcionamento. Após algumas semanas, a relva deve ter crescido de forma a tapar o fio. Utilize um martelo/ marreta de plástico e os grampos fornecidos para proceder à instalação.

- Enterre o fio.

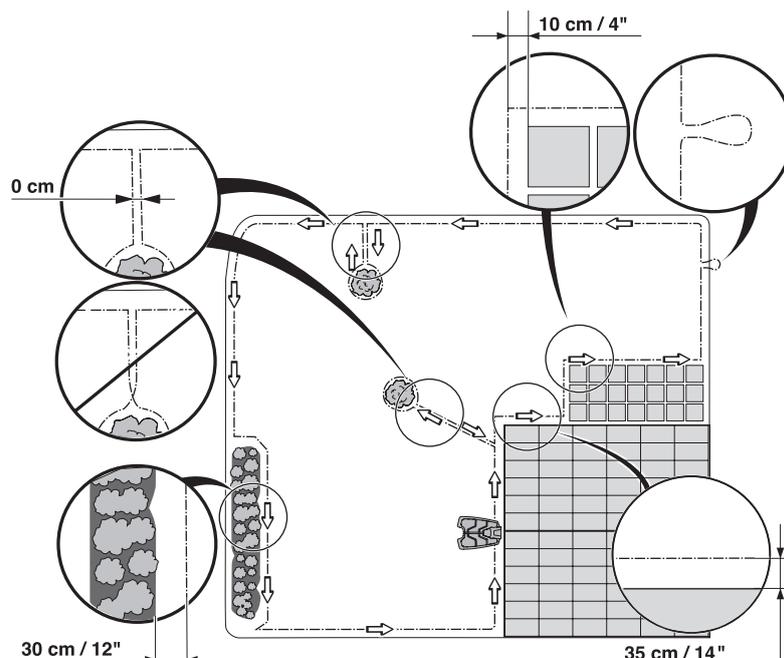
É preferível enterrar o fio de limite, caso pretenda escarificar ou arejar o relvado. Se necessário, é possível combinar ambos os métodos, de modo que uma parte do fio de limite fique presa com grampos e o resto fique enterrado. O fio pode ser enterrado, por exemplo, utilizando um cortador de rebordos ou uma pá direita. Certifique-se de que coloca o fio de limite, pelo menos, 1 cm e, no máximo, 20 cm debaixo da terra.

Planear onde colocar o fio de limite

O fio de limite deve ser colocado da seguinte forma:

- O fio forma um laço em redor da área de trabalho do cortador de relva robótico. Deve ser utilizado apenas um fio de limite original. Este foi especialmente concebido para ser resistente à humidade do solo que, de outra forma, poderia facilmente danificar os fios.
- O cortador de relva robótico nunca está a uma distância superior a 35 metros do fio, em qualquer ponto da área de trabalho.
- O fio não tem mais de 800 metros de comprimento.
- Existem cerca de 20 cm de fio extra ao qual o fio de guia é ligado posteriormente. Consulte o capítulo 3.6 *Instalação do fio de guia* na página 28.

Dependendo do que se encontra adjacente à área de trabalho, o fio de limite deve ser colocado a diferentes distâncias dos obstáculos. A ilustração abaixo mostra a forma como o fio de limite deve ser colocado em redor da área de trabalho e dos obstáculos. Utilize o instrumento de medição fornecido para obter a distância correcta. Consulte o capítulo 2.1 *O que é o quê?* na página 10.

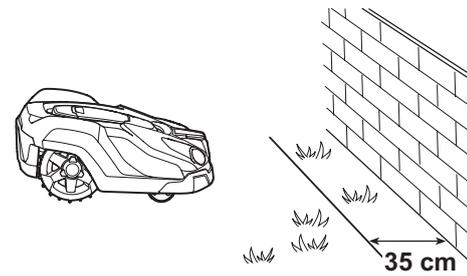


INSTALAÇÃO

Limites da área de trabalho

Se um obstáculo alto, por exemplo, uma parede ou uma vedação, fizer fronteira com a área de trabalho, o fio de limite deve ser colocado a 35 cm do obstáculo. Isto impede que o cortador de relva robótico colida com o obstáculo e reduz o desgaste do corpo do aparelho.

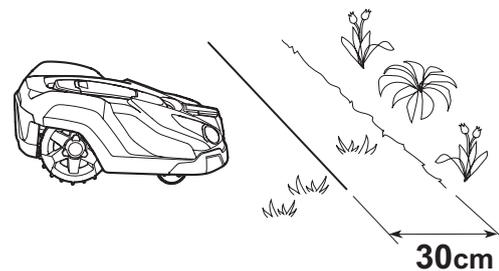
A relva não será cortada cerca de 20 cm em redor do obstáculo fixo.



3012-1047

Se a área de trabalho fizer fronteira com uma pequena vala (por exemplo, um canteiro de flores) ou com uma pequena elevação (por exemplo, um lancil baixo de 3-5 cm), o fio de limite deve ser colocado a 30 cm dentro da área de trabalho. Isto evita que as rodas entrem na vala ou subam o lancil.

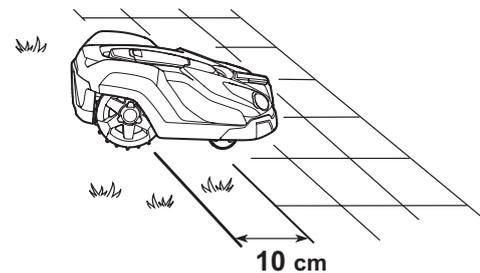
A relva não será cortada cerca de 15 cm ao longo da vala/do lancil.



3012-1048

Se a área de trabalho fizer fronteira com um caminho de lajes ou algo semelhante que esteja ao mesmo nível do relvado, é possível deixar o cortador de relva robótico ultrapassar um pouco o caminho. Nesse caso, o fio de limite deve ser colocado a 10 cm da extremidade do caminho.

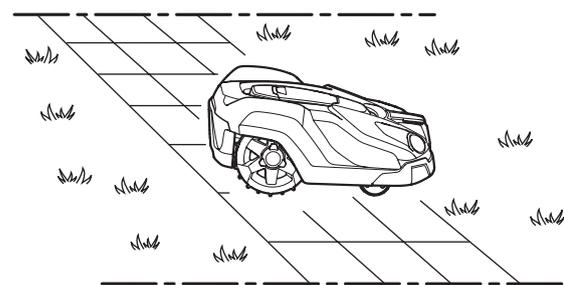
Toda a relva ao longo do caminho de lajes será cortada.



3012-1049

Quando a área de trabalho é dividida por um caminho de lajes que está ao mesmo nível do relvado, é possível permitir que o cortador de relva robótico passe por cima do caminho. Poderá ser vantajoso colocar o fio de limite por baixo das lajes. O fio de limite também pode ser colocado na junta entre as lajes.

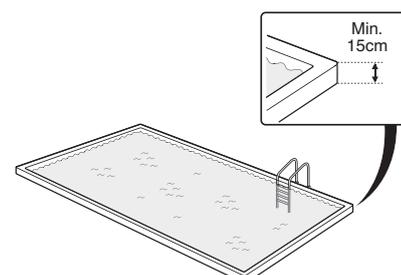
Nota: o cortador de relva robótico nunca deve passar sobre gravilha, folhas ou material semelhante que possa danificar as lâminas.



3012-1050

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Se a área de trabalho for adjacente a massas de água, declives, precipícios ou estradas públicas, o fio de limite deve ser complementado com um rebordo ou algo semelhante. Nesse caso, a altura deve ser de, pelo menos, 15 cm. Isto impede que o cortador de relva robótico vá parar fora da área de trabalho em qualquer circunstância.



3018-070

3018-046

INSTALAÇÃO

Limites dentro da área de trabalho

Utilize o fio de limite para isolar áreas dentro da área de trabalho, criando ilhas em redor de obstáculos que não resistam a uma colisão, por exemplo, canteiros de flores, arbustos e fontes. Coloque o fio até à área que pretende isolar e em redor dessa área e, em seguida, para trás ao longo do mesmo percurso. Se forem utilizados grampos, o fio deverá ser colocado sob o mesmo grampo no percurso para trás. Se o fio de limite que vai até à ilha estiver muito próximo do fio que volta da mesma, o cortador de relva robótico poderá passar por cima dos fios.

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

O fio de limite não deve ser cruzado no percurso até uma ilha e de volta.

Os obstáculos que resistem a uma colisão, por exemplo, árvores ou arbustos com mais de 15 cm de altura, não necessitam de ser isolados com o fio de limite. O cortador de relva robótico volta para trás quando colide com este tipo de obstáculos.

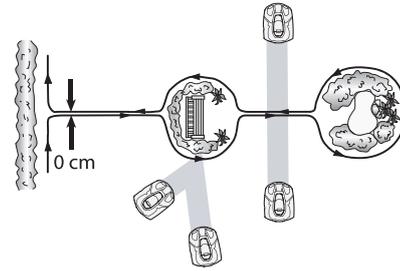
Recomenda-se o isolamento de todos os objectos fixos dentro e em redor da área de trabalho. Desta forma, é possível obter um funcionamento mais suave e silencioso e evitar que o cortador de relva robótico fique preso nos objectos em qualquer circunstância.

Os obstáculos que têm um ligeiro declive, por exemplo, pedras ou árvores grandes com raízes levantadas, devem ser isolados ou removidos. Caso contrário, o cortador de relva robótico pode deslizar para cima deste tipo de obstáculos, podendo as suas lâminas ficar danificadas.

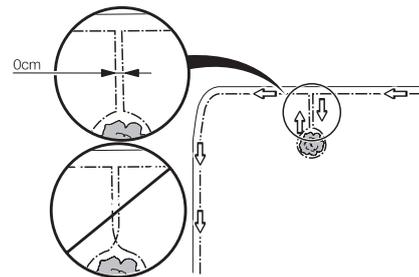
Áreas secundárias

Se a área de trabalho consistir em duas áreas e o cortador de relva robótico tiver dificuldade em passar de uma para a outra, recomenda-se que defina uma área secundária. Por exemplo, declives de 45% ou passagens com menos de 60 cm de largura. Nesse caso, coloque o fio de limite em redor da área secundária, de modo a formar uma ilha fora da área principal.

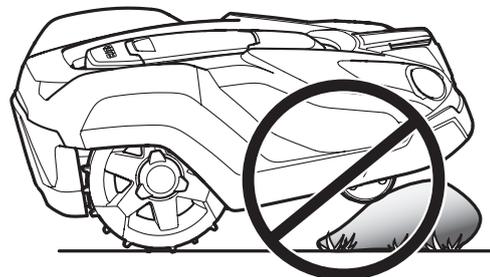
O cortador de relva robótico deve ser deslocado manualmente entre a área principal e a área secundária quando o relvado na área secundária também tiver de ser cortado. Deve usar-se o modo de funcionamento *Área secundária*, visto que o cortador de relva robótico não consegue deslocar-se sozinho da área secundária até à estação de carga. Consulte o capítulo 5.1 *Seleção de funcionamento no Arranque na página 37*. Neste modo, o cortador de relva robótico nunca procura a estação de carga, mas corta a relva até que a bateria fique descarregada. Quando a bateria está descarregada, o cortador de relva robótico pára e é apresentada no visor a mensagem *Precisa carga manual*. Em seguida, coloque o cortador de relva robótico na estação de carga para carregar a bateria. Se precisar de cortar a relva na área principal logo após o carregamento, deverá premir o botão **START** e seleccionar *Área principal* antes de fechar a cobertura.



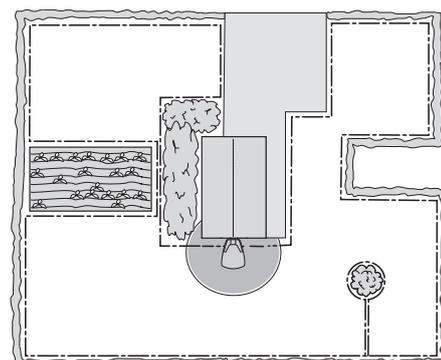
3012-1073



3012-686



3012-1064

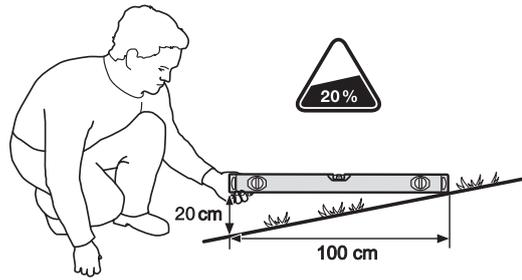


3012-971

INSTALAÇÃO

Passagens ao cortar a relva

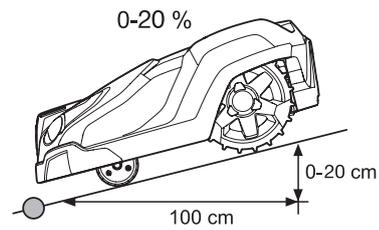
Devem ser evitadas passagens longas e estreitas e áreas mais estreitas do que 1,5 a 2 metros. Enquanto o cortador de relva robótico corta a relva, é possível que circunde a passagem ou a área durante um período de tempo longo. Nesse caso, a relva ficará com um aspecto achatado.



3012-1088

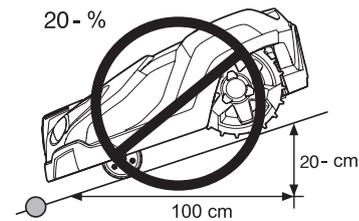
Declives

O cortador de relva robótico também pode funcionar em áreas de trabalho inclinadas. O declive máximo é definido como unidades percentuais (%). O declive em percentagem é calculado como a diferença em elevação, em centímetros, por cada metro. Se a diferença na elevação for, por exemplo, de 35 cm, o declive é de 35%. Consulte a ilustração.



3012-1055

O fio de limite pode ser colocado ao longo de um declive que tenha uma inclinação inferior a 20%.



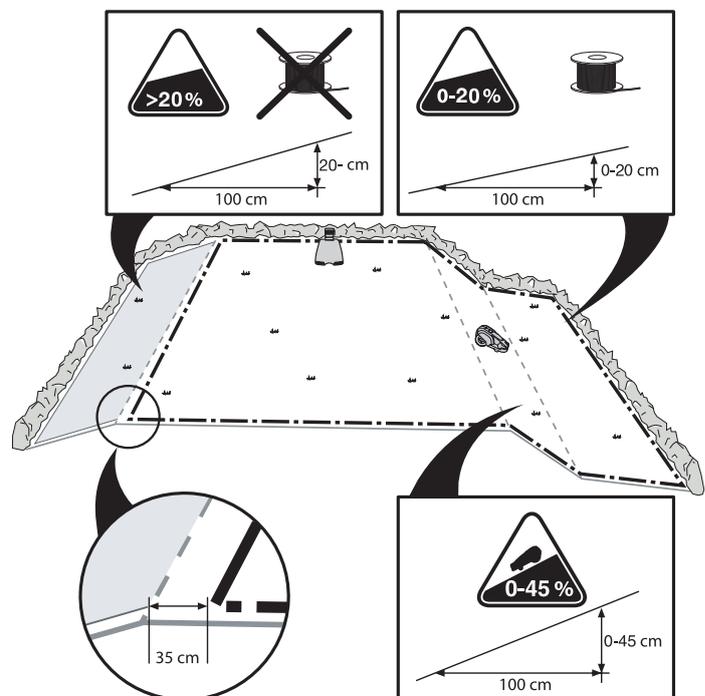
3012-1056

O fio de limite não deve ser colocado ao longo de um declive que tenha uma inclinação superior a 20%. Nesses declives, existe o risco de o cortador de relva robótico ter dificuldade em mudar de direcção. Nesse caso, o cortador de relva robótico pára e é apresentada a mensagem de erro *Fora da área de trabalho*. O risco é mais elevado em condições de tempo húmido, visto que as rodas podem escorregar na relva molhada.

No entanto, o fio de limite pode ser colocado ao longo de um declive com uma inclinação superior a 20%, quando existe um obstáculo com o qual o cortador de relva robótico possa colidir, por exemplo, uma vedação ou uma sebe densa.

Dentro da área de trabalho, o cortador de relva robótico pode cortar a relva em áreas com um declive até 45%. As áreas com um declive maior têm de ser isoladas com o fio de limite.

Quando uma parte da extremidade de fora da área de trabalho tem um declive superior a 20%, o fio de limite deve ser colocado na superfície plana a cerca de 35 cm de distância do início do declive.



3012-567

INSTALAÇÃO

Colocar o fio de limite

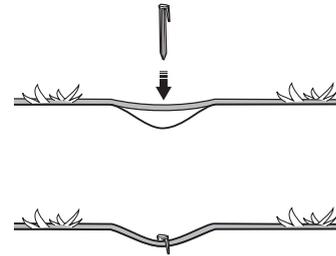
Caso pretenda prender o fio de limite com grampos:

- Corte a relva muito baixa com um cortador de relva normal ou um aparador no local onde pretende colocar o fio. Desse modo, será mais fácil colocar o fio junto ao solo, reduzindo o risco de o cortador de relva robótico cortar o fio ou danificar o isolamento do mesmo.
- Certifique-se de que coloca o fio de limite junto ao solo e prende os grampos próximos uns dos outros, com uma distância de cerca de 75 cm. O cabo tem de estar junto ao solo, para que não seja cortado antes de ser coberto pelas raízes da relva.
- Utilize um martelo para martelar os grampos no solo. Tenha cuidado ao martelar os grampos e certifique-se de que o fio não se encontra sob tensão. Evite formar dobras acentuadas no fio.

Caso pretenda enterrar o fio de limite:

- Certifique-se de que coloca o fio de limite, pelo menos, 1 cm e, no máximo, 20 cm, debaixo da terra. O fio pode ser enterrado, por exemplo, utilizando um cortador de rebordos ou uma pá direita.

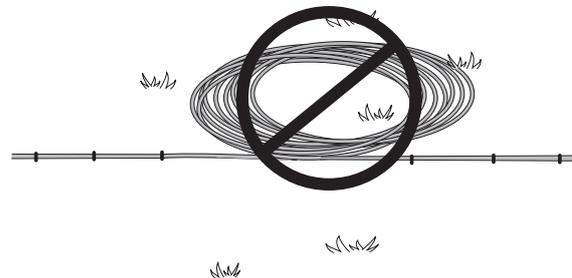
Utilize o instrumento de medição fornecido como guia quando coloca o fio de limite. Isto ajuda a definir facilmente a distância correcta entre o fio de limite e o limite/obstáculo. O instrumento de medição é desprendido da caixa.



3018-085

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

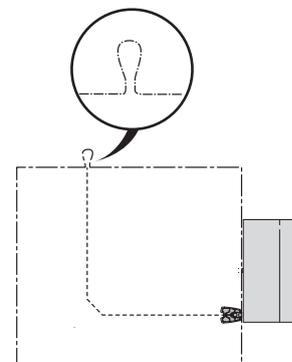
Não deve ser colocado fio adicional enrolado do lado exterior do fio de limite. Isto pode perturbar o funcionamento do cortador de relva robótico.



3012-281

Ilhó para ligar o fio de guia

Para facilitar a ligação do fio de guia ao fio de limite, recomenda-se que faça um ilhó com cerca de 20 cm de fio de limite extra no ponto em que o fio de guia será ligado posteriormente. Pense no local onde o fio de guia será colocado antes de estender o fio de limite. *Consulte o capítulo 3.6 Instalação do fio de guia na página 28.*



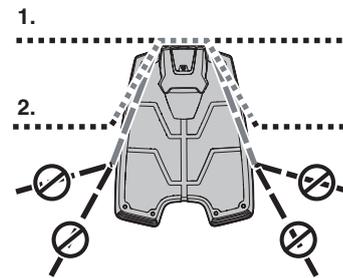
3018-172

INSTALAÇÃO

Colocar o fio de limite em direcção à estação de carga

No percurso em direcção à estação de carga, o fio de limite pode ser colocado completamente fora da estação de carga (ver opção 1 na figura). Caso seja necessário colocar a estação de carga parcialmente fora da área de trabalho, também é possível colocar o fio por baixo da placa da estação de carga (ver opção 2 na figura).

No entanto, não deverá colocar a maior parte da estação de carga fora da área de trabalho, visto que, nesse caso, o cortador de relva robótico poderá ter dificuldade em encontrar a estação de carga (ver figura).

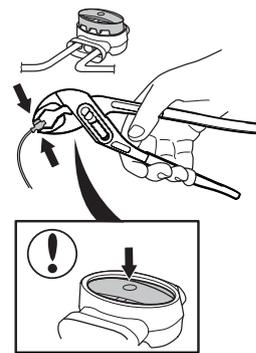


3012-1065

Unir o fio de limite

Utilize um acoplador original caso o fio de limite não seja suficientemente comprido e tenha de ser unido a outro fio. Este é impermeável e proporciona uma ligação eléctrica fiável.

Insira ambas as extremidades dos fios no acoplador. Certifique-se de que os fios se encontram completamente inseridos, de modo que as extremidades sejam visíveis através da área transparente no outro lado do acoplador. Em seguida, pressione o botão na parte superior do acoplador totalmente para baixo. Utilize um alicate ajustável para apertar totalmente o botão do acoplador.



3012-1323

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Cabos geminados ou um bloco terminal de parafuso isolado com fita isoladora não é uma união satisfatória. A humidade do solo provocará a oxidação do fio e, após algum tempo, causará uma quebra no circuito.

INSTALAÇÃO

3.5 Ligar o fio de limite

Ligue o fio de limite à estação de carga:

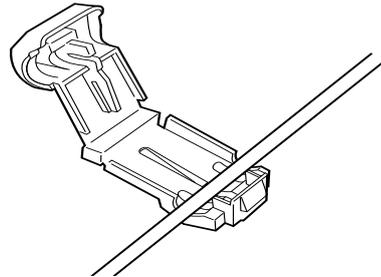
INFORMAÇÃO IMPORTANTE

O fio de limite não deve ser cruzado quando é ligado à estação de carga. A extremidade direita do fio deve ser ligada ao pino direito da estação de carga e a extremidade esquerda do fio ao pino esquerdo.

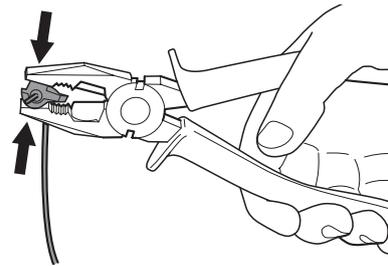
1. Coloque as extremidades do fio no conector:
 - Abra o conector.
 - Coloque o fio no encaixe do conector.
2. Aperte os conectores para os juntar, utilizando um alicate. Pressione até ouvir um clique.
3. Corte o excedente de fio de limite. Corte 1-2 cm acima de cada um dos conectores.
4. Vire a cobertura de protecção da estação de carga para a frente e enfie as extremidades dos fios por cada um dos canais acima na parte traseira da estação de carga. Empurre o conector para dentro do pino de contacto, marcado com AL (esquerda) e AR (direita), da estação de carga.
5. Marque os fios com as etiquetas para fios fornecidas. Desta forma, é mais fácil voltar a ligar os fios correctamente, por exemplo, quando a estação de carga é guardada dentro de casa durante o Inverno.

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

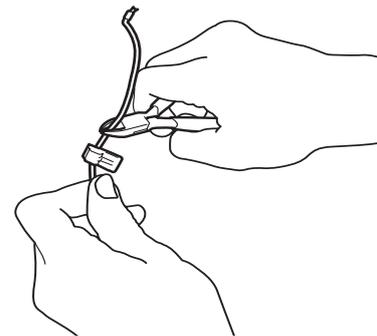
O conector direito deve ser ligado ao pino de metal direito na estação de carga e a extremidade esquerda do fio ao conector esquerdo.



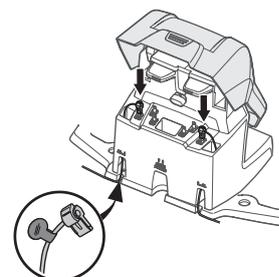
3012-284



3012-264



3012-265



3012-1091

INSTALAÇÃO

3.6 Instalação do fio de guia

O fio de guia é um fio que é colocado desde a estação de carga até, por exemplo, a uma parte afastada da área de trabalho ou através de uma passagem estreita para, em seguida, ser ligado ao laço de limite. O mesmo rolo de cabo é utilizado para o laço de limite e o fio de guia.

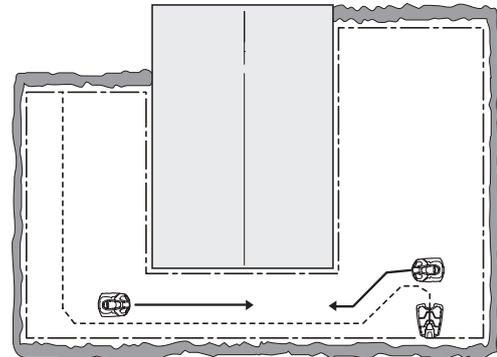
O fio de guia é usado pelo cortador de relva robótico para encontrar o caminho de volta até à estação de carga, mas também para guiar o cortador de relva robótico para áreas do jardim de acesso difícil.

É possível ligar até dois fios de guia (apenas um fio de guia no caso do Automower® 320).

O cortador de relva robótico deve fazer o seu percurso a diferentes distâncias do fio de guia para reduzir o risco de formação de marcas. A área ao lado do fio utilizada pelo cortador de relva robótico é denominada Corredor. Quando mais largo for o corredor permitido pela instalação, menor é o risco de formação de marcas no relvado. Por isso, durante a instalação, é importante criar o maior espaço livre possível ao longo do fio de guia.

O cortador de relva robótico desloca-se sempre à esquerda do fio de guia, para quem está de frente para a estação de carga. Por conseguinte, o corredor situa-se à esquerda do fio de guia. Como tal, durante a instalação, é importante criar o maior espaço livre possível à esquerda do fio de guia, para quem está de frente para a estação de carga. Não é permitido colocar o fio de guia a menos de 30 cm do fio de limite.

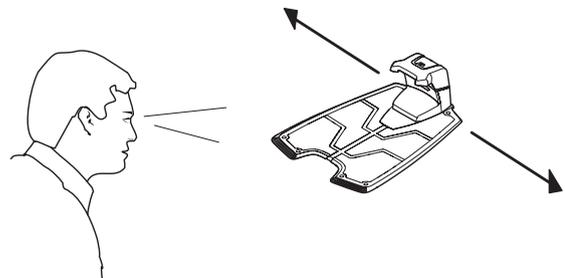
O fio de guia, bem como o fio de limite, podem ser presos com grampos ou enterrados no solo.



3012-1074

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Certifique-se de que existe o maior espaço livre possível à esquerda do fio de guia, para quem está de frente para a estação de carga.



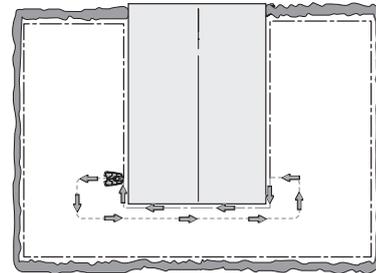
3012-1100

INSTALAÇÃO

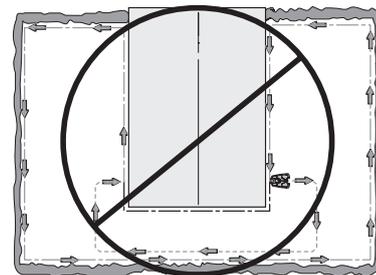
Colocar e ligar o fio de guia

1. Antes de colocar e ligar o fio de guia, é importante ter em consideração o comprimento do laço de guia, especialmente em instalações de grandes dimensões ou complexas. Se o laço de guia tiver mais de 400 metros de comprimento, o cortador de relva robótico poderá ter dificuldade em seguir o fio de guia.

O fio de guia, juntamente com a secção do laço de limite que compõe o regresso à estação de carga, é denominado de laço de guia. O sinal no laço de guia move-se sempre para a esquerda na ligação do fio de guia até ao laço de limite. Estas duas figuras mostram o que é considerado como laço de guia. As figuras também são um bom exemplo de como o laço de guia numa área de trabalho pode ter comprimentos muito diferentes, dependendo do local onde é colocada a estação de carga.

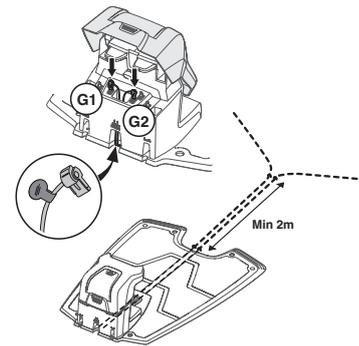


3012-557



3012-556

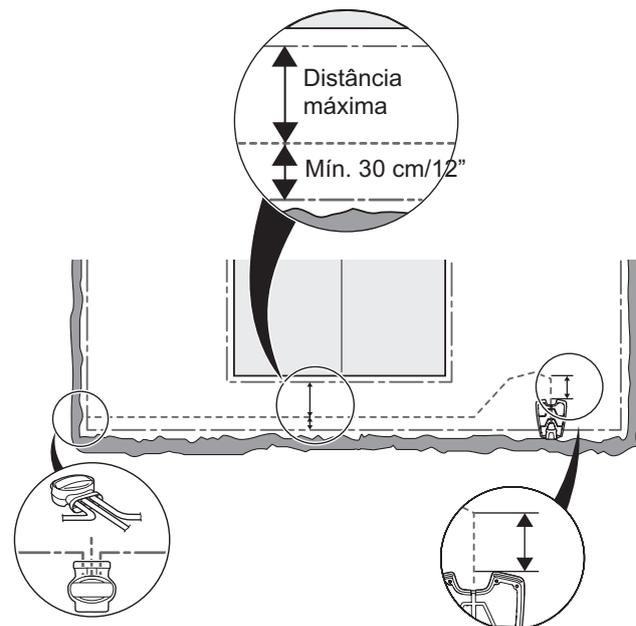
2. Vire a cobertura superior da estação de carga para a frente e enfie o fio de guia para dentro do canal que vai ter à ligação da guia.
3. Coloque um conector no fio de guia, do mesmo modo que para o fio de limite, de acordo com o capítulo 3.5 *Ligar o fio de limite*. Ligue-o ao pino de contacto da estação de carga com a indicação Guide 1 (Guide 1 ou Guide 2 no caso do Automower® 330X).
4. Marque os fios com as etiquetas para fios fornecidas. Desta forma, é mais fácil voltar a ligar os fios correctamente, por exemplo, quando a estação de carga é guardada dentro de casa durante o Inverno.



3012-1092

5. Estenda o fio de guia a direito por baixo da placa de carga e, em seguida, pelo menos, 2 metros a direito a partir da borda da frente da placa.

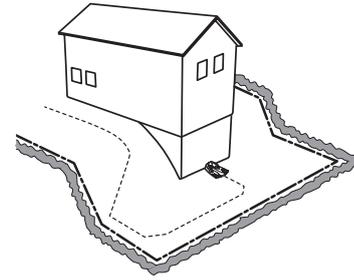
Ao colocar o fio de guia, tenha em consideração que deve criar o maior espaço livre possível à esquerda do fio de guia (para quem está de frente para a estação de carga). No entanto, a distância entre o laço de limite e o fio de guia deve ser sempre de, pelo menos, 30 cm.



3012-951

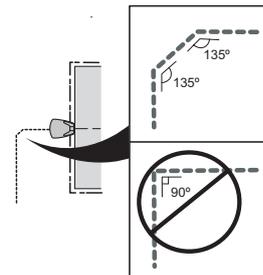
INSTALAÇÃO

Caso o fio de guia tenha de ser instalado num declive íngreme, é vantajoso colocar o fio de modo a formar um ângulo com o declive. Desta forma, é mais fácil para o cortador de relva robótico seguir o fio de guia pelo declive.



3018-061

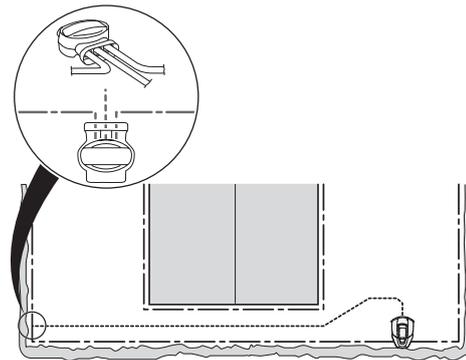
Evite colocar o fio em ângulos acentuados. Desse modo, poderá ser difícil para o cortador de relva robótico seguir o fio de guia.



3012-953

6. Estenda o fio de guia até ao ponto do laço de limite onde será feita a ligação com o fio de guia.

Levante o fio de limite. Corte o fio de limite, utilizando, por exemplo, um alicate de corte. A ligação do fio de guia é mais fácil se tiver sido feito um ilhó no fio de limite, conforme explicado na descrição anterior. Consulte o capítulo *Ilhó para ligar o fio de guia na página 25*.



3012-954

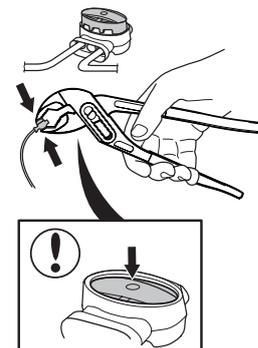
7. Ligue o fio de guia ao fio do limite, utilizando um acoplador:

Insira o fio de limite em cada um dos orifícios do acoplador. Insira o fio de guia no orifício central do acoplador. Certifique-se de que os fios se encontram completamente inseridos, de modo que as extremidades sejam visíveis através da área transparente no outro lado do acoplador.

Utilize um alicate ajustável para apertar totalmente o botão do acoplador.

Não importa a que orifícios liga cada um dos fios.

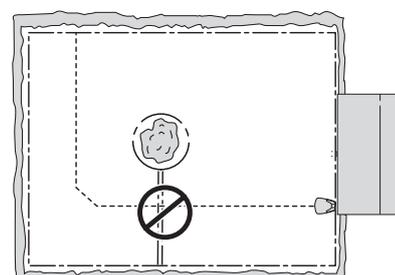
8. Prenda a união com grampos/enterre a união no relvado.



3012-1323

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

O fio de guia não se pode cruzar com o fio de limite, por exemplo, no caso de um fio de limite ser colocado até a uma ilha.



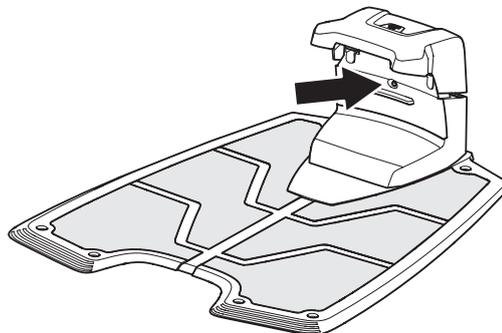
INSTALAÇÃO

3.7 Verificar a instalação

Verifique o sinal do laço, observando a luz indicadora na estação de carga.

- Luz verde constante = sinal bom.
- Luz verde intermitente = o sistema de laço está desligado e o cortador de relva robótico encontra-se no modo ECO. Consulte o capítulo 6.9 Ajustes na página 60.
- Luz azul intermitente = interrupção no fio de limite, nenhum sinal.
- Luz vermelha intermitente = interrupção na placa da antena da estação de carga. A falha deverá ser corrigida por um revendedor autorizado.
- Luz azul constante = sinal fraco. Isto poderá ocorrer devido ao laço de limite ser demasiado longo ou ao fio estar danificado. Se o cortador de relva robótico continuar a funcionar, não há qualquer problema.
- Luz vermelha constante = falha na placa de circuitos da estação de carga. A falha deverá ser corrigida por um revendedor autorizado.

Consulte o capítulo 9.3 Luz indicadora na estação de carga na página 80 se a luz não ficar verde constante ou intermitente.



3012-1066

INSTALAÇÃO

3.8 Primeiro arranque e calibragem

Antes de o cortador de relva robótico ser utilizado pela primeira vez, deve ser realizada uma sequência de arranque no menu do cortador de relva robótico, bem como uma calibragem automática do sinal de guia.

1. Abra a cobertura do painel de controlo, premindo o botão **STOP**.
2. Coloque o interruptor principal na posição **1**.

Quando o cortador de relva robótico é ligado pela primeira vez, é iniciada uma sequência de arranque. É solicitado o seguinte:

- Língua
- País
- Data
- Hora
- Código PIN de quatro dígitos. São permitidas todas as combinações, excepto 0000.

Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga e prima **START**.

O cortador de relva robótico irá começar a calibrar o ajuste da altura de corte. Quando este processo estiver concluída, a calibragem dos fios de guia é efectuada. Prima **START** e feche a tampa. Para efectuar a calibragem, o cortador de relva robótico sai da estação de carga e realiza um processo de calibragem em frente à estação de carga. Após este processo, é possível iniciar o corte da relva.

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Utilize o Memorando na página 2 para tomar nota do código PIN.

3.9 Testar o acoplamento à estação de carga

Antes de utilizar o cortador de relva robótico, certifique-se de que este consegue seguir o fio de guia por todo o percurso até à estação de carga e acoplar facilmente na mesma.

A função de teste encontra-se no menu *Instalação > Procurar estação de carga > Visão geral* do cortador de relva robótico. Para mais informações, consulte o capítulo *Visão geral > Teste na página 52*.

Caso esteja instalado mais do que um fio de guia, será necessário realizar o teste em todos os fios de guia.

Se não estiver instalado um fio de guia, o teste deverá ser realizado no fio de limite, nos sentidos horário e anti-horário.

Deve calibrar antes o sistema de guia, para que o teste acima descrito possa ter resultados satisfatórios. Consulte o capítulo 3.8 *Primeiro arranque e calibragem na página 32*.

G1	G2	Left	Right	CS
3 mins CW 9	3 mins CW 3	11 mins CW2-7		max
Test	Test	Test	Test	

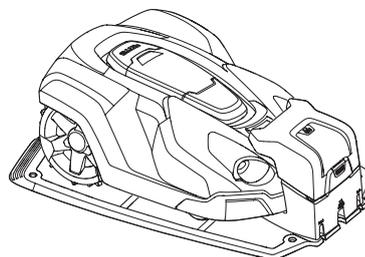
3012-NNN

4 Utilização

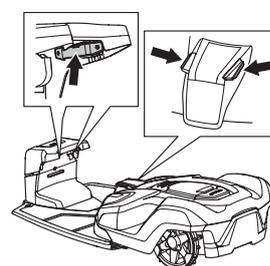
4.1 Carregar uma bateria descarregada

Quando o cortador de relva robótico Husqvarna é novo ou esteve guardado durante um período longo, a bateria está descarregada e necessita de ser carregada antes de se ligar o aparelho.

1. Coloque o interruptor principal na posição 1.
2. Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga. Abra a cobertura e empurre o cortador de relva robótico para dentro, tanto quanto possível, para assegurar um contacto adequado entre o cortador de relva robótico e a estação de carga.
3. O visor mostra uma mensagem a indicar que o carregamento está em curso.



3012-1046

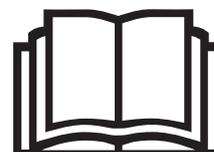


3012-1070



AVISO

Leia os regulamentos de segurança antes de ligar o cortador de relva robótico.



1001-003



AVISO

Mantenha as mãos e os pés afastados das lâminas rotativas. Nunca coloque as mãos ou os pés perto ou debaixo do corpo quando o motor se encontra em funcionamento.



3012-663



AVISO

Nunca utilize o cortador de relva robótico se estiverem pessoas, em especial crianças, ou animais de estimação na área de corte.

UTILIZAÇÃO

4.2 Utilizar o temporizador

Para obter o melhor resultado de corte, a relva não deve ser cortada com demasiada frequência. Utilize a função de temporizador (*consulte o capítulo 6.3 Temporizador na página 42*) para evitar ter uma relva pisada e obter a máxima vida útil do cortador de relva robótico. Quando definir o temporizador, tenha em consideração que o cortador de relva robótico corta cerca de 135 m² de relva por hora e dia (90 m² no caso do Automower® 320). Por exemplo: Se a área de trabalho tiver 1.200 m², o cortador de relva robótico deverá funcionar cerca de 9 horas por dia (13 horas no caso do Automower® 320). Os tempos são aproximados e dependem, por exemplo, da qualidade da relva, do gume das lâminas e da idade da bateria.

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Utilize o temporizador para evitar cortar a relva nas horas em que se encontram, no relvado, crianças, animais de estimação ou qualquer objecto que possa ficar danificado com as lâminas em rotação.

O cortador de relva robótico vem definido de fábrica para funcionar 24 horas por dia durante os sete dias da semana.

Se a dimensão da área de trabalho o permitir, a qualidade da relva pode ser melhorada se for cortada de dois em dois dias, em vez de algumas horas todos os dias. Para além disso, a relva beneficia se repousar completamente durante um período de, pelo menos, três dias uma vez por mês.

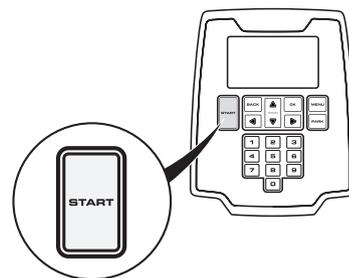
A capacidade máxima, 3200 m² para o Automower® 330X e 2200 m² para o Automower® 320, apenas é obtida quando o cortador de relva robótico pode cortar a relva durante 24 horas, 7 dias por semana.

4.3 Arranque

1. Prima o botão **STOP** para abrir a cobertura do painel de controlo.
2. Coloque o interruptor principal na posição 1.
3. Introduza o código PIN.
4. Prima o botão **START**.
5. Faça a selecção de funcionamento pretendida.
Consulte o capítulo 5.1 Selecção de funcionamento no Arranque na página 37.
6. Feche a cobertura no espaço de 10 segundos.

Se o cortador de relva robótico estiver estacionado na estação de carga, só sai da mesma quando a bateria estiver totalmente carregada e se o temporizador estiver definido para permitir que o corta-relva funcione.

Antes de o disco da lâmina começar a funcionar, é emitido um sinal sonoro de aviso que consiste em 5 sinais sonoros curtos durante 2 segundos.



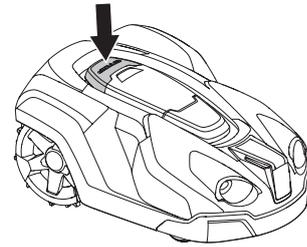
3012-1204

UTILIZAÇÃO

4.4 Paragem

1. Prima o botão **STOP**.

O cortador de relva robótico pára, o motor da lâmina pára e a cobertura do painel de controlo abre-se.

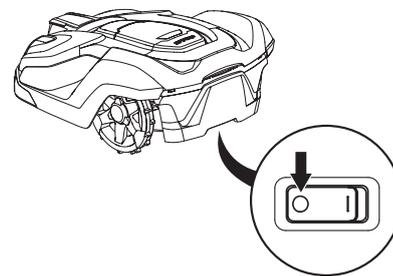


3012-1044

4.5 Desligar

1. Prima o botão **STOP**.
2. Coloque o interruptor principal na posição 0.

Desligue sempre o cortador de relva robótico utilizando o interruptor principal, caso seja necessário efectuar uma manutenção ou transportar o cortador de relva robótico para fora da área de trabalho.



3012-1060

4.6 Ajustar a altura de corte

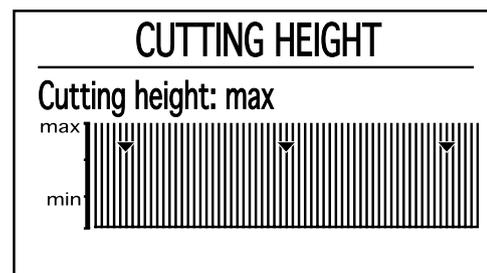
A altura de corte pode variar entre MÍN (2 cm) e MÁX (6 cm) em nove níveis.

Durante a primeira semana após uma nova instalação, a altura de corte deve ser definida como MÁX para evitar danificar o fio de laço. Depois, a altura de corte pode ser diminuída um nível em cada semana até se conseguir a altura de corte pretendida.

Se a relva estiver comprida, deixe que o cortador de relva robótico comece a cortar a relva com a altura de corte MÁX. Quando a relva estiver mais curta, pode diminuir gradualmente a altura de corte.

Para ajustar a altura de corte:

1. Prima o botão **STOP** para parar o cortador de relva robótico e abrir a cobertura.
2. Prima o botão **MENU** para aceder ao menu principal.
3. Mova o cursor utilizando as teclas de seta para seleccionar *Altura de corte*.
 - Prima a tecla de seta para cima para aumentar a altura de corte.
 - Prima a tecla de seta para baixo para reduzir a altura de corte.
4. Prima **OK**.



3012-1237

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Durante a primeira semana após uma nova instalação, a altura de corte deve ser definida como MÁX para evitar danificar o fio de laço. Depois, a altura de corte pode ser diminuída um nível em cada semana até se conseguir a altura de corte pretendida.

PAINEL DE CONTROLO

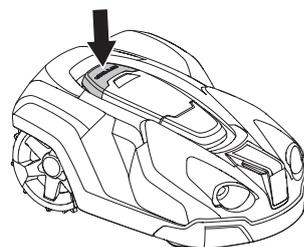
5 Painel de controlo

Todas as formas de comandos e definições do cortador de relva robótico são efectuadas através do painel de controlo. É possível aceder a todas as funções através de uma série de menus.

O painel de controlo é composto por um visor e um teclado. Todas as informações são apresentadas no visor e todas as entradas são efectuadas através dos botões.

Quando o botão de paragem é premido e a cobertura é aberta, a página inicial é apresentada com as seguintes informações:

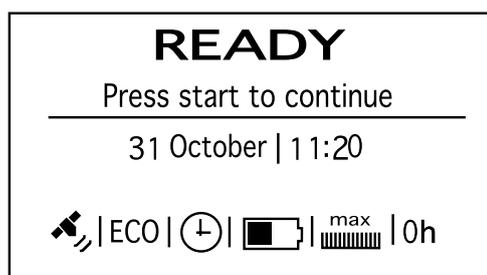
- Informação sobre o funcionamento, p.ex. A *CORTAR*, *ESTACIONADO* ou *TEMPORIZADOR*. Se o botão de paragem for premido quando o cortador de relva robótico estiver em funcionamento, será apresentada a função que estava a desempenhar antes de ser parado, p.ex. A *CORTAR* ou A *PROCURAR*. O texto *PRONTO* é apresentado se o cortador de relva robótico não se encontrar num modo de funcionamento específico, por exemplo, caso o interruptor principal tenha acabado de ser ligado.
- A data e o relógio mostram a hora actual.
- Não aplicável ao Automower® 320. O símbolo de satélite é apresentado quando está activada a navegação GPS. É apresentado o símbolo (A) quando o cortador de relva robótico tiver estabelecido contacto com o número suficiente de satélites GPS. É apresentado o símbolo (B) se o cortador de relva robótico não tiver estabelecido contacto com o número suficiente de satélites GPS. O símbolo (A) fica intermitente durante os primeiros dias de funcionamento do cortador de relva robótico, uma vez que se encontra a recolher informações de GPS sobre a instalação.
- ECO é apresentado se o cortador de relva robótico se encontrar no modo ECO.
- O símbolo do relógio indica quando o temporizador está configurado. O ícone do relógio fica branco (A) quando o cortador de relva robótico pode cortar a relva devido a uma definição do temporizador e fica preto (B) quando o corta-relvas não tem permissão para funcionar. Se o cortador não puder cortar a relva devido ao Temporizador clima, é apresentado o símbolo (C). Se for seleccionado o modo de funcionamento Anular temporizador, é apresentado o símbolo (D).
- O estado da bateria mostra a carga restante da bateria. Se o cortador de relva robótico estiver a carregar, a luz que se encontra por cima do símbolo de bateria (A) também pisca. Se o cortador de relva robótico for colocado na estação de carga sem carregar, é apresentado o símbolo (B).
- A definição do ajuste da altura é apresentada como escala/valor numérico.
- O número de horas de funcionamento indica o número de horas desde o dia de fabrico que o cortador de relva robótico esteve em funcionamento. O tempo que o cortador de relva robótico esteve a cortar a relva ou a procurar a estação de carga é contado como tempo de funcionamento.
- Se utilizar a função Perfis, será apresentado o nome do perfil activo. A apresentação de uma estrela junto do nome indica que o perfil possui alterações não guardadas.



3012-1044



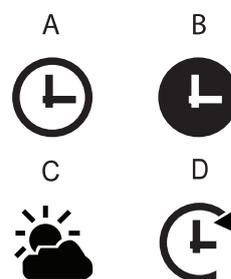
3012-1094



3012-1260



3012-570



3012-1265



3012-1269

PAINEL DE CONTROLO

O teclado é composto por seis grupos de botões:

- O botão **START** é utilizado para activar o cortador de relva robótico. Normalmente, este é o último botão a ser premido antes de fechar a cobertura do visor.
- Os botões **Back** e **OK** são utilizados para navegar no menu. O botão **OK** também é usado para confirmar definições no menu.
- As teclas de seta são utilizadas para navegar no menu, mas também para fazer selecções em certas opções de definição.
- O botão **MENU** é utilizado para aceder ao menu principal.
- O botão **PARK** é utilizado para enviar o cortador de relva robótico para a estação de carga.
- Os números são utilizados para introduzir definições, por exemplo, o código PIN, a hora ou a direcção de saída. Também podem ser utilizados para introduzir uma série de números para atalhos para aceder aos vários menus. Consulte o capítulo 6.1 Menu principal na página 40.



3012-1094

5.1 Selecção de funcionamento no Arranque

Quando o botão **START** é premido, é possível fazer as seguintes selecções de funcionamento.

Área principal

Modo de funcionamento automático normal, em que o cortador de relva robótico corta a relva e carrega continuamente.

Área secundária

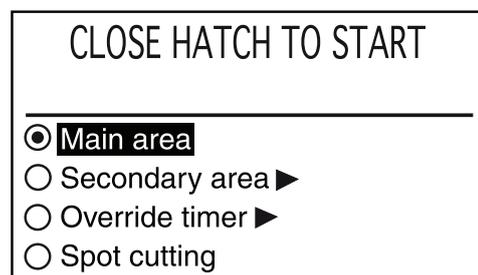
O modo de funcionamento *Área secundária* é utilizado ao cortar a relva em áreas secundárias em que o cortador de relva robótico não consegue deslocar-se automaticamente até à estação de carga. Para obter informações acerca das áreas secundárias, consulte o capítulo 3.4 Instalação do fio de limite na página 21.

A selecção de Área secundária oferece três opções:

- *Cortar até bateria descarregada*
Esta opção é adequada para uma área secundária grande que necessite mais do que 90 minutos de corte.
- *Cortar 90 min*
Esta opção é adequada para evitar o corte desnecessário e uma relva com um aspecto pisado numa área secundária pequena/média.
- *Cortar 30 min*
Esta opção é adequada para evitar o corte desnecessário e uma relva com um aspecto pisado numa área secundária pequena.

Se o cortador de relva robótico carregar a bateria no modo *Área secundária*, a bateria carrega totalmente, o corta-relvas afasta-se cerca de 50 cm da estação de carga e, depois, pára. Isto indica que o corta-relva está carregado e pronto a começar a funcionar.

Se precisar de cortar a relva na área de trabalho principal após o carregamento, deverá mudar a selecção de funcionamento para *Área principal* antes de colocar o cortador de relva robótico na estação de carga.



3012-1222

PAINEL DE CONTROLO

Anular temporizador

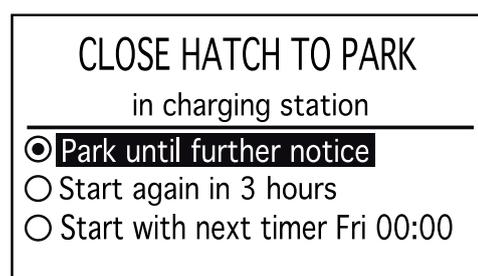
Todas as definições do temporizador podem ser suspensas temporariamente, seleccionando *Anular temporizador*. É possível suspender o temporizador durante 1, 3 ou 5 dias.

Corte localizado

O Corte localizado significa que o cortador de relva robótico funciona num padrão em espiral, para cortar a relva na área onde foi ligado. Após a conclusão da tarefa, o cortador de relva robótico troca automaticamente para a Área principal ou Área secundária.

Esta função é útil para cortar rapidamente a relva numa área onde esta tenha sido menos cortada do que noutras partes do jardim.

A função de Corte localizado activa-se com o botão START. É possível seleccionar a forma como o cortador de relva robótico deve continuar o trabalho depois de cortar a relva, premindo a Seta para a direita e, em seguida, especificando Na área principal ou Na área secundária.



3012-1223

5.2 Selecção de funcionamento no Estacionamento

Quando o botão **PARK** é premido, é possível fazer as seguintes selecções de funcionamento.

Estacionar até novas instruções

O cortador de relva robótico permanece na estação de carga até que seja seleccionado outro modo de funcionamento, premindo o botão **START**.

Começar novamente em 3 horas

O cortador de relva robótico permanece na estação de carga durante três horas e, em seguida, retorna automaticamente ao funcionamento normal. Esta selecção de funcionamento é adequada quando é necessário interromper o funcionamento, por exemplo, para uma rega temporária ou para jogos e divertimentos no relvado.

Começar com o seguinte temporizador

O cortador de relva robótico permanece na estação de carga até que a próxima definição do temporizador permita o funcionamento. Esta selecção de funcionamento é adequada caso se pretenda cancelar um ciclo de corte em curso e permitir que o cortador de relva robótico permaneça na estação de carga até ao dia seguinte.

Esta opção não é apresentada, caso não existam definições do temporizador.

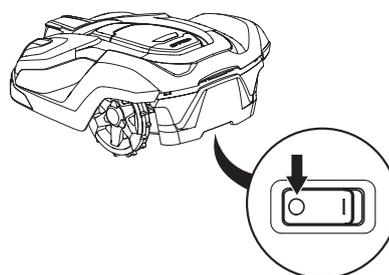
PAINEL DE CONTROLO

5.3 Interruptor principal

Coloque o interruptor principal na posição 1 para ligar o cortador de relva robótico.

Coloque o interruptor principal na posição 0 quando não estiver a utilizar o cortador de relva robótico ou estiver a trabalhar no disco da lâmina.

Quando o interruptor principal se encontra na posição 0, os motores do cortador de relva robótico não conseguem arrancar.



3012-1060

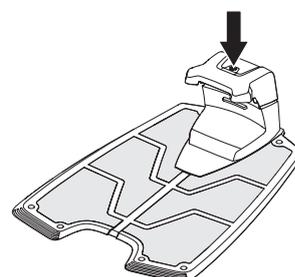
5.4 O botão PARK da estação de carga

Esta secção não se aplica ao Automower® 320.

O botão PARK na estação de carga é utilizado para enviar o cortador de relva robótico de volta para a estação de carga. O botão PARK no teclado do cortador de relva robótico oferece a mesma função. O botão PARK na estação de carga é útil, por exemplo, quando o cortador de relva robótico se encontra em funcionamento numa área de trabalho grande e a estação de carga está mais acessível.

Quando o botão PARK é premido, acende-se um LED de forma contínua no botão. O LED apaga-se quando o cortador de relva robótico está estacionado na estação de carga.

O cortador de relva robótico permanece estacionado na estação de carga até que seja premido o botão **START** no teclado do cortador de relva robótico.



3012-1215

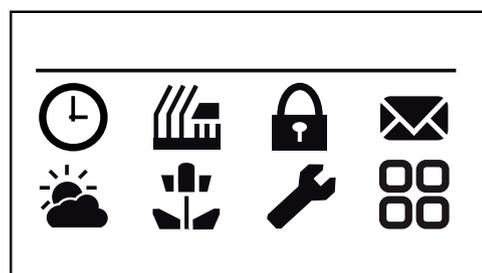
PAINEL DE CONTROLO

6 Funções do menu

6.1 Menu principal

O menu principal é composto pelas seguintes opções:

- *Temporizador*
- *Altura de corte*
- *Segurança*
- *Mensagens*
- *Temporizador de clima*
- *Instalação*
- *Ajustes*
- *Acessórios*



3012-1264

Existem vários submenus sob cada opção. Através destes menus, é possível aceder a todas as funções para efectuar as definições do cortador de relva robótico.

Navegar entre os menus

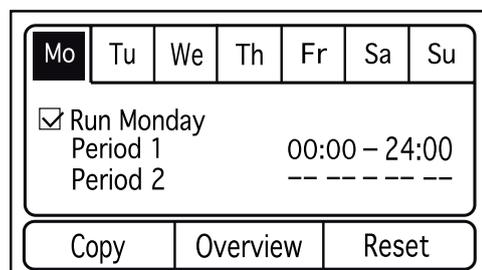
Navegue no menu principal e nos submenus através das teclas de seta. Introduza os valores e as horas através das teclas numéricas e confirme cada selecção com o botão de escolha múltipla marcado com **OK**. Prima **BACK** para retroceder um passo no menu ou mantenha o botão **MENU** premido durante 2 segundos para aceder directamente ao menu principal.



3012-1094

Submenus

Determinados submenus contêm uma caixa que pode ser marcada. Esta é utilizada para determinar as opções que estão seleccionadas ou se uma função está activada/desactivada. Marque ou desmarque a caixa de verificação premindo em **OK**.



3012-1225

FUNÇÕES DO MENU

6.2 Estrutura do menu

A seguinte tabela resume as selecções de menu encontradas no menu principal. O capítulo seguinte fornece informações mais detalhadas sobre a forma de utilização de cada função e as opções de definição disponíveis.

Utilize as teclas de seta para navegar no menu. Confirme as selecções com OK.

	<p><i>Temporizador</i></p> <p>Para obter o melhor resultado de corte, a relva não deve ser cortada com demasiada frequência. Por isso, é importante limitar o tempo de funcionamento utilizando a função de temporizador, se a área de trabalho for inferior à capacidade de trabalho do cortador de relva robótico. A função de temporizador também é uma ferramenta ideal para controlar os períodos durante os quais o cortador de relva robótico não deve cortar a relva, por exemplo, quando as crianças estão a brincar no jardim.</p>
	<p><i>Altura de corte</i></p> <p>A altura de corte pode variar entre MÍN (2 cm) e MÁX (6 cm). Durante a primeira semana após uma nova instalação, a altura de corte deve ser definida como MÁX para evitar danificar o fio de laço. Depois, a altura de corte pode ser diminuída um nível em cada semana até se conseguir a altura de corte pretendida.</p>
	<p><i>Segurança</i></p> <p>Neste menu, é possível efectuar definições relacionadas com a segurança e a ligação entre o cortador de relva robótico e a estação de carga. Existem três níveis de segurança à escolha, mas também pode definir a sua própria combinação de funções de segurança.</p>
	<p><i>Mensagens</i></p> <p>Este menu permite ler mensagens históricas, de erro e de informação. Contém algumas das mensagens de erro mais comuns e contém sugestões e conselhos para o ajudar a corrigir o erro. <i>Consulte o capítulo 9.1 Mensagens de erro na página 76.</i></p>
	<p><i>Temporizador de clima</i></p> <p>Esta função permite que o cortador de relva robótico ajuste automaticamente os tempos de corte da relva, com base na velocidade de crescimento da relva. Quando as condições meteorológicas são favoráveis ao crescimento da relva, o cortador de relva robótico corta com mais frequência e, quando o crescimento da relva é mais lento, o cortador de relva robótico despende automaticamente menos tempo na relva.</p>
	<p><i>Instalação</i></p> <p>Este menu é usado para conduzir o cortador de relva robótico até zonas mais afastadas de uma área de trabalho e controlar a forma como o cortador de relva robótico procura a estação de carga. Para muitas áreas de trabalho é possível manter as definições de fábrica, ou seja, permitir que o cortador de relva robótico combine por si mesmo os vários métodos de procura e os ajustes subjacentes.</p>
	<p><i>Ajustes</i></p> <p>Esta selecção permite alterar as definições gerais do cortador de relva robótico, tais como a data e a hora.</p>
	<p><i>Acessórios</i></p> <p>Este menu destina-se aos ajustes dos acessórios instalados no cortador. Contacte o seu revendedor para obter informações sobre os acessórios adequados para o seu cortador de relva robótico.</p>

FUNÇÕES DO MENU

6.3 Temporizador



Para obter o melhor resultado de corte, a relva não deve ser cortada com demasiada frequência. Por isso, é importante limitar o tempo de funcionamento utilizando a função de temporizador, se a área de trabalho for inferior à capacidade de trabalho do corta-relvas. Quando o cortador de relva robótico tem permissão para cortar a relva com demasiada frequência, esta poderá ficar com um aspecto achatado. Para além disso, o cortador de relva robótico é submetido a um desgaste desnecessário.

A função de temporizador também é uma ferramenta ideal para controlar os períodos durante os quais o cortador de relva robótico não deve cortar a relva, por exemplo, quando as crianças estão a brincar no jardim.

O desempenho máximo é obtido quando o temporizador está desligado e o cortador de relva robótico corta a relva 24 horas por dia durante os sete dias da semana.

O cortador de relva robótico vem definido de fábrica com o temporizador inactivo e para cortar a relva 24 horas por dia durante os sete dias da semana. Normalmente, isto é uma definição adequada para uma área de trabalho correspondente ao desempenho máximo do cortador de relva robótico, ou seja, 3.200 m² (2.200 m² no caso do Automower® 320).

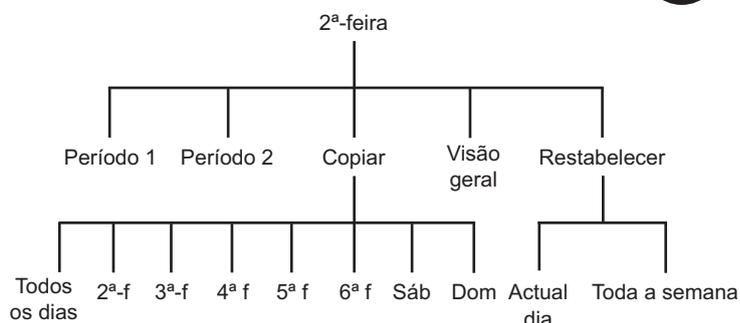
Quando definir o temporizador, tenha em consideração que o cortador de relva robótico corta cerca de 135 m² de relva por hora e dia (90 m² no caso do Automower® 320). Por exemplo: Se a área de trabalho tiver 1.200 m², o cortador de relva robótico deverá trabalhar cerca de 9 horas por dia (cerca de 13 horas no caso do Automower® 320).

A tabela abaixo disponibiliza sugestões para diferentes definições do temporizador, dependendo do tamanho do jardim. A tabela pode ser utilizada para definir o tempo de funcionamento. As horas apresentadas são meramente indicativas e devem ser adaptadas em função do jardim em questão. Utilize a tabela da seguinte forma:

1. Procure uma área de trabalho que melhor corresponda à área do seu jardim.
2. Selecciona uma quantidade adequada de dias de trabalho por semana (para algumas áreas de trabalho podem ser necessários 7 dias).
3. A coluna de horas de trabalho por dia apresenta quantas horas por dia o cortador de relva robótico poderá trabalhar durante os dias de trabalho seleccionados.
4. A coluna de intervalo de tempo sugerido apresenta um intervalo de tempo que corresponde às horas de trabalho necessárias por dia.

Esta tabela refere-se ao Automower® 320

Área de trabalho	Dias de trabalho por semana	Horas de trabalho por dia	Intervalo de horas sugerido
500 m ²	5	7,5 h	07:00 - 14:30
	7	5,5 h	07:00 - 12:30
750 m ²	5	11,5 h	07:00 - 18:30
	7	8 h	07:00 - 15:00
1000 m ²	5	15,5 h	07:00 - 22:30
	7	11 h	07:00 - 18:00
1250 m ²	5	19 h	04:00 - 23:00
	7	13,5 h	07:00 - 20:30



Mo	Tu	We	Th	Fr	Sa	Su
<input checked="" type="checkbox"/> Run Monday						
Period 1				00:00 – 24:00		
Period 2				-----		
Copy		Overview		Reset		

3012-1225

FUNÇÕES DO MENU

1500 m ²	5	23 h	00:00 - 23:00
	7	16,5 h	07:00 - 23:30
1750 m ²	6	22,5 h	00:00 - 22:30
	7	19 h	04:00 - 23:00
2000 m ²	7	22 h	00:00 - 22:00
2200 m ²	7	24 h	00:00 - 24:00

This table goes for Automower® 330X

Área de trabalho	Dias de trabalho por semana	Horas de trabalho por dia	Intervalo de horas sugerido
500 m ²	5	5,5 h	07:00 - 12:30
	7	4 h	07:00 - 11:00
750 m ²	5	8 h	07:00 - 15:00
	7	5,5 h	07:00 - 12:30
1000 m ²	5	10,5 h	07:00 - 17:30
	7	7,5 h	07:00 - 14:30
1250 m ²	5	13 h	07:00 - 20:00
	7	9,5 h	07:00 - 16:30
1500 m ²	5	16 h	07:00 - 23:00
	7	11,5 h	07:00 - 18:30
1750 m ²	5	18,5 h	05:00 - 23:30
	7	13 h	07:00 - 20:00
2000 m ²	5	21 h	02:00 - 23:00
	7	15 h	07:00 - 22:00
2250 m ²	5	23,5 h	00:00 - 23:30
	7	17 h	07:00 - 24:00
2500 m ²	6	22 h	01:00 - 23:00
	7	19 h	04:00 - 23:00
2750 m ²	6	24 h	00:00 - 24:00
	7	20,5 h	03:00 - 23:30
3000 m ²	7	22,5 h	01:00 - 23:30
3200 m ²	7	24 h	00:00 - 24:00

É apresentado na página inicial um símbolo de relógio quando o temporizador está configurado. O símbolo do relógio fica preto quando o cortador de relva robótico não pode cortar a relva devido a definições do temporizador e fica branco quando o cortador de relva robótico pode funcionar.

É possível configurar dois períodos de trabalho por dia. Podem existir períodos de trabalho exclusivos para cada dia, mas também é possível copiar o período de trabalho do dia actual para todos os outros dias.

Utilize a seta para baixo para marcar a caixa de selecção e, em seguida, prima **OK**. Em seguida, é possível efectuar as definições do temporizador. O cortador de relva robótico irá cortar a relva apenas nos dias que estiverem activados.

Copiar

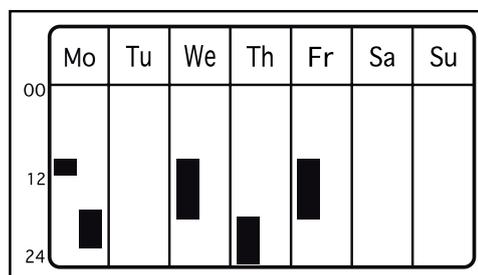
Utilize esta função para copiar as definições do dia actual para outros dias.

Utilize as teclas de seta para cima e para baixo para mover o cursor de um dia para o outro. As horas serão copiadas para os dias marcados com OK.

FUNÇÕES DO MENU

Visão geral

Esta função apresenta graficamente as horas e os dias em que o cortador de relva robótico está em funcionamento. O tempo durante o qual o cortador de relva robótico corta a relva está marcado com uma linha preta. Durante as outras horas, o cortador de relva robótico fica estacionado na estação de carga.



3012-1235

Restabelecer

Esta função repõe o temporizador para a definição de fábrica, em que o cortador de relva robótico funciona todos os dias, 24 horas por dia.

Dia actual

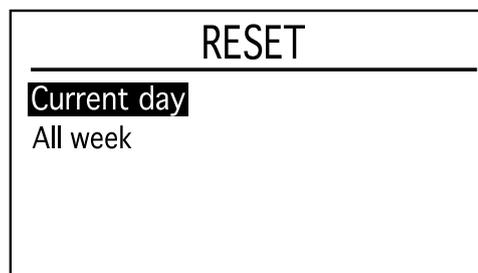
Repõe o dia seleccionado no sistema de separadores.

O cortador de relva robótico vem definido de fábrica para funcionar 24 horas por dia.

Toda a semana

Repõe todos os dias da semana.

O cortador de relva robótico vem definido de fábrica para funcionar todos os dias, 24 horas por dia.



3012-1236

FUNÇÕES DO MENU

6.4 Altura de corte

A altura de corte pode variar entre MÍN (2 cm) e MÁX (6 cm).

Durante a primeira semana após uma nova instalação, a altura de corte deve ser definida como MÁX para evitar danificar o fio de laço. Depois, a altura de corte pode ser reduzida um nível em cada semana até se obter a altura de corte pretendida.

Se a relva estiver comprida, deixe que o cortador de relva robótico comece a cortar a relva com a altura de corte MÁX. Quando a relva estiver mais curta, é possível diminuir gradualmente a altura de corte.

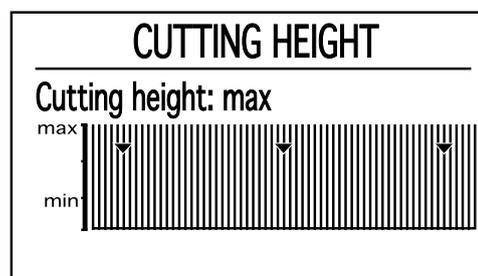


Para aumentar a altura de corte:

1. Utilize a tecla de seta para cima para aumentar a altura necessária ou, em alternativa, introduza um número directamente através do teclado.
2. Prima **OK** para confirmar.

Para diminuir a altura de corte:

1. Utilize a tecla de seta para baixo para diminuir a altura necessária ou, em alternativa, introduza um número directamente através do teclado.
2. Prima **OK** para confirmar.



3012-1237

FUNÇÕES DO MENU

6.5 Segurança

Através desta selecção, é possível efectuar definições relacionadas com a segurança e a ligação entre o cortador de relva robótico e a estação de carga.



Nível de segurança

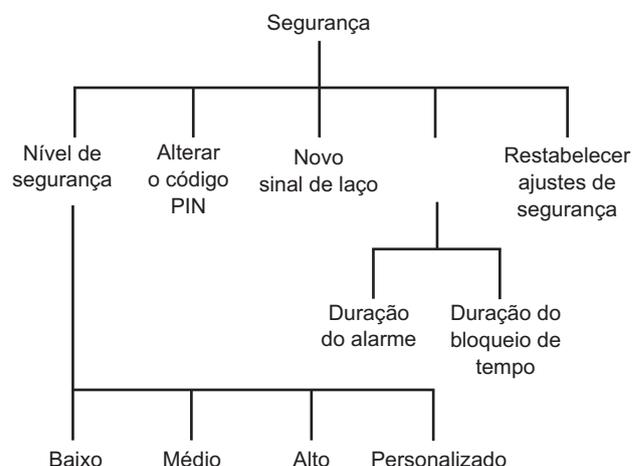
Existem três níveis de segurança à escolha, mas também pode definir a sua própria combinação de funções de segurança.

A definição de fábrica é o nível de segurança Médio.

Utilize as teclas de seta para cima e para baixo para seleccionar um nível de segurança.

Os níveis de segurança baixo e médio proíbem o acesso ao cortador de relva robótico se o código PIN não for conhecido. O nível de segurança alto também inclui um aviso sonoro que soa se o código PIN correcto não for introduzido após um determinado período de tempo.

Para desactivar o cortador de relva robótico, prima o botão de paragem e coloque o interruptor principal na posição 0.



Função	Baixo	Médio	Alto
Bloqueio de tempo	X	X	X
Pedido de PIN		X	X
Alarme			X

Bloqueio de tempo

Se esta função for activada, o cortador de relva robótico não pode ser ligado após 30 dias, sem que seja introduzido primeiro o código PIN correcto. Após os 30 dias, o cortador de relva robótico continua a cortar a relva como habitualmente, mas a mensagem *Introduzir código PIN* é apresentada quando a cobertura é aberta. Introduza novamente o código e prima **OK**.

Posteriormente, o código PIN escolhido tem de ser introduzido sempre que o interruptor principal for colocado na posição 1.

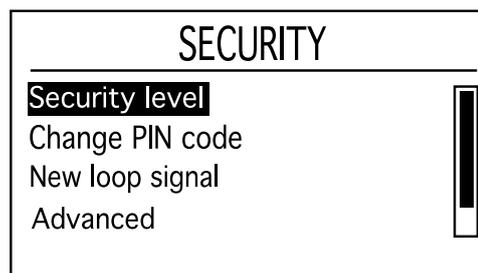
Pedido de PIN

Esta função significa que o cortador de relva robótico solicita um código PIN sempre que a cobertura é aberta. Para utilizar o cortador de relva robótico, é necessário introduzir o código PIN correcto.

Se introduzir um código PIN errado cinco vezes consecutivas, o cortador de relva robótico fica bloqueado durante algum tempo. O tempo de bloqueio aumenta a cada tentativa incorrecta de introduzir o código PIN.

Alarme

Esta função significa que é emitido um alarme caso o código PIN não seja introduzido no espaço de 10 segundos após ter sido premido o botão **STOP** ou o cortador de relva robótico ter sido levantado por algum motivo. Um tiquetaque indica que o código PIN deve ser introduzido para evitar que o alarme soe. O alarme pode ser desactivado a qualquer momento, introduzindo o código PIN correcto.



3012-1237

FUNÇÕES DO MENU

Personalizado

Este menu permite personalizar e combinar as funções de segurança disponíveis de acordo com as suas necessidades.

Bloqueio de tempo

Active ou desactive o pedido de PIN após um determinado número de dias. O número de dias pode ser definido em *Segurança - Avançado*.

NOTA! O bloqueio do tempo é a função de prevenção contra roubo mais importante e recomenda-se que esteja sempre activada.

PIN se parado

Active ou desactive o pedido de PIN quando o botão STOP é premido.

Alarme e PIN se parado

Active ou desactive o alarme quando o botão STOP é premido.

Alarme e PIN se levantado

Active ou desactive o alarme quando o cortador de relva robótico é levantado, por exemplo, se for transportado para outro local.

Poderá ser necessário desactivar esta função em áreas de trabalho em que o cortador de relva robótico tem de ser levantado repetidamente devido a colisões, por exemplo, com pedras ligeiramente inclinadas ou raízes de árvores.

Alarme e PIN se inclinado

Active ou desactive o alarme quando o cortador de relva robótico é inclinado, por exemplo, se for transportado para outro local.

Alterar código PIN

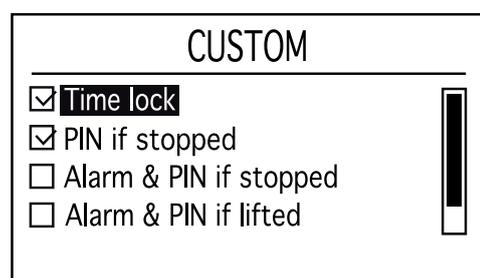
Introduza o novo código PIN e prima **OK**. Confirme, introduzindo novamente o mesmo código e premindo **OK**. Quando o código PIN é alterado, a mensagem *PIN aceiteada* é apresentada durante alguns momentos no visor.

Tome nota do novo código PIN na linha do *Memorando* destinada a esse efeito, na página 2.

Novo sinal de laço

O sinal do laço é seleccionado aleatoriamente para criar uma ligação única entre o cortador de relva robótico em questão e a estação de carga. Nalguns casos raros, poderá haver a necessidade de gerar um novo sinal, por exemplo, se duas instalações adjacentes tiverem um sinal muito semelhante.

1. Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga, à qual deve ser ligado.
2. Selecciona *Novo sinal de laço* no menu e prima **OK**.
3. Prima **OK** e aguarde a confirmação de que o sinal do laço foi gerado. Normalmente, este processo demora 10 segundos.



3012-1239

FUNÇÕES DO MENU

Avançado

Duração do bloqueio de tempo

Quando a função *Bloqueio de tempo* está activada, também existe a possibilidade de seleccionar o número de dias que o cortador de relva robótico tem para solicitar um código PIN. É possível seleccionar um número entre 1 e 90.

A definição de fábrica é 30 dias.

Duração do alarme

Quando a função *Alarme* está activada, também existe a possibilidade de seleccionar a duração do sinal de alarme. É possível seleccionar um valor entre 1 e 20 minutos.

6.6 Mensagens

Esta função permite ler mensagens históricas e de informação. Contém algumas das mensagens de erro mais comuns e contém sugestões e conselhos para o ajudar a corrigir o erro. Consulte o capítulo 9.1 *Mensagens de erro na página 76*.



Mensagens de erro

Se o cortador de relva robótico interromper o seu funcionamento de alguma forma, por exemplo, se ficar preso por baixo de um ramo caído, será apresentada no seu visor uma mensagem relativa à interrupção e à hora em que ocorreu.

Se a mesma mensagem de erro for repetida várias vezes, isto poderá significar que é necessário efectuar um ajuste na instalação ou no cortador de relva robótico. Consulte o capítulo 9.1 *Mensagens de erro na página 76* para obter mais informações sobre os possíveis motivos de cada mensagem.

Por data

Esta lista contém as últimas 50 mensagens de erro, ordenadas por data, com o último incidente em primeiro lugar na lista.

A data e a hora em que as mensagens de erro são apresentadas podem ser mostradas, seleccionando uma mensagem de erro e premindo o botão **OK**.

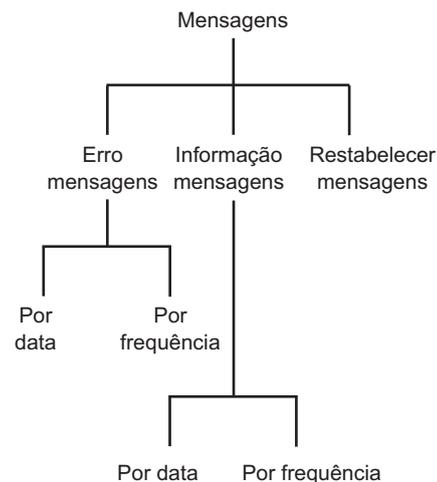
Também são apresentadas sugestões e recomendações para solucionar falhas.

Por frequência

Esta lista contém as últimas 50 mensagens, ordenadas pelo número de vezes que o mesmo erro ocorreu.

O número de vezes que cada mensagem de erro foi apresentada é mostrado do lado direito.

A data e a hora em que as mensagens de erro são apresentadas podem ser mostradas, seleccionando uma mensagem de erro e premindo o botão **OK**.



FUNÇÕES DO MENU

Mensagens de informação

As mensagens apresentadas no visor, que não são causadas por um erro efectivo, são gravadas na secção *Mensagens de informação*. Essas mensagens são, por exemplo, *Sinal GPS fraco* e *Inclinação muito acentuada*. Consulte o capítulo 9.1 *Mensagens de erro na página 76* para obter mais informações sobre os possíveis motivos de cada mensagem.

Por data

Esta lista contém as últimas 50 mensagens de erro, ordenadas por data, com o último incidente em primeiro lugar na lista.

Por frequência

Esta lista contém as últimas 50 mensagens, ordenadas pelo número de vezes que o mesmo erro ocorreu.

Restabelecer mensagens

Para esvaziar todas as listas de mensagens, seleccione Restabelecer e prima **OK**. Confirme, premindo novamente **OK**.

6.7 Temporizador clima

Esta função permite que o cortador de relva robótico ajuste automaticamente os tempos de corte da relva, com base na velocidade de crescimento da relva. Quando as condições meteorológicas são favoráveis ao crescimento da relva, o cortador de relva robótico corta com mais frequência e, quando o crescimento da relva é mais lento, o cortador de relva robótico despende automaticamente menos tempo na relva.

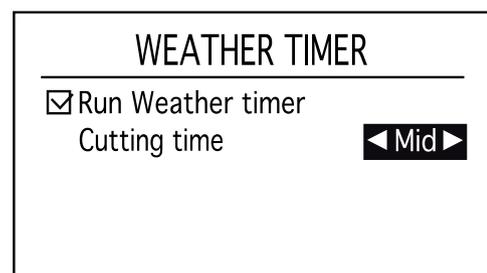
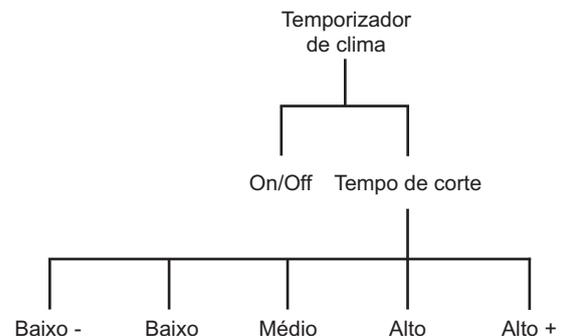
No entanto, o cortador de relva robótico não funciona durante mais tempo do que o tempo que possa estar configurado nas definições do temporizador. Para um desempenho ideal do temporizador de clima, recomenda-se que, ao definir o temporizador, seja anulada apenas a selecção das horas em que o cortador de relva robótico não deve funcionar. As outras horas deverão ficar disponíveis para o temporizador de clima.

Quando o temporizador de clima é activado, o cortador de relva robótico precisa de tempo para decidir qual é o tempo de corte ideal para a área de trabalho em questão. Por este motivo, poderá demorar alguns dias até que os resultados de corte sejam ideais.

Quando o temporizador de clima está activado, é muito importante verificar regularmente se o disco da lâmina está limpo e as lâminas estão em boas condições. Caso exista relva enrolada à volta do eixo do disco da lâmina ou caso as lâminas estejam rombas, o funcionamento do temporizador de clima poderá ficar afectado.

Temporizador de clima

Para activar o temporizador de clima: coloque o cursor em *On* e prima **OK**.



3012-1259

FUNÇÕES DO MENU

Tempo de corte

Se os resultados de corte não forem ideais ao utilizar o Temporizador de clima, poderá ser necessário ajustar as definições do Tempo de corte.

Para ajustar o Tempo de corte: coloque o cursor junto à opção Tempo de corte e utilize as teclas de seta para a direita e para a esquerda para aumentar ou diminuir o tempo de corte em três intervalos predefinidos.

Quanto maior for o tempo de corte seleccionado, mais tempo o cortador de relva robótico pode funcionar.

6.8 Instalação

Esta função do menu é usada para conduzir o cortador de relva robótico até zonas mais afastadas de uma área de trabalho e controlar a forma como o cortador de relva robótico procura a estação de carga. Para muitas áreas de trabalho não é necessário alterar as definições de fábrica, ou seja, permitir que o cortador de relva robótico combine por si mesmo os vários métodos de procura e as definições subjacentes.

Encontrar a estação de carga

O cortador de relva robótico pode ser definido para procurar a estação de carga através de uma ou mais das três seguintes formas: *Guia*, *Laço de limite* e *Estação de carga*. De acordo com as definições de fábrica, estas três opções de procura são combinadas automaticamente para encontrar a estação de carga o mais rapidamente possível, mas também com um risco mínimo de formação de marcas no relvado.

Em jardins muito complexos, por exemplo, com muitas áreas unidas por passagens estreitas, o tempo necessário para encontrar a estação de carga pode ser reduzido através de uma série de definições manuais descritas abaixo.

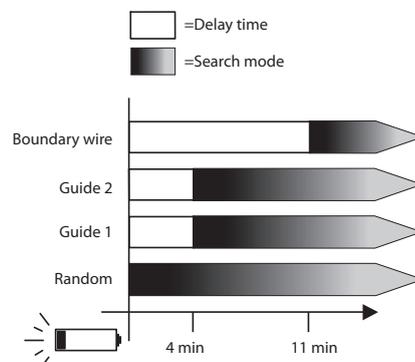
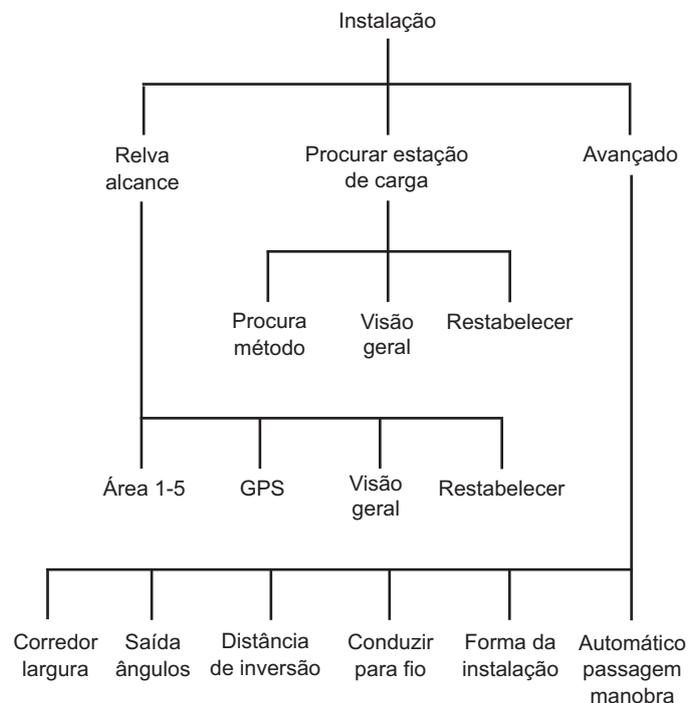
O cortador de relva robótico começa sempre a procurar a estação de carga utilizando um método de procura irregular.

Quando o cortador de relva robótico não consegue encontrar a estação de carga após um determinado período de procura irregular, começa a procurar também os fios de guia e, após mais algum tempo, procura igualmente o fio de limite, com o intuito de seguir um destes fios até à estação de carga. Esse tempo é indicado em minutos e é chamado demora da guia.

Exemplo:

4 minutos de demora para a Guia 1 e a Guia 2 e 11 minutos para o laço de limite. Nesse caso, o cortador de relva robótico procura de forma irregular durante 4 minutos e, em seguida, procura os fios de guia durante 7 minutos. Caso não encontre um fio de guia após esse período, o cortador de relva robótico começa a procurar também o laço de limite.

Evidentemente que é possível especificar o mesmo tempo de atraso para os fios de guia e o laço de limite, por exemplo, 5 minutos. Nesse caso, o cortador de relva robótico procura de forma irregular durante 5 minutos e, caso não encontre a estação de carga, continua a procurar, seguindo os fios de guia ou o laço de limite, dependendo do que encontrar primeiro.



3012-1089

FUNÇÕES DO MENU

Em geral, um tempo de atraso longo reduz o risco de formação de marcas no relvado (o cortador de relva robótico encontra a estação de carga mais vezes através de procuras irregulares), mas aumenta os tempos de procura. Um tempo de atraso curto produz o efeito contrário, ou seja, tempos de procura curtos com maior risco de formação de marcas no relvado, ao longo dos fios de guia e/ou dos fios de limite.

Guia

Certifique-se de que a caixa de selecção *Seguir guia até casa* está marcada. Se não estiver, utilize a tecla de seta para baixo para marcar a caixa de selecção e prima **OK**.

Utilize as teclas numéricas para introduzir a demora da guia.

O Automower® 320 tem apenas Guia.

Guide	Boundary	Charger
<input checked="" type="checkbox"/> Follow guide home		
Guide1 delay		3min
Guide2 delay		3min
Overview		Reset

3012-1244

Guia > Demora guia 1

Mova o cursor para *Demora guia 1* e introduza o tempo de demora em minutos.

Normalmente, o tempo de demora é especificado como um valor entre 0 e 10 minutos.

Guia > Demora guia 2

Não aplicável ao Automower® 320.

Mova o cursor para *Demora guia 2* e introduza o tempo de demora em minutos.

Guide	Boundary	Charger
<input checked="" type="checkbox"/> Follow guide home		
Guide1 delay		3 min
Guide2 delay		3 min
Overview		Reset

3012-1245

Laço de limite

Certifique-se de que a caixa de selecção *Seguir limite até casa* está marcada. Se não estiver, utilize a tecla de seta para baixo para marcar a caixa de selecção e prima **OK**.

Utilize as teclas numéricas para introduzir a demora da guia.

Mova o cursor para *Demora do limite* e introduza o tempo de atraso em minutos.

Normalmente, este tempo é mais longo do que o tempo para *Guia 1* e *Guia 2*, visto que normalmente é melhor se o cortador de relva robótico seguir um dos fios de guia até à estação de carga. Normalmente, o tempo de demora é especificado como um valor entre 10 e 20 minutos, mas pode ser mais curto se não estiver instalado um fio de guia e se for pouco provável que o cortador de relva robótico consiga encontrar a estação de carga através de uma procura irregular. Se o cortador de relva robótico passar um fio de guia ao seguir o fio de limite, abandona a procura do fio de limite e começa a seguir o fio de guia até à estação de carga.

Caso, na instalação em questão, seja muito inadequado seguir o laço de limite, a caixa de selecção *Seguir limite até casa* deverá ser desactivada.

Guide	Boundary	Charger
<input checked="" type="checkbox"/> Follow boundary home		
Boundary delay		11 min
Overview		Reset

3012-1246

FUNÇÕES DO MENU

Gama da estação de carga

Nalguns casos raros, poderão haver motivos para reduzir o alcance da estação de carga. Poderá ser necessário, por exemplo, se a estação de carga for colocada perto de um arbusto ou de uma parede que impeça o acoplamento do cortador de relva robótico na estação de carga, apesar de fazer contacto com os sinais da estação de carga. Nestes casos, é normalmente melhor deslocar a estação de carga, mas se isso não for possível, é possível reduzir o alcance da estação de carga.

Utilize as teclas de seta para a esquerda e para a direita para seleccionar o alcance.

Definição	Alcance
Mín	0 m
Média	aprox. 3 a 4 m
Máx.	aprox. 6 a 8 m

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

O alcance da estação de carga só deve ser reduzido em casos excepcionais. Normalmente, é mais vantajoso deslocar a estação de carga para um local melhor na área de trabalho.

Visão geral

Esta função resume as definições seleccionadas para cada método de procura. Também é possível testar se o cortador de relva robótico consegue seguir os fios de guia e o fio de limite até à estação de carga e acoplar na mesma sem qualquer problema.

Visão geral > Teste

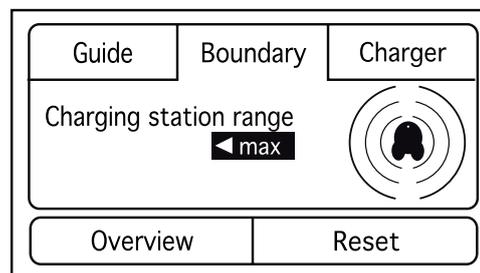
O teste das definições seleccionadas pode ser considerado como uma parte natural da instalação.

Para testar as definições seleccionadas:

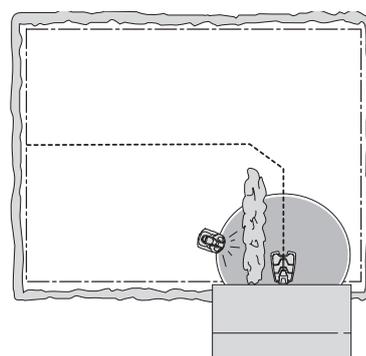
1. Coloque o cortador de relva robótico a cerca de 3 metros do fio a ser testado (fio de limite ou um dos fios de guia), de frente para o fio.
2. Utilize a tecla de seta para a direita/para a esquerda para seleccionar *Teste* sob o fio a ser testado. Prima **OK**.
3. Prima **START** e feche a cobertura do visor.

Certifique-se de que o cortador de relva robótico segue o fio de guia por todo o percurso até à estação de carga e que acopla na mesma. Considera-se o teste bem-sucedido se o cortador de relva robótico conseguir percorrer toda a distância até à estação de carga, seguindo o fio de guia, e acoplar à primeira tentativa. Se o cortador de relva robótico não conseguir acoplar à primeira tentativa, ele tenta automaticamente outra vez. A instalação não é considerada bem-sucedida se o cortador de relva robótico precisar de duas ou mais tentativas para acoplar na estação de carga.

As causas normais pelas quais o cortador de relva robótico não consegue seguir o fio devem-se ao facto



3012-1247



3012-1099

Area 1	Area 2	Area 3	Area 4	Area 5
G1 100m 15% CW 9	G2 100m 15% CW 3			
Test	Test			

3012-1243

FUNÇÕES DO MENU

de os obstáculos junto ao fio não terem sido isolados ou o fio de guia não ter sido colocado num declive íngreme de modo a formar um ângulo. Certifique-se de que a estação de carga, o fio de limite e o fio de guia estão instalados de acordo com as instruções nos capítulos 3.2, 3.4 e 3.6.

Se tiverem sido efectuadas definições manuais, também é possível que tenha sido seleccionada a largura de corredor incorrecta.

4. Considera-se o teste bem-sucedido quando o cortador de relva robótico consegue seguir o fio seleccionado até à estação de carga e acoplar na mesma à primeira tentativa, sem qualquer problema.

Quando se utiliza a função *Teste*, o cortador de relva robótico desloca-se à distância máxima do fio definida pela largura de corredor seleccionada.

Alcance do relvado

Esta função do menu é usada para conduzir o cortador de relva robótico até zonas mais afastadas de uma área de trabalho. Esta função importante é utilizada para manter um resultado de corte uniforme em toda a área de trabalho. Em jardins muito complexos, por exemplo, com muitas áreas unidas por passagens estreitas, o resultado de corte pode ser melhorado através de uma série de definições manuais, conforme descrito abaixo.

As definições de fábrica do Automower® 330X utilizam um GPS integrado para verificar quais as áreas que estão cortadas e, por conseguinte, quais as áreas que devem ser cortadas a seguir. Desta forma, o Automower® 330X consegue aceder automaticamente a zonas da área de trabalho difíceis de aceder.

Quando a navegação assistida por GPS está activada, não é necessário realizar quaisquer ajustes manuais.

As definições de fábrica do Automower® 320 permitem que o cortador de relva robótico siga o fio de guia ao longo de 300 metros em 20% das vezes que sai da estação de carga.

Área 1-5

É possível definir até cinco (três no caso do Automower® 320) áreas remotas. É necessário efectuar uma série de selecções únicas para permitir que o cortador de relva robótico aceda à área remota.

Utilize a seta para baixo para marcar a caixa de selecção e, em seguida, prima **OK**. Só é possível efectuar ajustes manuais depois deste procedimento.

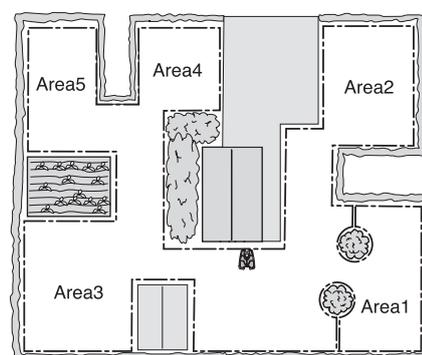
Area 1	Area 2	Area 3	Area 4	Area 5
<input checked="" type="checkbox"/> Use Area 1				
How?				Guide 1 ▶
How far?				100 m
How often?				15%
GPS	Overview	Reset		

3012-1241

FUNÇÕES DO MENU

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Quando a *Navegação assistida por GPS* está activada, esta função será utilizada sempre que estiver disponível um serviço de GPS - mesmo que sejam efectuadas definições manuais. As definições manuais serão usadas apenas quando não existir um serviço de GPS disponível.

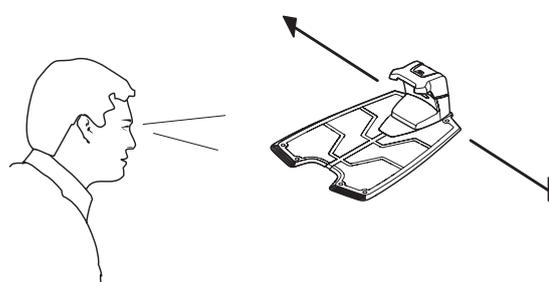


3012-1078

Área X > Como?

Especifique para a direita, para a esquerda ou Guia 1 (também Guia 2 no caso do Automower® 330X), dependendo da direcção em que se encontra a área em relação à estação de carga. A direcção (esquerda ou direita) é determinada estando de frente para a estação de carga.

Utilize as teclas de seta para a direita e para a esquerda para alternar entre as diferentes opções.



3012-1100

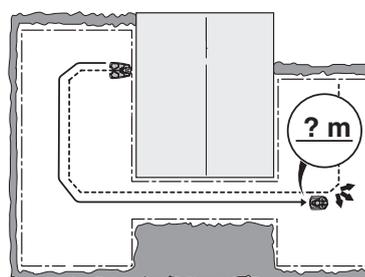
Área X > A quanta distância?

Introduza a distância em metros ao longo do fio de corrente, da estação de carga até à área afastada onde o cortador de relva robótico começa a cortar a relva.

Utilize as teclas numéricas para especificar a distância em metros.

Sugestões! Seleccionar Revisar > Função de teste para determinar a distância até à área remota. A distância em metros será apresentada no visor do cortador de relva robótico quando se prime o botão STOP.

A definição de fábrica para o Automower® 320 é 300 metros para Guia 1.



3012-1084

Área X > Qual a frequência?

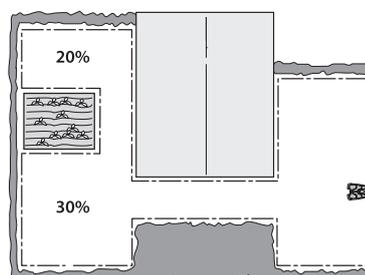
A frequência com que o cortador de relva robótico deve ser conduzido até à área remota é seleccionada em proporção do número total das vezes que sai da estação de carga. De todas as outras vezes, o cortador de relva robótico começa a cortar a relva junto à estação de carga.

Selecione a percentagem que corresponde à dimensão da área remota em relação à totalidade da área de trabalho. Se a dimensão da área remota for, por exemplo, metade da totalidade da área de trabalho, deve seleccionar 50%. Se a área remota for mais pequena, deverá ser indicado um valor inferior. Se forem utilizadas mais áreas, tenha em consideração que o valor total não pode exceder os 100%.

Compare com os exemplos no *Consulte o capítulo 7 Exemplos de jardins na página 66*.

Utilize as teclas numéricas para especificar a proporção em percentagem.

A definição de fábrica para o Automower® 320 é 20% para Guia 1.



3012-1086

FUNÇÕES DO MENU

Navegação assistida por GPS

Esta secção não se aplica ao Automower® 320.

A navegação assistida por GPS utiliza um GPS integrado para verificar quais as áreas que estão cortadas e, por conseguinte, quais as áreas que devem ser cortadas a seguir. Após alguns dias de funcionamento, o cortador de relva robótico cria um mapa da área de trabalho e dos locais onde se encontram os fios de guia. Desta forma, o Automower® 330X consegue definir automaticamente a distância e a proporção para zonas da área de trabalho difíceis de aceder.

As definições automáticas efectuadas pelo cortador de relva robótico não são apresentadas no visor.

Para activar/desactivar a navegação assistida por GPS: seleccione "Executar navegação assistida por GPS" e prima OK.

Caso surjam problemas com a navegação assistida por GPS é possível repor o mapa de GPS do cortador de relva robótico. Normalmente, esta acção não é necessária. Para repor o mapa de GPS: seleccione "Repor mapa de GPS" e prima OK.

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Se o mesmo cortador de relva robótico for utilizado para duas ou mais estações de carga que se encontrem próximas umas das outras (por exemplo, vizinhos), a navegação assistida por GPS só poderá ser usada numa das áreas de trabalho. Caso contrário, o mapa digital poderá ser enganador, podendo, por conseguinte, reduzir a cobertura do relvado do cortador de relva robótico.

Visão geral

Esta função resume as definições seleccionadas para cada área. Também é possível testar as definições de saída e determinar a distância da estação de carga até a uma área remota.

Visão geral > Teste

O teste das definições seleccionadas pode ser considerado como uma parte natural da instalação.

Quando se utiliza a função *Teste*, o cortador de relva robótico desloca-se à maior distância do laço permitida pela largura de corredor seleccionada.

Para testar as definições seleccionadas:

1. Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga.
2. Utilize as teclas de seta para baixo e para a direita/para a esquerda para seleccionar *Teste* sob a área a ser testada. Prima **OK**.
3. Prima **START** e feche a cobertura do visor.
4. O cortador de relva robótico sai da estação de carga e começa a seguir o laço especificado em direcção à área remota. Verifique se o cortador de relva robótico consegue seguir o laço ao longo de toda a distância pretendida.
5. Considera-se o teste bem-sucedido quando o cortador de relva robótico consegue seguir o laço seleccionado, sem qualquer problema, até ao ponto de partida pretendido.

GPS ASSISTED NAVIGATION

Run GPS assisted navigation

3012-1242

Area 1	Area 2	Area 3	Area 4	Area 5
G1 100m 15% CW 9	G2 100m 15% CW 3			
Test	Test			

3012-1243

FUNÇÕES DO MENU

Como medir a distância até a uma área remota:

1. Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga.
2. Na função do menu *Alcance relva > A quanta distância?*, introduza uma distância que indubitavelmente exceda a distância real. A distância máxima que pode ser introduzida é 500 metros.
3. Selecciona *Alcance do relvado > Visão geral > Teste* e prima **OK**.
4. Prima **START** e feche a cobertura do visor.
5. Prima **STOP** na posição necessária e meça a distância apresentada no display. Em seguida, esse valor poderá ser introduzido em *Alcance do relvado > A quanta distância?*.

Restabelecer

Esta função permite repor *Alcance do relvado* para a definição de fábrica. A definição de fábrica é *Área 1* activada com as seguintes definições:

- *Como?* = Guia 1
- *Qual a frequência?* = 20%
- *A quanta distância?* = 300 m

A definição de fábrica para o Automower® 330X também implica a activação de *Área 2* com as seguintes definições:

- *Como?* = Guia 2
- *Qual a frequência?* = 20%
- *A quanta distância?* = 300 m

Restabelecer > Área actual

Esta função repõe apenas a área seleccionada.

Restabelecer > Todas as áreas

Esta função repõe todas as áreas.

FUNÇÕES DO MENU

Avançado

Na secção *Avançado*, existem ainda mais definições relativas ao comportamento do cortador de relva robótico. As definições neste menu só são exigidas se for mesmo necessário um controlo adicional do cortador de relva robótico, por exemplo, em jardins muito complexos. As definições de fábrica são seleccionadas, uma vez que são adequadas à maioria das áreas de trabalho.

Largura do corredor

A largura do corredor é uma medida que indica a que distância do fio de guia/fio de limite o cortador de relva robótico tem permissão para se deslocar, quando segue o fio até e a partir da estação de carga. A área ao lado do fio utilizada pelo cortador de relva robótico é denominada Corredor.

O objectivo do funcionamento a distâncias variadas do fio é a redução do risco de formação de marcas no relvado. Para reduzir o risco de formação de marcas no relvado, recomenda-se a selecção do corredor mais largo possível permitido pelo tamanho da área de trabalho.

O cortador de relva robótico ajusta por si mesmo a largura do corredor de acordo com o tamanho da área de trabalho quando segue um fio de guia. O mecanismo automático integrado permite que o cortador de relva robótico varie a distância do fio, dependendo da localização da área de trabalho. Por exemplo, torna o corredor automaticamente mais estreito em passagens estreitas.

As definições de fábrica podem ser usadas para muitas áreas de trabalho, ou seja, o cortador de relva robótico consegue por si mesmo utilizar as funções integradas para funcionar no corredor mais largo possível. Em jardins mais complexos, por exemplo, em que o fio guia está colocado junto a obstáculos que não podem ser isolados com o laço de limite, a segurança operacional pode ser melhorada, efectuando algumas das definições manuais descritas abaixo.

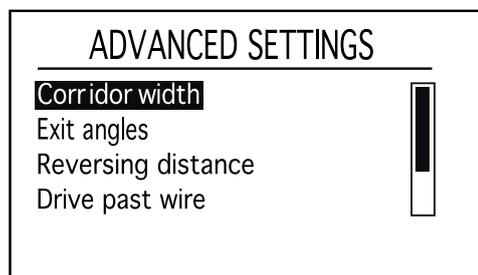
Largura do corredor > Limite

A largura de corredor é especificada em intervalos de 1-9. O primeiro número no intervalo indica a distância mais curta até ao laço de limite e o segundo número indica a distância maior.

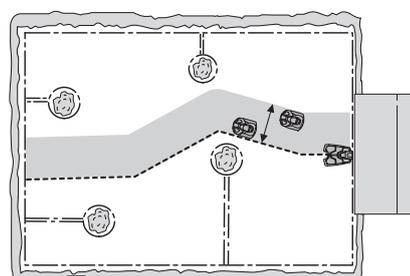
A distância que o cortador de relva robótico mantém do laço de limite varia consoante a disposição da área de trabalho. Utilize a função *Teste* em *Instalação > Alcance do relvado > Visão geral* para testar os diferentes valores.

Utilize as teclas numéricas para especificar o intervalo pretendido.

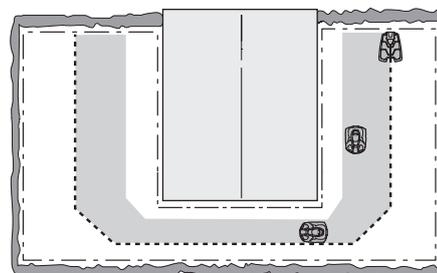
A definição de fábrica é 3-6.



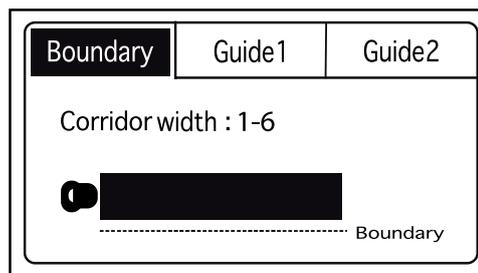
3012-1249



3012-1076



3012-1216



3012-1250

FUNÇÕES DO MENU

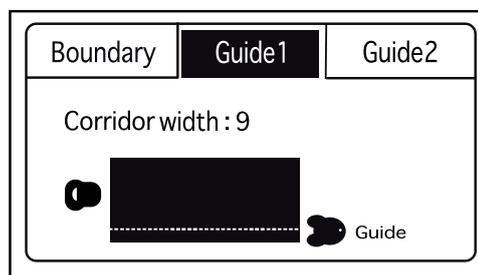
Largura do corredor > Guia

A função de Detecção automática de passagem irá ajustar automaticamente a largura do corredor de guia. Se a Detecção automática de passagem estiver desactivada, é necessário introduzir as definições manualmente. É possível definir a largura do corredor entre 0 e 9.

Se for indicado o valor 0, o cortador de relva robótico passa por cima do fio de guia, ou seja, desloca-se mesmo sobre o centro do fio de guia.

Utilize as teclas de seta para especificar o valor pretendido.

A definição de fábrica é 9.



3012-1251

Ângulos saída

Normalmente, o cortador de relva robótico sai da estação de carga numa direcção dentro do sector de saída de 90°-270°. A alteração dos ângulos de saída permite que o cortador de relva robótico consiga aceder mais facilmente à área de trabalho maior, caso a estação de carga se encontre numa passagem.

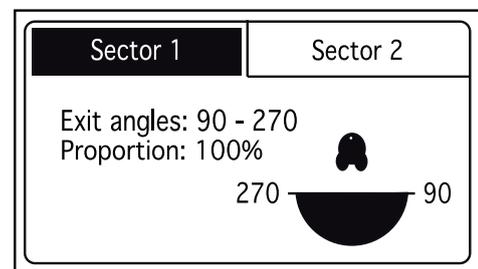
Ângulos saída > Sectores

O cortador de relva robótico pode ser definido para um ou dois sectores de saída. Se a estação de carga for colocada numa passagem, podem ser utilizados dois ângulos de saída, por exemplo 70° - 110° e 250° - 290°.

Quando são utilizados dois ângulos de saída, é necessário especificar também a frequência com que o cortador de relva robótico deve sair da estação de carga no sector 1. Isto é efectuado através da função *Proporção*, especificando inicialmente uma percentagem.

Por exemplo, a percentagem de 75% significa que o cortador de relva robótico sai da estação de carga 75% das vezes no *Sector 1* e 25% das vezes no *Sector 2*.

Utilize as teclas numéricas para especificar os ângulos, em graus, pretendidos para os sectores e a proporção em percentagem.

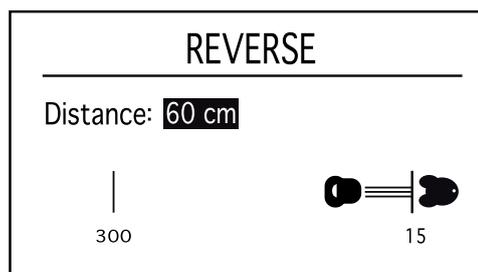


3012-1252

Distância de inversão

Esta função permite controlar a distância a que o cortador de relva robótico anda para trás à saída da estação de carga antes de começar a cortar a relva. Esta função é útil, por exemplo, se a estação de carga for colocada por baixo de uma varanda ou noutra área com espaço limitado. Esta função é útil, por exemplo, se a estação de carga for colocada por baixo de uma varanda ou noutra área com espaço limitado.

Utilize as teclas numéricas para especificar a distância de marcha-atrás, em centímetros.



3012-1253

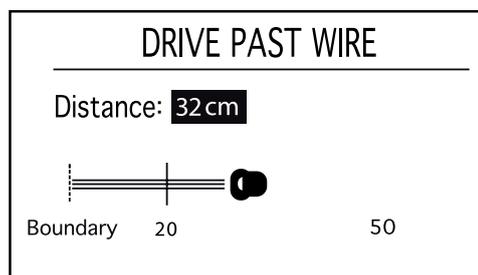
FUNÇÕES DO MENU

Conduzir para fora do cabo

A parte da frente do cortador de relva robótico passa sempre pelo fio de limite a uma distância específica antes de o cortador de relva robótico voltar para trás. A distância predefinida é de 32 cm, mas pode ser alterada, caso seja necessário. É possível seleccionar um número entre 20 e 50.

Note que a distância apresentada é apenas um valor aproximado e deverá ser considerado como uma orientação. Na verdade, a distância real que o cortador de relva robótico passa além do fio de limite pode variar.

Especifique o número de centímetros que pretende que o cortador de relva robótico ultrapasse o fio de limite e prima **OK**.



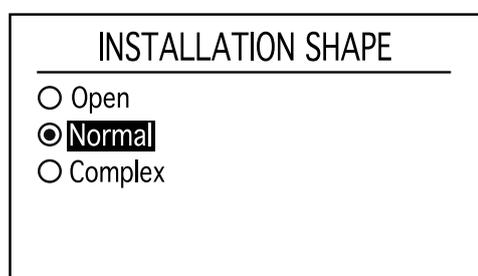
3012-1254

Forma da instalação

O cortador de relva robótico pode ser definido para uma das seguintes três formas de jardim: *Aberto*, *Normal* e *Complexo*.

Esta definição afecta a forma como o cortador de relva robótico cobre uma área de trabalho quando corta a relva.

- *Aberto*
Adequado para uma área de trabalho composta por uma área de relvado aberta com poucos obstáculos e sem passagens ou quando o resultado de corte é irregular em declives íngremes.
- *Normal*
Adequado para a maioria das áreas de trabalho. Concebido para áreas de trabalho com uma quantidade moderada de obstáculos e/ou passagens.
- *Complexo*
Adequado para áreas de trabalho com muitos obstáculos e/ou passagens.



3012-1255

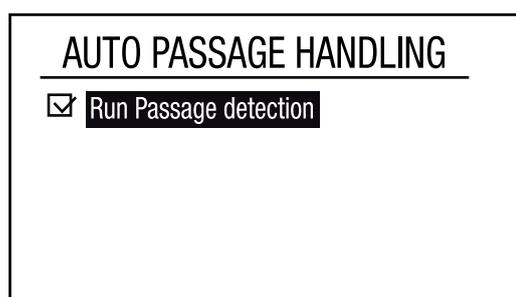
Detecção automática de passagem

A Detecção automática de passagem significa que o próprio cortador regula a distância (largura do corredor) à qual

segue os fios de guia. Se a Detecção automática de passagem estiver desactivada, os ajustes de largura do corredor

têm de ser realizados manualmente, para permitir que o cortador de relva robótico percorra todas as passagens do jardim.

De fábrica, a Detecção automática de passagem está activada.

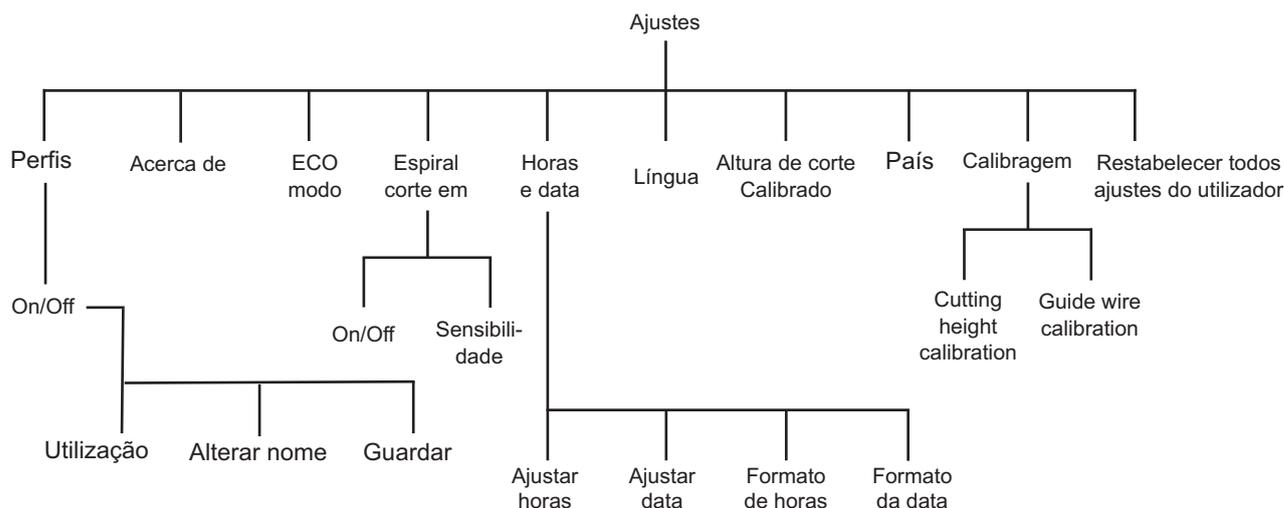


3012-568

FUNÇÕES DO MENU

6.9 Ajustes

Esta selecção permite alterar as definições gerais do cortador de relva robótico.

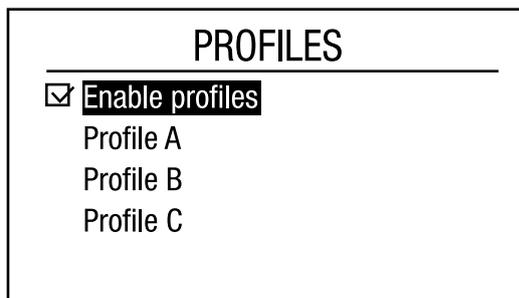


Perfis

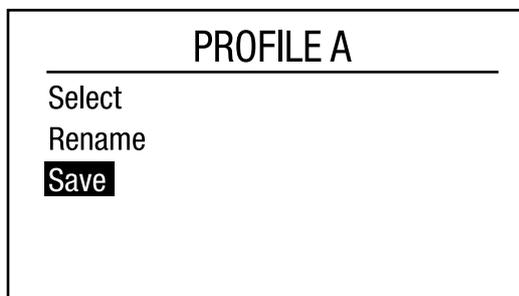
Através da função Perfis, é possível guardar diferentes conjuntos de ajustes do utilizador. Desta forma, é possível guardar e reutilizar facilmente os ajustes se, por exemplo, o cortador de relva robótico for utilizado em diferentes jardins. É possível guardar até três perfis diferentes.

Guardar os ajustes num Perfil

- Em primeiro lugar, efectue os ajustes que serão guardados no perfil do cortador.
- Seleccione Permitir perfis e prima OK.
- Seleccione o perfil a guardar, movendo o cursor com as teclas de seta para cima e para baixo.
- Prima OK.
- Seleccione Guardar e prima OK, seguido da seta para a esquerda e OK. Todos os ajustes do utilizador estão agora guardados no perfil seleccionado.
- Se forem efectuados ajustes que não estiverem guardados no perfil, é apresentado o símbolo * junto ao nome do perfil.



3012-572



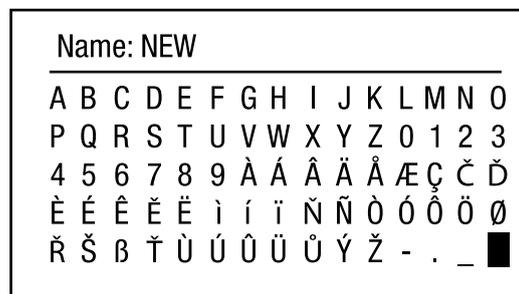
3012-574

FUNÇÕES DO MENU

Alterar o nome de um perfil

É possível alterar os nomes dos perfis, para facilitar a memorização dos ajustes guardados em determinado perfil.

- Selecione o nome do perfil a alterar
- Prima OK
- Selecione Renomear e prima OK.
- Mova o cursor utilizando as teclas de seta. Prima OK para seleccionar uma letra. Prima BACK para guardar o novo nome.
- Os nomes dos perfis são apresentados no menu Ajustes - Perfis. O nome do perfil seleccionado também fica visível na página inicial.



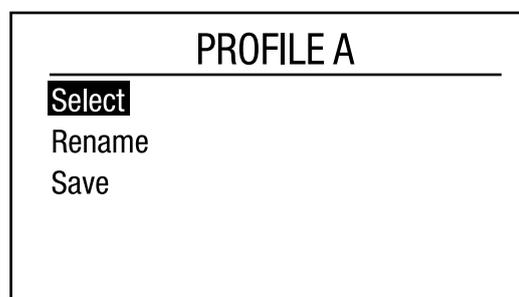
3012-575

Utilizar um perfil

Para activar e utilizar um perfil, e desta forma utilizar os ajustes guardados, siga estas instruções.

- Selecione o perfil que pretende activar.
- Prima OK.
- Selecione Utilizar e prima OK.

O cortador de relva robótico utiliza então os ajustes guardados no perfil.



3012-576

Um Automower® em vários jardins

A ligação única entre o cortador e a estação de carga fica guardada nos perfis. Desta forma, é possível ligar até três estações de carga ao mesmo cortador de relva robótico.

Para ligar uma nova estação de carga ao cortador de relva robótico:

- Em primeiro lugar, guarde o perfil a utilizar com a estação de carga original.
- Em seguida, coloque o cortador na nova estação de carga que pretende ligar ao cortador.
- Selecione Novo sinal de laço, *Consulte o capítulo 6.5 Segurança na página 46*
- Guarde um perfil para a nova estação de carga.

Para utilizar o cortador de relva robótico na estação de carga original, é necessário seleccionar o primeiro perfil. Para utilizar o cortador de relva robótico na nova estação de carga, é necessário seleccionar o perfil correspondente.

Para obter o melhor funcionamento, deve desactivar a navegação assistida por GPS em todas as instalações adicionais, utilizando-a apenas na instalação principal. Para desactivar a navegação assistida por GPS, *Consulte o capítulo 6.8 Instalação na página 50*

FUNÇÕES DO MENU

Acerca de

O menu Acerca de apresenta informações relacionadas com o modelo, número de série e diferentes versões de software do cortador de relva robótico.

ECO

Esta função desliga automaticamente o sinal do laço no laço de limite, nos fios de guia e na estação de carga quando o cortador de relva robótico não está a cortar a relva, ou seja, quando o cortador de relva está a carregar a bateria ou quando não tem permissão para cortar a relva devido às definições do temporizador.

É adequado utilizar a função ECO quando existe outro equipamento sem fios incompatível com o cortador de relva robótico, por exemplo, determinados anéis de indução magnética ou portas de garagem.

Quando o sinal do laço é desligado devido ao modo ECO, a luz indicadora da estação de carga fica verde intermitente. Quando a luz indicadora fica verde intermitente, o cortador de relva robótico só pode ser ligado na estação de carga e não na área de trabalho.

No modo ECO, é muito importante premir sempre o botão STOP antes de retirar o cortador de relva robótico da estação de carga. No modo ECO, não é possível ligar o cortador de relva robótico de outra forma. Caso o cortador de relva robótico tenha sido retirado por engano, sem que o botão STOP tivesse sido premido primeiro, é necessário voltar a colocar o cortador de relva na estação de carga e premir o botão STOP. Apenas desta forma é possível ligar o cortador de relva robótico dentro da área de trabalho.

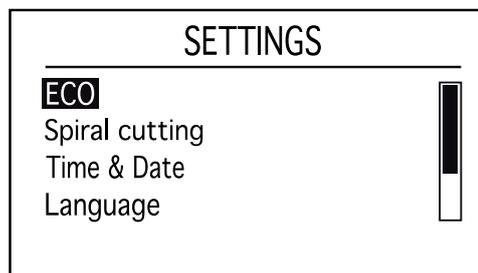
INFORMAÇÃO IMPORTANTE

Prima sempre o botão STOP antes de retirar o cortador de relva robótico da estação de carga. No modo ECO, não é possível ligar o cortador de relva robótico de outra forma no interior da área de trabalho.

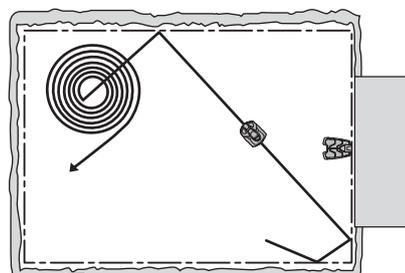
Selecione Executar Modo ECO e prima OK para activar o Modo ECO.

Corte em espiral

Caso o cortador de relva robótico entre numa área onde detecte que a relva está mais comprida do que a média, poderá alterar o padrão de movimento. Nesse caso, poderá cortar a relva num padrão em espiral, para cortar mais depressa a área em que a relva está mais comprida.



3012-1256



3012-1218

FUNÇÕES DO MENU

Corte em espiral

Para activar o corte em espiral, utilize a tecla de seta para cima para seleccionar *On*.

Sensibilidade

O nível de sensibilidade pode ser ajustado, para definir o tamanho que a relva deve ter acima da altura média para começar o corte em espiral.

Quando a sensibilidade é baixa, o corte em espiral começa com menos frequência. Quando a sensibilidade é alta, o corte em espiral começa com mais frequência.

Horas e Data

Esta função permite definir a hora actual e o formato de hora pretendido do cortador de relva robótico.

Hora

Introduza a hora correcta e prima **OK** para sair.

Formato de horas

Mova o cursor para o formato de hora pretendido:

12h/24h

Saia, premindo **OK**.

Data

Introduza a data actual e prima **OK** para sair.

Formato da data

Coloque o cursor no formato de data pretendido:

AAAA-MM-DD (ano-mês-dia)

MM-DD-AAAA (mês-dia-ano)

DD-MM-AAAA (dia-mês-ano).

Saia, premindo **OK**.

Língua

Esta função permite definir o idioma apresentado nos menus.

Coloque o cursor no idioma pretendido e prima **OK**.

País

Com esta função, é possível seleccionar o país onde o cortador de relva robótico funcionará.

Coloque o cursor no país pretendido e prima **OK**.

Calibragem

Calibrado da altura de corte

Nalguns casos raros, poderá ser necessário calibrar a altura de corte. Este processo só deve ser realizado, caso o próprio cortador de relva robótico o solicite ou o revendedor o recomende.

FUNÇÕES DO MENU

Nesse caso, o ajuste da altura de corte é efectuado automaticamente para as alturas mínima e máxima e, em seguida, o aparelho volta à altura de corte seleccionada.

1. Selecciona *Calibrado da altura de corte* e prima **OK**.
2. Aguarde uma mensagem a indicar que a calibragem está concluída.

Calibrado do fio de guia

Nalguns casos raros, poderá ser necessário calibrar o fio de guia. Este processo só deve ser realizado, caso o próprio cortador de relva robótico o solicite ou o revendedor o recomende.

1. Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga.
2. Selecciona *Calibrado do fio de guia* e prima **OK**.
3. O cortador de relva robótico sai da estação de carga em marcha-atrás e realiza um processo de calibragem sobre o fio de guia, após o qual começa a cortar a relva.

Restabelecer todos os ajustes do utilizador

Esta função permite repor o cortador de relva robótico com as predefinições que tinha quando saiu da fábrica.

Serão repostas as seguintes definições:

- Temporizador
- Alcance do relvado
- Nível de segurança
- Modo ECO
- Mensagens
- Temporizador de clima

As seguintes definições não serão alteradas:

- Código PIN
 - Sinal do laço
 - Língua
 - Data e Hora
1. Selecciona *Restabelecer todos os ajustes do utilizador* no menu e prima **OK**.
 2. Prima **OK** para confirmar.

FUNÇÕES DO MENU

6.10 Acessórios

Este menu destina-se aos ajustes relacionados com acessórios instalados no cortador.

Farol

Com esta função, são efectuados os ajustes relativos ao farol. Apenas é possível instalar o farol como acessório no Automower® 330X.

Programar

No submenu Programar, é possível seleccionar o momento em que o farol é ligado. Selecciona entre Sempre ON, Só de tarde, Tarde e noite ou Sempre OFF.

Nos momentos apresentados, os faróis são ligados e desligados de acordo com as diferentes opções de programação:

	Ligados	Desligados
Só de tarde	Ao anoitecer	Meia-noite
Tarde e noite	Ao anoitecer	Ao amanhecer

Luminosidade

No submenu Luminosidade, é possível seleccionar a intensidade dos faróis. Selecciona entre Alta e Baixa.

Pisca se erro

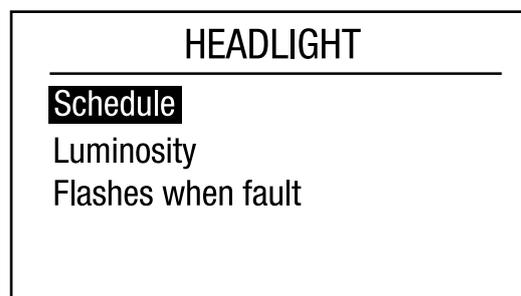
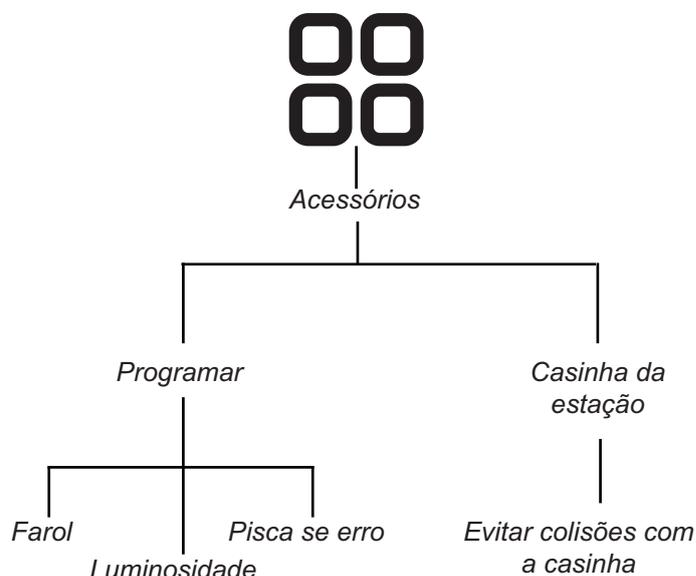
Se a opção Pisca se erro estiver activada, os faróis ficarão intermitentes se o cortador de relva robótico tiver parado devido a erro.

Casinha da estação

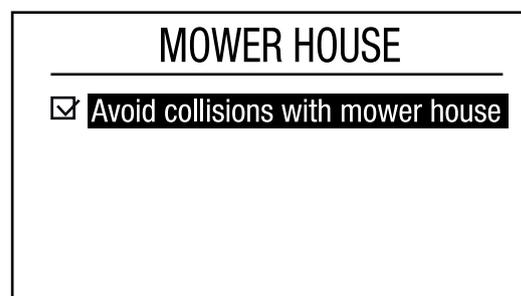
Esta função destina-se aos ajustes da casinha da estação.

Evitar colisões com a casinha

Se esta opção estiver seleccionada, é reduzido o desgaste do cortador e da casinha, mas poderá ficar mais relva por cortar em redor da estação de carga.



3012-571



3012-578

7 Exemplos de jardins

- Propostas de instalação e definições

A adaptação das definições do cortador de relva robótico e das posições dos fios de guia à forma do jardim torna mais fácil para o cortador de relva robótico aceder com frequência a todas as partes do jardim e, deste modo, obter um resultado de corte perfeito.

Jardins diferentes podem necessitar de definições diferentes. As páginas seguintes resumem vários exemplos de jardins com propostas de instalação e definições.

Para obter informações mais detalhadas sobre as diferentes definições, consulte o capítulo 6 Funções do menu na página 40.

Consulte o site www.automower.com para obter mais ajuda para a instalação.

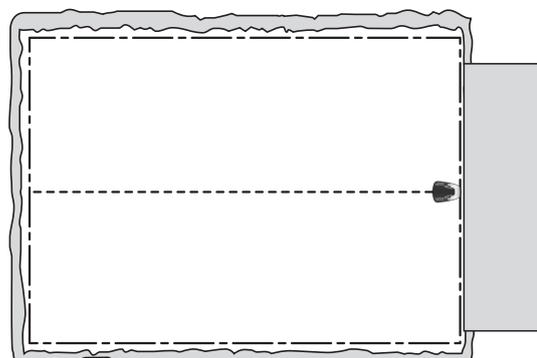
INFORMAÇÃO IMPORTANTE

As definições de fábrica do cortador de relva robótico foram escolhidas para se adaptarem à maior variedade de jardins possível. As definições apenas necessitam de ser ajustadas se existirem condições de instalação especiais.

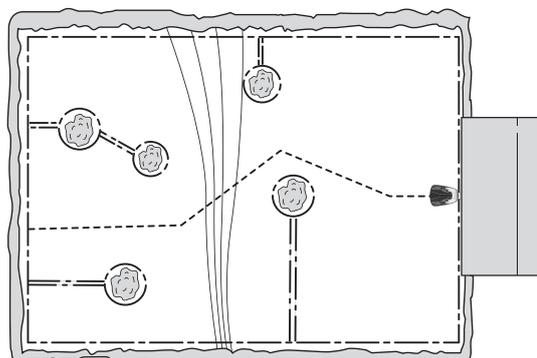
As definições recomendadas do temporizador nos seguintes exemplos de jardins são aplicáveis ao Automower® 320. O tempo de funcionamento para o Automower® 330X pode ser reduzido em um terço, visto que o Automower® 330X tem uma capacidade superior. Por exemplo, se um exemplo de jardim abaixo recomendar um funcionamento de 6 dias por semana, deverá ser seleccionado, em vez disso, um funcionamento de 4 dias por semana para o Automower® 330X.

EXEMPLOS DE JARDINS

Propostas de instalação e definições	
Área	150 m ² . Área aberta e plana.
Temporizador	08:00-12:00 2 ^a -feira, 4 ^a -feira, 6 ^a -feira
Alcance do relvado	Definição de fábrica
Procurar estação de carga	Definição de fábrica
Observações	O temporizador deve ser utilizado para evitar que a relva fique com um aspecto pisado, visto que a área é bastante inferior à capacidade máxima do cortador de relva robótico. Como a área é aberta e não é complicada, esta instalação não necessita de um fio de guia.
Área	500 m ² . Várias ilhas e uma inclinação de 35%.
Temporizador	08:00-16:00 2 ^a -feira, 3 ^a -feira, 5 ^a -feira, 6 ^a -feira, Sábado
Alcance do relvado	Definição de fábrica
Procurar estação de carga	Definição de fábrica
Observações	Coloque o fio de guia de modo a formar um ângulo com o declive.



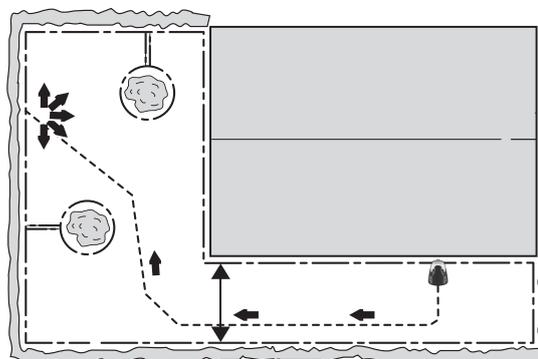
3012-979



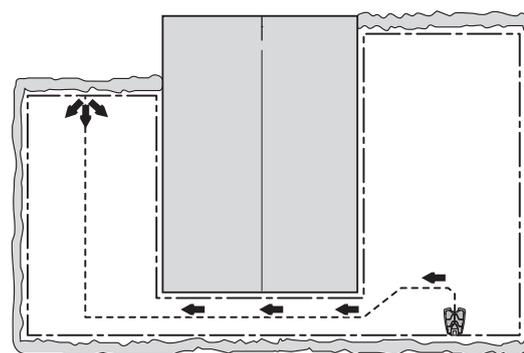
3012-977

EXEMPLOS DE JARDINS

Área	800 m ² . Jardim em forma de L, com a estação de carga instalada na área estreita. Contém algumas ilhas.
Temporizador	08:00-20:00 2 ^a -feira, 3 ^a -feira, 5 ^a -feira, 6 ^a -feira, Sábado
Alcance do relvado	Automower® 320: Guia 1 <i>Proporção 60%</i> Automower® 330X: Definição de fábrica
Procurar estação de carga	Definição de fábrica
Observações	Uma vez que a maior parte da área de trabalho é de fácil acesso para o cortador de relva robótico quando este segue o fio de guia a partir da estação de carga, a <i>Proporção</i> para Guia 1 deve ser especificada como um valor correspondente à parte maior da área de trabalho. É possível utilizar a definição de fábrica para o Automower® 330X, visto que a <i>Navegação assistida por GPS</i> efectua automaticamente as definições necessárias.
Área	1.000 m ² . Jardim em forma de U ligado através de uma passagem estreita.
Temporizador	08:00 - 22:00 2 ^a feira a Sábado
Alcance do relvado	Automower® 320: Guia 1 <i>Proporção 40%</i> Automower® 330X: Definição de fábrica
Procurar estação de carga	Definição de fábrica
Observações	O fio de guia deve ser colocado ao longo da passagem estreita, para assegurar que o cortador de relva robótico consegue localizar facilmente o lado esquerdo da área de trabalho. É seleccionada a <i>Proporção 40%</i> , uma vez que a área à esquerda é quase metade da área total. É possível utilizar a definição de fábrica para o Automower® 330X, visto que a <i>Navegação assistida por GPS</i> efectua automaticamente as definições necessárias.



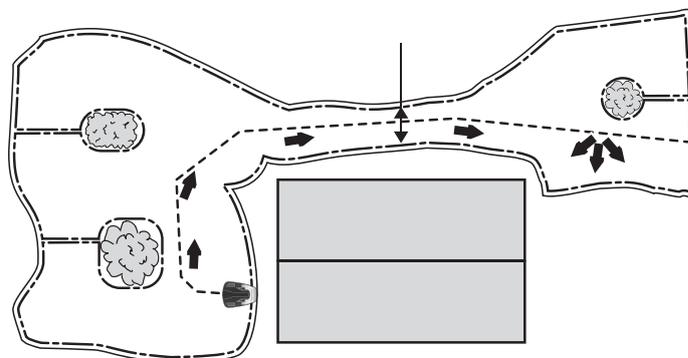
3012-982



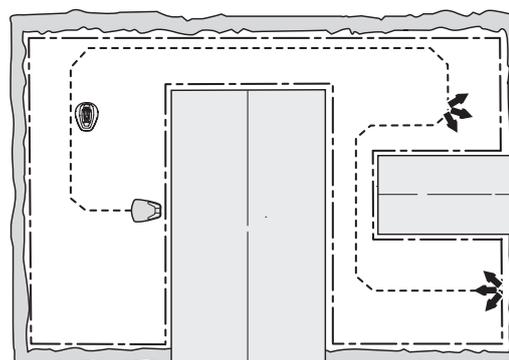
3012-1213

EXEMPLOS DE JARDINS

Área	800 m ² . Área de trabalho assimétrica com uma passagem estreita e uma série de ilhas.
Temporizador	08:00-20:00 2 ^a -feira, 3 ^a -feira, 5 ^a -feira, 6 ^a -feira, Sábado
Alcance do relvado	Automower® 320: Área 1 Guia 1 Proporção 30% Automower® 330X: Definição de fábrica
Procurar estação de carga	Definição de fábrica
Observações	O fio de guia deve ser colocado ao longo da passagem estreita para assegurar que o cortador de relva robótico consegue localizar facilmente a estação de carga a partir do lado direito da área de trabalho. Como a área do lado direito representa apenas uma pequena parte da área de trabalho, é possível utilizar as definições de fábrica para o <i>Alcance do Relvado</i> .
Área	800 m ² . Três áreas ligadas com duas passagens estreitas.
Temporizador	08:00-20:00 2 ^a -feira, 3 ^a -feira, 5 ^a -feira, 6 ^a -feira, Sábado
Alcance do relvado	Automower® 320: Área 1 Guia 1 Proporção 25% Área 2 Guia 1 Proporção 25% Automower® 330X: Definição de fábrica
Procurar estação de carga	Definição de fábrica
Observações	Como a área de trabalho é composta por várias áreas ligadas por passagens estreitas, é necessário utilizar a função <i>Alcance do relvado</i> para obter um resultado de corte uniforme em toda a área de trabalho. É possível utilizar a definição de fábrica para o Automower® 330X, visto que a <i>Navegação assistida por GPS</i> efectua automaticamente as definições necessárias.



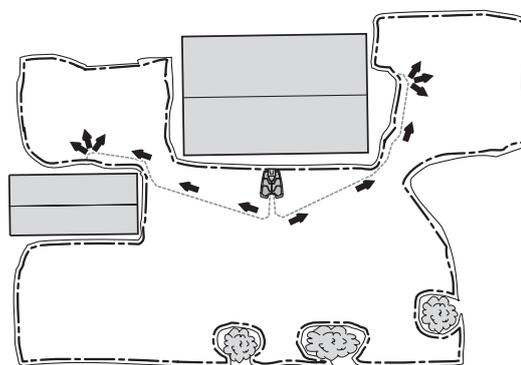
3012-978



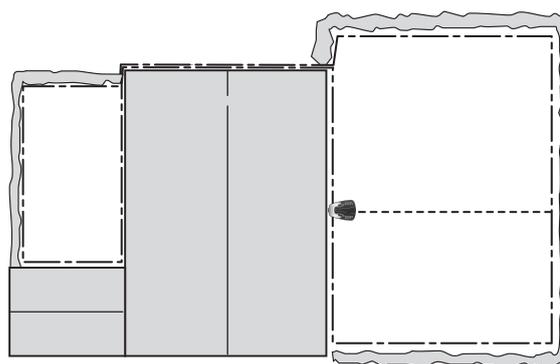
3018-095

EXEMPLOS DE JARDINS

Área	NOTA! Este exemplo aplica-se apenas ao Automower® 330X. 1.000 m ² . Três áreas, das quais as duas mais pequenas estão ligadas à área maior, cada uma, através de uma passagem estreita.
Temporizador	08:00-22:00 2ª feira a Sábado
Alcance do relvado	Definição de fábrica
Procurar estação de carga	Definição de fábrica
Observações	Como a instalação necessita de 2 fios de guia, esta área de trabalho não é adequada para o Automower® 320.
Área	500 m ² + 100 m ² numa área secundária.
Temporizador	08:00-16:00 2ª-feira, 3ª-feira, 5ª-feira, 6ª-feira, Sábado
Alcance do relvado	Definição de fábrica
Procurar estação de carga	Definição de fábrica
Observações	A relva da área secundária é cortada utilizando o modo <i>Área secundária</i> à quarta-feira e ao domingo. Como a área é aberta e não é complicada, esta instalação não necessita de um fio de guia.



3012-1212



3018-064

8 Manutenção

Para melhorar a fiabilidade de funcionamento e prolongar a vida útil: verifique e limpe o cortador de relva robótico regularmente e, se necessário, substitua as peças desgastadas. Para obter mais detalhes sobre a limpeza, consulte o capítulo 8.4 Limpeza na página 73.

Quando o cortador de relva robótico é utilizado pela primeira vez, o disco da lâmina e as lâminas devem ser inspeccionados uma vez por semana. Se o nível de desgaste durante esse período for baixo, o intervalo de inspecção pode ser aumentado.

É importante que o disco da lâmina rode com facilidade. Os gumes das lâminas não devem estar danificados. A vida útil das lâminas varia muito e depende, por exemplo, de:

- Tempo de funcionamento e tamanho da área de trabalho.
- Tipo de relva.
- Tipo de solo.
- A presença de objectos, tais como pinhas, fruta caída de árvores devido ao vento, brinquedos, ferramentas, pedras, raízes, etc.

A vida útil normal é de 2 a 6 semanas quando são utilizadas em áreas superiores a 1.500 m² e maior em áreas mais pequenas. Consulte o capítulo 8.7 Lâminas na página 75 para obter informações acerca da substituição das lâminas.

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

O funcionamento com lâminas não afiadas proporciona um pior resultado de corte. A relva não é cortada de forma perfeita e é necessária mais energia, fazendo com que o cortador de relva robótico não corte uma área tão grande.

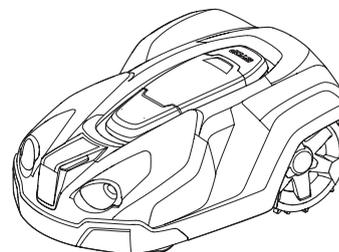
MANUTENÇÃO

8.1 Armazenamento durante o Inverno

O cortador de relva robótico

O cortador de relva robótico deve ser cuidadosamente limpo antes de ser armazenado durante o Inverno. *Consulte o capítulo 8.4 Limpeza na página 73.*

Para garantir a vida útil e a funcionalidade da bateria, é muito importante permitir que o cortador de relva robótico carregue completamente antes de o guardar durante o Inverno. Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga com a cobertura aberta até que o ícone de bateria no display mostre que a bateria se encontra completamente carregada. Em seguida, coloque o interruptor principal na posição 0.



3012-1040

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

A bateria tem de ser completamente carregada antes do armazenamento durante o Inverno. Caso a bateria não seja completamente carregada, poderá ficar danificada e, em certos casos, ficar inutilizada.

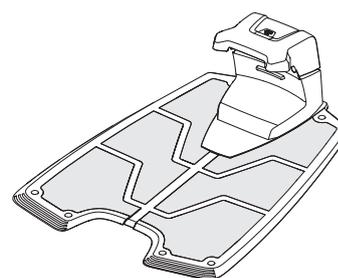
Verifique o estado dos componentes sujeitos a desgaste, tais como as lâminas e os rolamentos das rodas traseiras. Rectifique, se necessário, para garantir que o cortador de relva robótico se encontra em boas condições antes da próxima estação.

Guarde o cortador de relva robótico num local seco e sem gelo. Está disponível um suporte de fixação à parede especialmente concebido para os cortadores de relva robóticos Automower® e estações de carga. O suporte de fixação à parede é ideal para o armazenamento durante o Inverno. Contacte o seu revendedor para mais informações.

A estação de carga

Armazene a estação de carga e o transformador dentro de casa. O laço de limite e o fio de guia podem permanecer no solo. As extremidades dos fios devem ser protegidas da humidade, sendo ligadas a um acoplador original ou colocadas, por exemplo, dentro de um recipiente com massa lubrificante.

Caso não seja possível armazenar a estação de carga dentro de casa, esta deverá ficar ligada à rede eléctrica, ao fio de limite e aos fios de guia durante todo o Inverno.



3012-1041

8.2 Revisão durante o Inverno

Antes do armazenamento durante o Inverno, leve o cortador de relva robótico a um revendedor para efectuar uma revisão. As revisões regulares durante o Inverno são uma boa forma de manter o cortador de relva robótico em boas condições durante um período de tempo longo e de criar as melhores condições para a estação seguinte, sem que ocorram perturbações no funcionamento.

MANUTENÇÃO

Normalmente, a revisão inclui o seguinte:

- Limpeza completa do corpo, do chassi, do disco da lâmina e de todas as outras peças que se movem.
- Teste do funcionamento e dos componentes do corta-relvas.
- Verificação e, se necessário, substituição de itens de desgaste, tais como lâminas e rolamentos.
- Teste a capacidade da bateria do corta-relvas, bem como uma recomendação para a sua substituição, caso seja necessário.

Se necessário, o revendedor também pode actualizar o cortador de relva robótico com software novo, incluindo novas funcionalidades, caso aplicável.

8.3 Após o armazenamento durante o Inverno

Verifique se o cortador de relva robótico, as faixas de contacto ou as faixas de carga têm de ser limpas antes da utilização do equipamento. Se as faixas de carga ou de contacto estiverem com um aspecto queimado ou revestido, limpe-as utilizando uma lixa de esmeril fina. Verifique se a hora e a data do corta-relvas estão correctas.

8.4 Limpeza

É importante manter o cortador de relva robótico limpo. Um cortador de relva robótico que tenha muita relva agarrada a si, tem mais dificuldade em subir declives, tem um desempenho pior e está sujeito a mais desgaste e avarias. Recomenda-se que efectue a limpeza utilizando uma escova macia.

INFORMAÇÃO IMPORTANTE

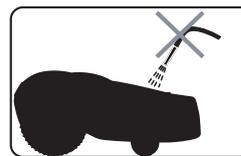
Nunca utilize uma máquina de lavar de alta pressão nem sequer água corrente para limpar o cortador de relva robótico. Nunca use solventes para a limpeza.

Chassi e disco da lâmina

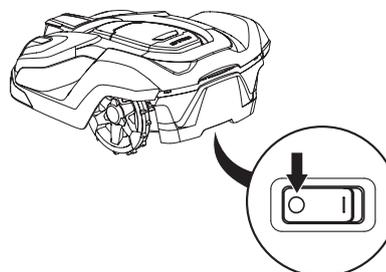
1. Coloque o interruptor principal na posição 0.
2. Utilize luvas de protecção.
3. Levante o cortador de relva robótico e coloque-o de lado.
4. Limpe o disco da lâmina e o chassi, utilizando, por exemplo, uma escova de cozinha.

Ao mesmo tempo, certifique-se de que a placa de deslize roda livremente em relação ao disco da lâmina.

Se entrarem folhas de relva compridas ou outros objectos para o interior do aparelho, estes poderão travar o disco da lâmina. Mesmo um ligeiro efeito de travagem leva a um maior consumo de energia e a tempos de corte mais longos e, na pior das hipóteses, irá impedir que o cortador de relva robótico consiga cortar um relvado grande. O disco da lâmina deve ser retirado para efectuar uma limpeza mais profunda. Se necessário, contacte o revendedor.



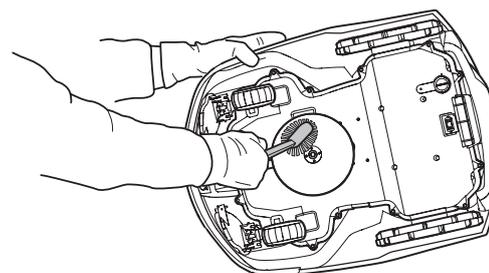
3012-271



3012-1060



3012-272



3012-1067

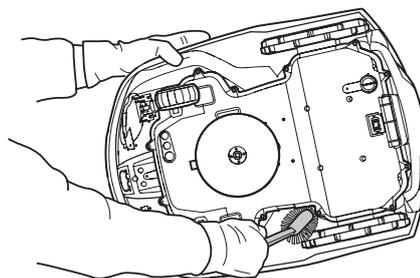
MANUTENÇÃO

Chassi

Limpe a parte inferior do chassi. Escove ou limpe com um pano húmido.

Rodas

Limpe em torno da roda dianteira e das rodas traseiras, bem como do suporte da roda dianteira.



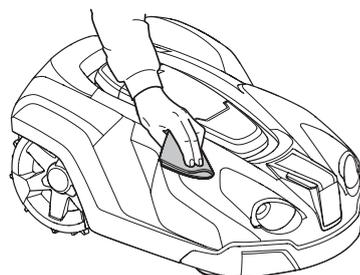
3012-1068

Corpo

Utilize uma esponja ou um pano suave húmido para limpar o corpo. Se o corpo estiver muito sujo, poderá ser necessário utilizar uma solução de sabão ou detergente líquido.

Estação de carga

Limpe a estação de carga regularmente e remova relva, folhas, galhos e outros objectos que possam impedir o acoplamento.



3012-1069

8.5 Transporte e deslocamento

Trave a máquina durante o transporte. É importante que o cortador de relva robótico não se mova quando está a ser transportado, por exemplo, entre diferentes relevados.

As baterias de iões de lítio incluídas estão sujeitas aos requisitos da legislação sobre mercadorias perigosas.

No âmbito do transporte comercial, por exemplo, realizado por terceiros ou agentes aduaneiros, têm de ser respeitados os requisitos especiais relativos à embalagem e etiquetagem das mercadorias.

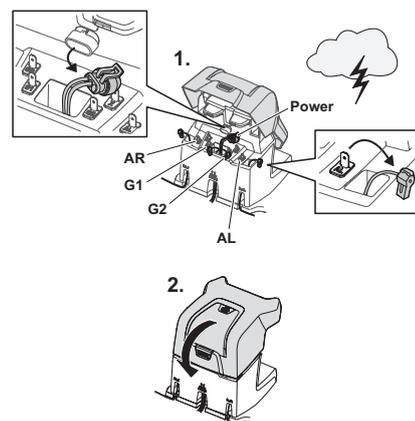
Para a preparação do item a enviar, obtenha informações junto de um especialista em materiais perigosos. Respeite ainda os regulamentos nacionais aplicáveis, provavelmente mais detalhados.

Envolva com fita ou proteja os contactos abertos e coloque a bateria numa posição em que não seja possível mover-se no interior da embalagem.

8.6 Em caso de trovoada

Para reduzir o risco de danificar os componentes eléctricos do cortador de relva robótico e da estação de carga, recomenda-se que desligue todas as ligações à estação de carga (alimentação eléctrica, fio de limite e fios de guia), caso exista o risco de trovoada.

1. Certifique-se de que os fios estão marcados com os marcadores fornecidos para simplificar a nova ligação. As ligações da estação de carga estão marcadas com AR, AL, G1 e G2.
2. Desligue todos os fios.
3. Feche a cobertura da estação de carga para proteger as ligações da chuva.
4. Ligue todos os fios, caso deixe de existir risco de trovoada. É importante que cada fio seja ligado ao local correcto.



3012-1095b

MANUTENÇÃO

8.7 Lâminas



AVISO

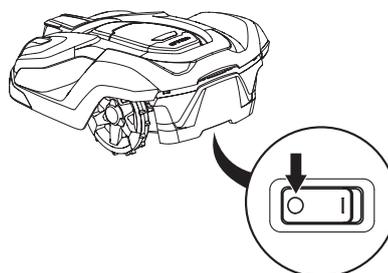
Quando substituir as lâminas, utilize sempre lâminas e parafusos originais. Se substituir apenas as lâminas e reutilizar o parafuso, o parafuso poderá ficar desgastado durante o corte. Nesse caso, as lâminas poderão ser projectadas por debaixo do corpo e causar ferimentos graves.

O cortador de relva robótico tem três lâminas aparafusadas ao disco da lâmina. As três lâminas e os respectivos parafusos têm de ser substituídos ao mesmo tempo, para que o sistema de corte fique equilibrado.

Existem vários tipos de lâmina diferentes à escolha como acessórios para o corta-relvas, com diferentes características. Utilize apenas lâminas Husqvarna AB aprovadas. Para mais informações, contacte o revendedor.

Para substituir as lâminas:

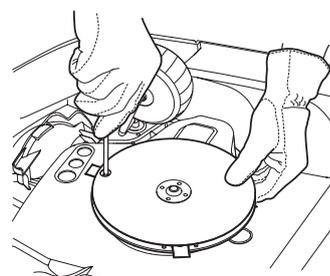
1. Coloque o interruptor principal na posição 0.
2. Utilize luvas de protecção.
3. Vire o cortador de relva robótico ao contrário.
4. Rode a placa de deslize para que os orifícios fiquem alinhados com o parafuso para a lâmina.
5. Retire o parafuso. Utilize uma chave de fendas estreita ou uma chave de fendas em cruz.
6. Retire a lâmina e o parafuso.
7. Aparafuse a lâmina nova e o parafuso novo.



3012-1060



3012-272



3012-1207

8.8 Bateria

A bateria não precisa de manutenção, mas tem uma vida útil limitada de 2 a 4 anos.

A vida útil da bateria depende da duração da estação e do número horas por dia que o cortador de relva robótico é utilizado. Uma estação longa ou muitas horas de utilização por dia significam que a bateria tem de ser substituída com mais regularidade.

Entre em contacto com o seu revendedor para substituir a bateria.

RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS

9 Resolução de problemas

Neste capítulo, são listadas várias mensagens que podem ser apresentadas no visor em caso de avaria. Apresentamos uma sugestão da causa e acções a realizar para cada mensagem.

Este capítulo também apresenta alguns sintomas que podem ajudá-lo caso o cortador de relva robótico não funcione conforme esperado.

Consulte o site www.automower.com para obter mais sugestões relativas a medidas a tomar em caso de avaria ou sinais de avaria.

9.1 Mensagens de erro

Abaixo estão listadas várias mensagens de erro que podem ser apresentadas no visor do cortador de relva robótico. Se a mesma mensagem for apresentada com frequência: contacte o revendedor.

Mensagem	Causa	Acção
<i>Motor da roda bloqueado, esquerdo</i>	Relva ou outro objecto envolto em torno do pinhão.	Verifique o pinhão e remova a relva ou outro objecto.
<i>Motor da roda bloqueado, direito</i>	Relva ou outro objecto envolto em torno do pinhão.	Verifique o pinhão e remova a relva ou outro objecto.
<i>Sistema de corte bloqueado</i>	Relva ou outro objecto envolto em torno do disco da lâmina.	Verifique o disco da lâmina e remova a relva ou outro objecto.
	O disco da lâmina encontra-se numa poça de água.	Desloque o cortador de relva robótico e, se possível, evite a acumulação de água na área de trabalho.
<i>Altura de corte bloqueada</i>	Relva ou outro objecto envolto em torno do dispositivo de ajuste da altura de corte ou entre o disco da lâmina e o chassi.	Verifique o disco da lâmina e fole em torno do dispositivo de ajuste da altura de corte e remova a relva ou quaisquer outros objectos que possam estar presos.

RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS

<i>Sem sinal de laço</i>	O transformador não está ligado.	Verifique a ligação à tomada de parede e veja se disparou um disjuntor de fuga à terra.
	O cabo de baixa tensão está danificado ou não está ligado.	Certifique-se de que o cabo de baixa tensão não está danificado. Certifique-se também de que se encontra correctamente ligado à estação de carga e ao transformador.
	O fio de limite não está ligado à estação de carga	Certifique-se de que os conectores do fio de limite estão colocados correctamente na estação de carga. <i>Consulte o capítulo 3.5 Ligar o fio de limite na página 27.</i>
	Fio de limite partido.	Descubra onde é a ruptura. <i>Consulte o capítulo 9.5 Encontrar rupturas no fio de laço na página 83.</i> Substitua a secção danificada do laço por um novo fio de laço e una-o utilizando um acoplador original.
	O modo ECO está activado e o cortador de relva robótico tentou iniciar o funcionamento fora da estação de carga.	Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga, prima o botão Start e feche a cobertura. <i>Consulte o capítulo 6.9 Ajustes na página 60.</i>
	O fio de limite está colocado na direcção errada em redor de uma ilha.	Verifique se o fio de limite foi colocado de acordo com as instruções. <i>Consulte o capítulo 3 Instalação na página 15.</i>
	A ligação entre o cortador de relva robótico e a estação de carga foi interrompida.	Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga e gere um novo sinal de laço. <i>Consulte o capítulo 6.5 Segurança na página 46.</i>
	Perturbações causadas por objectos de metal (vedações, aço de reforço) ou cabos enterrados na proximidade.	Tente mover o fio de limite.
<i>Preso</i>	O cortador de relva robótico ficou preso nalgum objecto.	Liberte o cortador de relva robótico e verifique o motivo pelo qual ele ficou preso.
	O cortador de relva robótico está preso por trás de vários obstáculos.	Verifique se existem obstáculos que tornem difícil para o cortador de relva robótico prosseguir a partir do local actual.

RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS

<i>Fora da área de trabalho</i>	As ligações do fio de limite à estação de carga estão cruzadas.	Verifique se o fio de limite está ligado correctamente.
	O fio de limite está demasiado próximo da extremidade da área de trabalho.	Verifique se o fio de limite foi colocado de acordo com as instruções. <i>Consulte o capítulo 3 Instalação na página 15.</i>
	A área de trabalho é demasiado inclinada junto ao laço de limite.	Verifique se o fio de limite foi colocado de acordo com as instruções. <i>Consulte o capítulo 3 Instalação na página 15.</i>
	O fio de limite está colocado na direcção errada em redor de uma ilha.	Verifique se o fio de limite foi colocado de acordo com as instruções. <i>Consulte o capítulo 3 Instalação na página 15.</i>
	Perturbações causadas por objectos de metal (vedações, aço de reforço) ou cabos enterrados na proximidade.	Tente mover o fio de limite.
	O cortador de relva robótico tem dificuldade em distinguir o sinal de outra instalação que se encontra na proximidade.	Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga e gere um novo sinal de laço. <i>Consulte o capítulo 6.5 Segurança na página 46.</i>
<i>Código PIN errado</i>	Foi introduzido um código PIN errado. São permitidas cinco tentativas e, em seguida, o teclado é bloqueado durante cinco minutos.	Introduza o código PIN correcto. Entre em contacto com o seu revendedor caso se tenha esquecido do código PIN.
<i>Sobrecarga da roda direita</i> <i>Sobrecarga da roda esquerda</i>	O cortador de relva robótico ficou preso nalgum objecto.	Liberte o cortador de relva robótico e verifique o motivo pelo qual não existe propulsão. Se for devido à relva estar molhada, espere até que a relva seque antes de utilizar o cortador de relva robótico.
<i>Não se move</i>	O cortador de relva robótico ficou preso nalgum objecto.	Liberte o cortador de relva robótico e verifique o motivo pelo qual não existe propulsão. Se for devido à relva estar molhada, espere até que a relva seque antes de utilizar o cortador de relva robótico.
	A área de trabalho inclui um declive íngreme.	A inclinação máxima garantida é de 45%. Os declives mais íngremes devem ser isolados. <i>Consulte o capítulo 3.4 Instalação do fio de limite na página 21.</i>
	O fio de guia não está colocado de modo a formar um ângulo com o declive.	Se o fio de guia for colocado num declive, deve ser colocado de modo a formar um ângulo com o declive. <i>Consulte o capítulo 3.6 Instalação do fio de guia na página 28.</i>
<i>Estação de carga bloqueada</i>	O contacto entre as faixas de carga e as faixas de contacto pode ser mau e o cortador de relva robótico fez várias tentativas de carregamento.	Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga e certifique-se de que as faixas de carga e as faixas de contacto fazem bom contacto.
	Existe um objecto a obstruir o cortador de relva robótico.	Remova o objecto.
<i>Bloqueado na estação de carga</i>	Um objecto está a impedir que o cortador de relva robótico saia da estação de carga.	Remova o objecto.
<i>De cabeça para baixo</i>	O cortador de relva robótico está demasiado inclinado ou ficou virado ao contrário.	Ponha o cortador de relva robótico direito.

RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS

<i>Precisa carga manual</i>	O cortador de relva robótico encontra-se no modo de funcionamento <i>Área secundária</i> .	Coloque o cortador de relva robótico na estação de carga. Este comportamento é normal e não é necessária nenhuma acção.
<i>Novo arranque hh:mm</i>	A definição do temporizador não permite que o cortador de relva robótico funcione.	Altere as definições do temporizador. <i>Consulte o capítulo 6.3 Temporizador na página 42.</i>
	O relógio do cortador de relva robótico não está correcto	Defina a hora. <i>Consulte o capítulo Horas e Data na página 63.</i>

9.2 Mensagens de informação

Abaixo estão listadas várias mensagens de erro que podem ser apresentadas no visor do cortador de relva robótico. Recomenda-se que contacte o revendedor se a mesma mensagem aparecer com frequência. Certifique-se de que a instalação é efectuada conforme descrito no Manual do Utilizador. Em seguida, contacte o seu revendedor.

Mensagem	Causa	Acção
<i>Bateria baixa</i>	O cortador de relva robótico não consegue encontrar a estação de carga.	Certifique-se de que a estação de carga e o fio de guia estão instalados de acordo com as instruções. <i>Consulte o capítulo 3 Instalação na página 15.</i>
	O fio de guia está partido ou não está ligado.	Detecte o local da ruptura e rectifique-a.
	A bateria está gasta.	Entre em contacto com o seu revendedor para testar ou, possivelmente, substituir a bateria.
	A antena da estação de carga tem um defeito.	Verifique se a luz indicadora na estação de carga está vermelha intermitente. <i>Consulte o capítulo 9.3 Luz indicadora na estação de carga na página 80.</i>
<i>Ajustes restaurados</i>	Confirmação de que foi executada a função <i>Restabelecer todos os ajustes do utilizador</i> .	Isto é normal. Nenhuma acção necessária.
<i>Alcance limitado da altura de corte</i>	As posições máxima e mínima do dispositivo de ajuste de corte estão limitadas.	Verifique se não existe relva ou quaisquer outros objectos a impedir que o disco da lâmina se desloque para cima ou para baixo.
		Efectue uma calibragem da altura de corte através do menu <i>Ajustes > Altura de corte</i> .
		Contacte o seu revendedor se a mensagem aparecer com frequência.
<i>Ajuste inesperado da altura de corte</i>	Alteração no ajuste da altura de corte sem uma solicitação por parte do cortador de relva robótico.	Efectue uma calibragem da altura de corte através do menu <i>Ajustes > Altura de corte</i> .
		Contacte o seu revendedor se a mensagem aparecer com frequência.
<i>Guia 1 não encontrada</i> <i>Guia 2 não encontrada</i>	O fio de guia não se encontra ligado à estação de carga	Verifique se o conector do fio de guia se encontra bem ligado à estação de carga. <i>Consulte o capítulo 3.6 Instalação do fio de guia na página 28.</i>
	Ruptura no fio de guia	Descubra onde é a ruptura. Substitua a secção danificada do fio de guia por um novo fio de laço e una-o utilizando um acoplador original.
	O fio de guia não está ligado ao laço de limite.	Certifique-se de que o fio de guia está ligado correctamente ao laço de limite. <i>Consulte o capítulo 3.6 Instalação do fio de guia na página 28.</i> Faça a união utilizando um acoplador original.

RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS

Mensagem	Causa	Acção
<i>Problema de navegação GPS</i>	Problema no equipamento de navegação assistida por GPS.	Contacte o seu revendedor se a mensagem aparecer com frequência.
<i>Sinal GPS fraco</i>	Não aplicável ao Automower® 320. O sinal de GPS é fraco na área de trabalho actual. Não é possível usar a navegação assistida por GPS.	Se a mensagem aparecer com frequência, desligue a navegação assistida por GPS e utilize as definições manuais para o alcance do relvado. <i>Consulte o capítulo 6.8 Instalação na página 50.</i>
<i>Falha da calibração do guia</i>	Ocorreu uma falha no cortador de relva robótico ao calibrar o fio de guia.	Verifique se os fios de guia estão instalados de acordo com as instruções, <i>Consulte o capítulo 3.6 Instalação do fio de guia na página 28</i>
<i>Terminada a calibragem do guia</i>	O cortador de relva robótico terminou com sucesso a calibragem do fio de guia.	<i>Nenhuma acção necessária</i>
<i>Dificuldade em encontrar estação</i>	O cortador de relva robótico já percorreu o fio de limite várias vezes sem encontrar a estação de carga.	A instalação não foi efectuada correctamente.
		Definição errada da largura do corredor no fio de limite.
		O cortador foi iniciado numa área secundária com a definição da área principal

9.3 Luz indicadora na estação de carga

Para uma instalação totalmente funcional, a luz indicadora na estação de carga deve emitir uma luz verde constante. Se aparecer qualquer outra coisa, siga o guia para resolução de problemas abaixo.

Consulte o site www.automower.com para obter mais ajuda para a resolução de problemas. Se ainda necessitar de ajuda para resolver algum problema, contacte o seu revendedor.

Luz	Causa	Acção
<i>Luz verde constante</i>	Sinais bons	<i>Nenhuma acção necessária</i>
<i>Luz verde intermitente</i>	Existem sinais bons e o modo ECO está activado.	<i>Nenhuma acção necessária. Para mais informações acerca do modo ECO, consulte o capítulo 6.9 Ajustes na página 60.</i>
<i>Luz azul intermitente</i>	O laço de limite não se encontra ligado à estação de carga	Certifique-se de que os conectores do fio de limite estão colocados correctamente na estação de carga. <i>Consulte o capítulo 3.5 Ligar o fio de limite na página 27.</i>
	Ruptura no laço de limite	Descubra onde é a ruptura. Substitua a secção danificada do laço por um novo fio de laço e una-o utilizando um acoplador original.
<i>Luz vermelha intermitente</i>	Interrupção na antena da estação de carga	Contacte o seu revendedor.
<i>Luz azul constante</i>	Sinal fraco porque o fio de limite é demasiado longo. O comprimento máx. é de 800 metros.	Não é preciso realizar qualquer acção se o cortador de relva robótico funcionar conforme esperado.
		Encurte o fio de limite, reduzindo a área de trabalho ou substituindo as ilhas por barreiras contra as quais o cortador de relva robótico possa colidir.
<i>Luz vermelha constante</i>	Placa de circuitos defeituosa na estação de carga	Contacte o seu revendedor.

RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS

9.4 Sintomas

Se o cortador de relva robótico não funcionar conforme esperado, siga o guia de resolução de problemas abaixo.

Existe uma página de FAQ (questões frequentemente colocadas) em www.automower.com que fornece respostas mais pormenorizadas a uma série de questões padrão. Se, mesmo assim, não conseguir determinar o motivo da falha, contacte o seu revendedor.

Sintomas	Causa	Acção
O cortador de relva robótico tem dificuldade em acoplar na estação de carga	A estação de carga encontra-se num declive	Coloque a estação de carga numa superfície que seja completamente plana. <i>Consulte o capítulo 3.2 Instalação da estação de carga na página 16.</i>
	O fio de limite não está colocado correctamente junto à estação de carga.	Verifique se a estação de carga foi instalada de acordo com as instruções. <i>Consulte o capítulo 3.2 Instalação da estação de carga na página 16.</i>
Resultados de corte irregulares	O cortador de relva robótico trabalha poucas horas por dia.	Aumente os tempos de funcionamento. <i>Consulte o capítulo 6.3 Temporizador na página 42.</i>
		O temporizador de clima detecta que a relva foi cortada mais do que foi cortada na realidade. Aumente o nível de intensidade do temporizador de clima. Se tal não ajudar, desligue o Temporizador clima.
	O formato da área de trabalho requer que sejam efectuadas definições manuais, para que o cortador de relva robótico consiga aceder a todas as áreas remotas.	Utilize também a função <i>Alcance do relvado > Mais</i> para conduzir o cortador de relva robótico até a uma ou mais áreas remotas. <i>Consulte o capítulo 6.8 Instalação na página 50.</i>
	Área de trabalho demasiado grande.	Tente limitar a área de trabalho ou aumentar o tempo de funcionamento. <i>Consulte o capítulo 6.3 Temporizador na página 42.</i>
	Lâminas não afiadas.	Substitua todas as lâminas e os respectivos parafusos, de modo que as peças rotativas fiquem equilibradas. <i>Consulte o capítulo 8.7 Lâminas na página 75.</i>
	Relva comprida em relação à altura de corte definida.	Aumente a altura de corte e, em seguida, diminua-a sucessivamente.
	Acumulação de relva junto ao disco da lâmina ou em redor do eixo do motor.	Certifique-se de que a placa de deslize do disco da lâmina roda com facilidade. Se isso não acontecer, desaparafuse o disco da lâmina e remova a relva e quaisquer objectos estranhos. <i>Consulte o capítulo 8.5 Transporte e deslocamento na página 74.</i>
O cortador de relva robótico funciona à hora errada	É necessário acertar o relógio do cortador de relva robótico.	Acerte o relógio. <i>Consulte o capítulo 6.9 Ajustes na página 60.</i>
	As horas de arranque e de paragem do corte estão incorrectas.	Restabeleça as definições de hora de arranque e de paragem do corte. <i>Consulte o capítulo 6.3 Temporizador na página 42.</i>
O cortador de relva robótico vibra	Lâminas danificadas resultam num desequilíbrio do sistema de corte.	Inspeccione as lâminas e os parafusos e substitua-os, se necessário. <i>Consulte o capítulo 8.7 Lâminas na página 75.</i>
	Muitas lâminas na mesma posição resultam num desequilíbrio do sistema de corte.	Certifique-se de que existe apenas uma lâmina em cada parafuso.

RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS

O cortador de relva robótico funciona, mas o disco da lâmina não roda	O cortador de relva robótico segue um fio de guia ou um fio de limite quando se desloca até ou a partir da estação de carga.	Este comportamento é normal e não é necessária nenhuma acção.
	O cortador de relva robótico procura um fio de guia ou um fio de limite e a carga da bateria está muito fraca.	Este comportamento é normal e não é necessária nenhuma acção.
O cortador de relva robótico corta durante períodos mais curtos do que o habitual entre os carregamentos	Existe relva ou outro objecto estranho a bloquear o disco da lâmina.	Retire e limpe o disco da lâmina. <i>Consulte o capítulo 8.4 Limpeza na página 73.</i>
	A bateria está gasta.	Contacte o seu revendedor.
Os tempos de corte e de carregamento são mais curtos que o habitual	A bateria está gasta.	Contacte o seu revendedor.
O cortador de relva robótico move-se, muitas vezes, em círculos ou espirais	O corte em espiral é um movimento natural do cortador de relva robótico.	Ajuste a frequência de realização do corte em espiral. Se necessário, é possível desactivar esta função. <i>Consulte o capítulo 6.9 Ajustes na página 60.</i>
O cortador de relva robótico roda e mantém-se numa área pequena durante vários minutos.	Este comportamento é completamente normal para o Automower® 330X com navegação assistida por GPS e contribui para um resultado de corte uniforme.	Nenhuma acção

RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS

9.5 Encontrar rupturas no fio de laço

As rupturas no fio de laço resultam geralmente de danos físicos causados involuntariamente ao fio, por exemplo, quando se utiliza uma pá para jardinar. Em países onde o solo fica gelado, as pedras pontiagudas que se movem no solo também podem danificar o fio. As rupturas também podem ser causadas por uma tensão excessiva do fio durante a instalação.

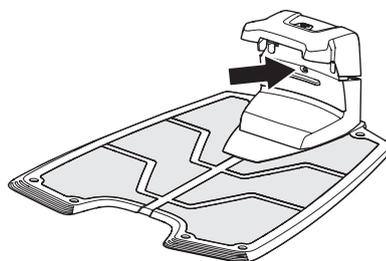
Cortar a relva demasiado curta imediatamente após a instalação pode danificar o isolamento do fio. A ocorrência de alguns danos no isolamento pode não causar perturbações durante algumas semanas ou até meses. Para evitar esta situação, seleccione sempre a altura de corte máxima nas primeiras semanas após a instalação e, em seguida, diminua a altura um nível de cada vez, de duas em duas semanas, até alcançar a altura de corte pretendida.

A união defeituosa do fio de laço também pode resultar em perturbações nas primeiras semanas após a união ter sido formada. Uma união defeituosa pode, por exemplo, resultar do facto de o acoplador original não ter sido apertado com força suficiente com um alicate ou de ter sido utilizado um acoplador de menor qualidade que o original. Verifique todas as uniões conhecidas antes de tentar resolver o problema de outra maneira.

Uma ruptura no fio pode ser localizada, repartindo gradualmente a distância do laço onde a ruptura pode ter ocorrido até ficar apenas uma secção muito pequena do fio.

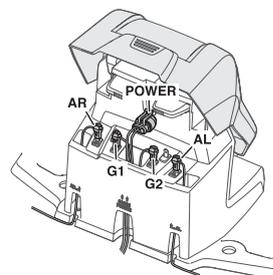
O método seguinte não funciona se o modo ECO estiver activado. Certifique-se primeiro de que o modo ECO está desactivado. Consulte o capítulo 6.9 Ajustes na página 60.

1. Verifique se a luz indicadora na estação de carga fica azul intermitente, o que indica uma ruptura no laço de limite. Consulte o capítulo 9.3 Luz indicadora na estação de carga na página 80.



3012-1066

2. Certifique-se de que as ligações do fio de limite à estação de carga foram efectuadas correctamente e não estão danificadas. Certifique-se de que a luz indicadora na estação de carga continua azul intermitente.



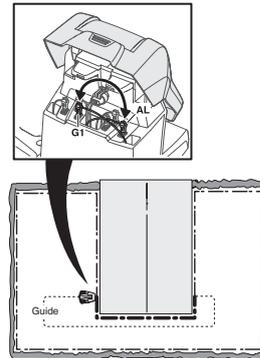
3012-1206

RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS

3. Alterne as ligações entre o fio de guia e o fio de limite na estação de carga.

a) Alterne a ligação AL e G1.

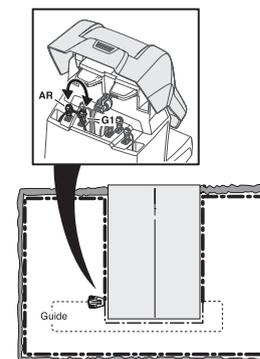
Se a luz indicadora estiver acesa com uma luz verde constante, a ruptura está situada algures no fio de limite, entre AL e o ponto onde o fio de guia é ligado ao fio de limite (linha preta larga na imagem).



3012-1208

b) Coloque AL e G1 de volta nas suas posições originais. Em seguida, alterne AR e G1.

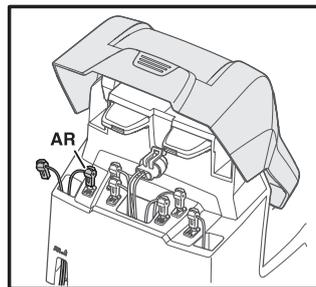
Se a luz indicadora estiver acesa com uma luz verde constante, a ruptura está situada algures no fio de limite, entre AR e o ponto onde o fio de guia é ligado ao fio de limite (linha preta larga na imagem).



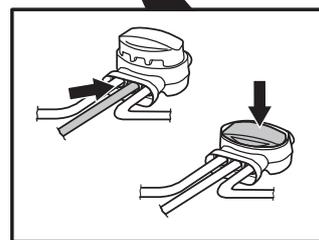
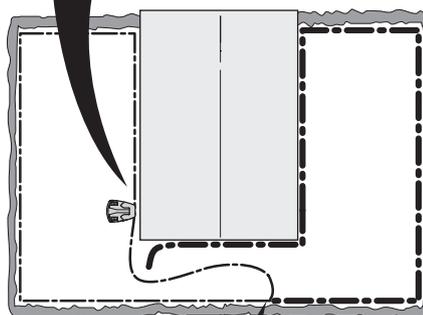
3012-1209

RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS

4. a) Assuma que a luz indicadora fica acesa com uma luz verde constante no teste a) acima. Restabeleça todas as ligações nas suas posições originais. Em seguida, desligue AR. Ligue um novo fio de laço a AR. Ligue a outra extremidade deste novo fio de laço algures no centro da instalação.

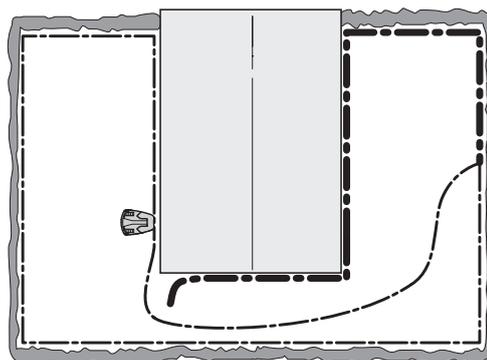


Se a luz indicadora ficar verde, a ruptura situa-se no fio entre a extremidade desligada e o ponto onde o novo fio é ligado (linha preta larga na imagem abaixo).



3012-1210

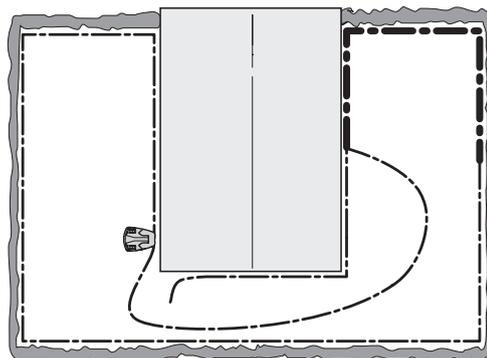
Nesse caso, mova a ligação para o novo fio para mais perto da extremidade desligada (aproximadamente a meio da secção de fio onde possivelmente está a ruptura) e verifique novamente se a luz indicadora fica verde.



3018-053

Continue este processo até ficar apenas uma secção muito pequena do fio, representando a diferença entre uma luz azul intermitente e uma luz verde constante.

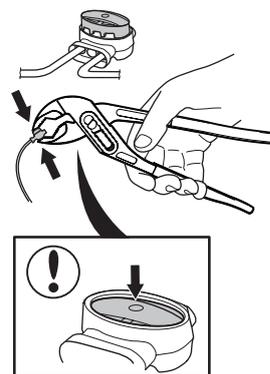
b) Se a luz indicadora estiver acesa com uma luz verde constante no teste 3b) acima, deverá ser realizado um teste semelhante, mas com o novo fio de laço ligado a AL.



3018-054

RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS

5. Quando encontrar a ruptura, a secção danificada deve ser substituída por um fio novo. A secção danificada pode ser cortada, se for possível encurtar o fio de limite. Utilize sempre acopladores originais.



3018-055

ESPECIFICAÇÕES TÉCNICAS

10 Especificações técnicas

Dados	Automower® 320	Automower® 330X
Dimensões		
Comprimento	72 cm	72 cm
Largura	56 cm	56 cm
Altura	31 cm	31 cm
Peso	11,8 kg	13,2 kg
Sistema eléctrico		
Bateria	Bateria de iões de lítio especial, 18 V/3,2Ah	Bateria de iões de lítio especial, 18 V/6,4 Ah
Transformador	100V-240 V/28 V	100V-240 V/28 V
Comprimento do cabo de baixa tensão	10 m	10 m
Consumo médio de energia com utilização máxima	30 kWh/mês com uma área de trabalho de 2.200 m ²	43 kWh/mês com uma área de trabalho de 3.200 m ²
Corrente de carga	2,1A DC	4,2A DC
Tempo médio de carga	50-70 minutos	50-70 minutos
Tempo médio de corte	50-70 minutos	130-170 minutos
Emissões de ruído		
Nível de ruído medido	56 dB (A)	56 dB (A)
Nível de ruído garantido	58 dB (A)	58 dB (A)
A cortar		
Sistema de corte	Três lâminas de corte rotativas	Três lâminas de corte rotativas
Velocidade do motor da lâmina	2.300 rpm	2.300 rpm
Consumo de energia durante o corte	30 W +/- 20%	30 W +/- 20%
Altura de corte	2-6 cm	2-6 cm
Largura de corte	24 cm	24 cm
Passagem mais estreita possível	60 cm	60 cm
Ângulo máximo da área de corte	45%	45%
Ângulo máximo do fio de limite	20%	20%
Comprimento máximo do fio de limite	800 m	800 m
Comprimento máximo do fio de guia	400 m	400 m
Capacidade de trabalho	2,200 m ² +/- 20 %	3,200 m ² +/- 20 %
Classificação IP		
Cortador de relva robótico	IPX4	IPX4
Estação de carga	IPX1	IPX1
Transformador	IPX4	IPX4

A Husqvarna Group AB não garante a total compatibilidade entre o cortador de relva robótico e outros tipos de sistemas sem fios, tais como controlos remotos, transmissores de rádio, anéis de indução magnética, cercas eléctricas enterradas para animais ou semelhantes.

11 Termos da garantia

A Husqvarna AB garante a funcionalidade deste produto por um período de dois anos (a partir da data de aquisição). A garantia cobre falhas graves relacionadas com os materiais ou com defeitos de fabrico. Dentro do período de garantia, substituímos ou reparamos o produto gratuitamente, desde que sejam cumpridos os seguintes termos:

- O cortador de relva robótico e a estação de carga só podem ser usados em conformidade com as instruções deste Manual do Utilizador.
- Os utilizadores e terceiros não autorizados não devem tentar reparar o produto.

Exemplos de falhas que não estão incluídas na garantia:

- Danos causados por infiltração de água por baixo do cortador de relva robótico. Normalmente, este dano é causado por sistemas de lavagem ou de rega ou por buracos/covas na área de trabalho, quando se formam poças de água devido à chuva.
- Danos causados por relâmpagos.
- Danos causados por manuseamento ou armazenamento incorrectos da bateria.
- Os danos causados devido ao uso de uma bateria que não seja uma bateria original da Husqvarna AB.
- Danos no fio de laço.

As lâminas são consideradas descartáveis e não estão cobertas pela garantia.

Se ocorrer uma falha no cortador de relva robótico, entre em contacto com o revendedor (consulte o Memorando na página 2) para mais instruções. Tenha o recibo e o número de série do produto à mão, para obter uma assistência mais rápida.

12 Informação ambiental

O símbolo no cortador de relva robótico Husqvarna ou na sua embalagem indica que este produto não pode ser tratado como lixo doméstico. Em vez disso, deve ser deixado num centro de reciclagem adequado para reciclar os seus componentes electrónicos e as baterias.

As baterias são encerradas no chassi do cortador de relva robótico. Para acessar as baterias, o chassi deve ser desmontado. Consulte o seu revendedor para remoção.

Ao garantir que este produto é tratado correctamente, pode ajudar a neutralizar o potencial impacto negativo sobre o meio ambiente e as pessoas, que de outra forma poderá resultar da gestão de resíduos incorrecta no que respeita a este produto.

Para informações mais detalhadas sobre a reciclagem deste produto, contacte o seu município, o serviço de recolha de resíduos domésticos ou a loja onde adquiriu o produto.



3012-689

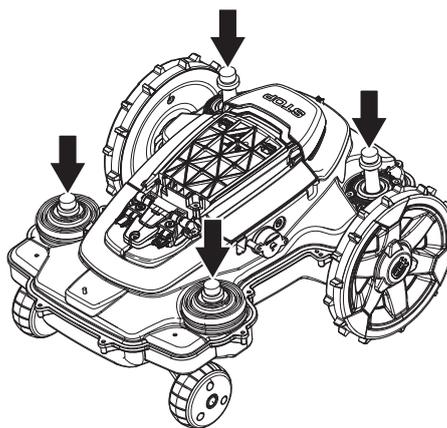
12.1 Remoção da bateria para reciclagem

Siga estes passos para remover a bateria do cortador de relva robótico.

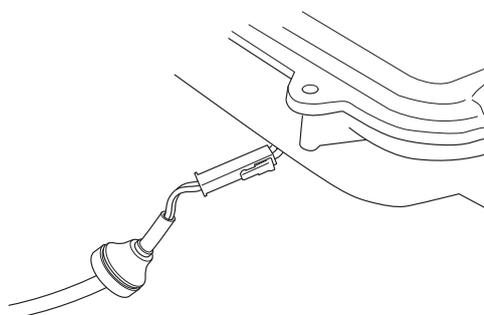
Desmontar a estrutura

A estrutura está instalada no chassi utilizando quatro suportes de encaixe rápido. O cabo de carga preso à faixa de carga da estrutura tem de ser desligado para permitir que a estrutura seja completamente removida do chassi.

1. Coloque o interruptor principal na posição 0.
2. Limpe a área em redor da anilha do cabo de carga situada na parte inferior dianteira do cortador.
3. Puxe a anilha de borracha do cabo de carga e solte o conector com cuidado.
4. Solte a estrutura do chassi levantando um canto da estrutura de cada vez, segurando no chassi para que não se desloque.



3020-110

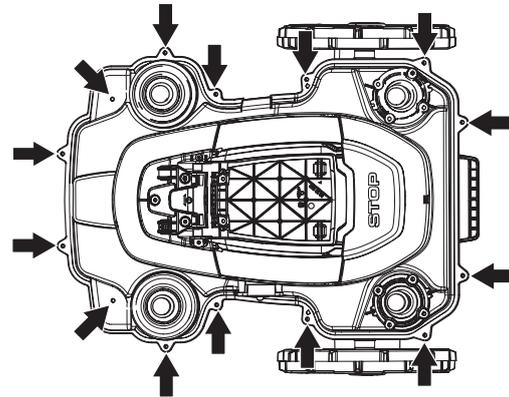


3020-109

INFORMAÇÃO AMBIENTAL

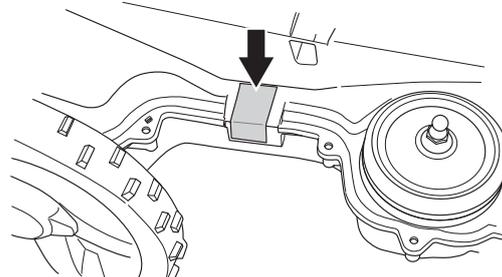
Desmontar o chassi

1. Desaperte os 14 parafusos (Torx 20).



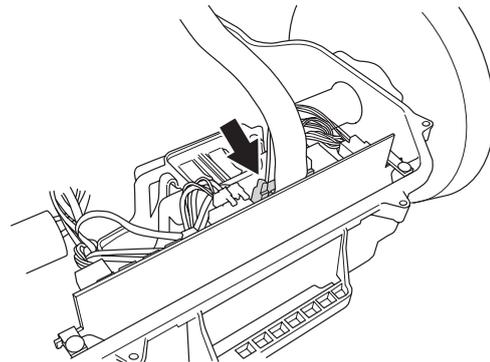
3020-111

2. Remova o selo de garantia no ponto de separação entre as metades do chassi no lado direito.
3. Com cuidado, levante a extremidade traseira da secção superior do chassi.



3020-112

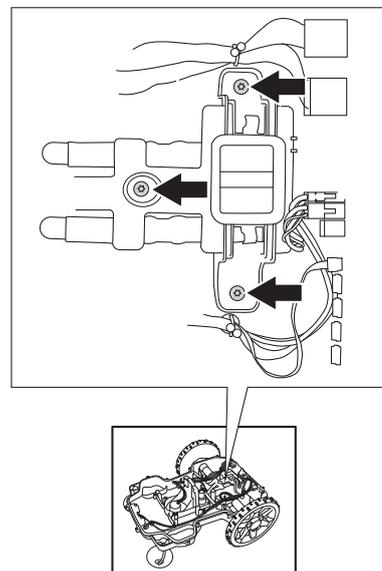
4. Desligue o cabo MMI da placa de circuito impresso principal e remova a secção superior do chassi.



Desmontar a bateria

1. Solte os três parafusos (Torx 20) segurando na cobertura da bateria para que não se desloque.
2. Desligue o conector da bateria da placa de circuito impresso principal.
3. Abra a cobertura da bateria e remova a bateria.

3020-113



3020-128

CERTIFICADO CE DE CONFORMIDADE

13 Certificado CE de conformidade

Certificado CE de conformidade (aplicável apenas a versões europeias)

A **Husqvarna AB**, SE-561 82 Huskvarna, Suécia, tel.+46-36-146500, declara sob sua inteira responsabilidade que os cortadores de relva robóticos **Husqvarna Automower® 320 e Automower® 330X** com os números de série da 40.^a semana do ano de 2014 e posteriores (o ano e a semana são claramente indicados na etiqueta de tipo, seguidos do número de série) cumprem as disposições constantes na DIRECTIVA DO CONSELHO:

- Directiva “referente a máquinas” **2006/42/CE**.
- Requisitos específicos dos cortadores de relva robóticos eléctricos com bateria **IEC 60335-2-107:2012**.
- Directiva relativa à “restrição do uso de determinadas substâncias perigosas” **2011/65/UE**
- Directiva “referente à emissões sonoras para o ambiente dos equipamentos para utilização no exterior” **2000/14/CE**. Consulte também o capítulo Especificações técnicas para obter informações relativamente às emissões de ruído e à largura de corte. A entidade registada 0404, SMP Svensk Maskinprovning AB, Fyrisborgsgatan 3, SE-754 50 Uppsala, Suécia, emitiu um relatório relativo à conformidade com o anexo VI da Directiva do Conselho de 8 de Maio de 2000 “referente a emissões sonoras para as imediações” 2000/14/CE. O certificado tem o número: 01/901/201.
- Directiva “referente a compatibilidade electromagnética” **2004/108/CE** e seus apêndices válidos actualmente. Foram respeitadas as normas seguintes:
 - **61000-6-3:2007/A1:2011** (emissão)
 - **61000-6-1:2007** (imunidade)
 - **EN 62233:2008** (campos electromagnéticos)

Huskvarna, 28 de Setembro de 2014



Tom Söberg, Director de i&D do departamento eléctrico, cortadores de relva robóticos da Husqvarna
(Representante autorizado da Husqvarna AB e responsável pela documentação técnica)



Husqvarna®

INSTRUÇÕES ORIGINAIS

AUTOMOWER® é uma marca registrada pertencente a Husqvarna AB. Copyright © 2014 HUSQVARNA. Todos os direitos reservados.

www.automower.com